

Blatt 6

Aufgabe 1: Liegruppen und Liealgebren

Eine *Liegruppe* G ist eine Mannigfaltigkeit und gleichzeitig eine Gruppe mit differenzierbaren Gruppenoperationen. Mit $e \in G$ bezeichnen wir das neutrale Element und mit $L_g : G \rightarrow G$ die Linksmultiplikation mit $g \in G$.

Die *Liealgebra* \mathfrak{g} einer Liegruppe G ist definiert als die Menge aller *linksinvarianten* Vektorfelder X , d. h. $(L_g)_* X = X$. Mit dem Kommutator von Vektorfeldern als Lieklammer ist dies eine Liealgebra im abstrakten Sinne (Vektorraum mit schiefsymmetrischer Bilinearform, die die Jacobi-Identität erfüllt).

- Zeigen Sie, dass die Liealgebra über die Abbildung $\mathfrak{g} \rightarrow T_e G : X \mapsto X|_e$ kanonisch mit dem Tangentialraum am Einselement identifiziert werden kann. Insbesondere hat \mathfrak{g} als Vektorraum also die gleiche Dimension wie G als Mannigfaltigkeit.
- Wichtige Beispiele für Liegruppen sind Matrizen­gruppen wie $O(n)$, $SO(n)$, $O(r, s)$, $U(n)$, $SU(n)$, $SL(n, \mathbb{K})$, \dots , also Untergruppen von $GL(n, \mathbb{K})$. Zeigen Sie, dass die Lieklammer in diesem Fall mit dem Kommutator von Matrizen übereinstimmt.
- Das Differential der Konjugationsabbildung $c_g : G \rightarrow G : h \mapsto ghg^{-1}$ am neutralen Element ist die *adjungierte Darstellung* $\text{Ad}_g := D_e c_g \in GL(\mathfrak{g})$. Ad ist tatsächlich eine Darstellung, d. h. ein Gruppenhomomorphismus $\text{Ad} : G \rightarrow GL(\mathfrak{g})$. Die *adjungierte Darstellung der Liealgebra* ist gegeben als deren Differential am neutralen Element, $\text{ad} := D_e \text{Ad} : \mathfrak{g} \rightarrow \text{End}(\mathfrak{g})$. Zeigen Sie, dass $\text{ad}_v(w) = [v, w]$ die Lieklammer für $v, w \in \mathfrak{g}$ ist.

Aufgabe 2: Homogene Räume

Ein *homogener Raum* ist eine Mannigfaltigkeit M , auf die eine Liegruppe $G \subset \text{Diff}(M)$ transitiv wirkt. Wenn M eine Riemannsche Metrik trägt, fordert man in der Regel zusätzlich, dass G eine Lieuntergruppe der Isometrie­gruppe von M ist.

- Sei $G_x := \{g \in G \mid gx = x\}$ der *Stabilisator* von $x \in M$. Finden Sie eine Bijektion f zwischen M und der Menge G/G_x der Linksnebenklassen von G_x , die G -äquivariant ist in dem Sinne, dass $f(gy) = gf(y)$ für alle $g \in G$. Was ändert sich bei der Wahl eines anderen Basispunktes $x' \in M$?
Umgekehrt lässt sich jeder Quotient aus einer Liegruppe und einer abgeschlossenen Untergruppe mit einer eindeutigen differenzierbaren Struktur versehen.
- Überlegen Sie sich, wie man \mathbb{R}^n , S^n und \mathbb{H}^n als homogene Räume darstellen kann. Für \mathbb{H}^n verwenden Sie dazu am besten das Hyperboloidmodell im Minkowskiraum.
- Für eine Riemannsche Mannigfaltigkeit M induziert jedes Element eines Punktstabilisators $\text{Isom}(M)_x$ der Isometrie­gruppe über sein Differential eine lineare Isometrie von $T_x M$. M heißt *isotrop*, wenn so jedes Element von $O(T_x M)$ getroffen wird, also $\text{Isom}(M)_x$ transitiv auf den Orthonormalbasen von $T_x M$ operiert, für alle $x \in M$.
Finden Sie ein Beispiel für eine homogene, aber nicht isotrope Riemannsche Mannigfaltigkeit.
- Zeigen Sie, dass jede zusammenhängende vollständige isotrope Riemannsche Mannigfaltigkeit homogen ist (in dem Sinne, dass $\text{Isom}(M)$ transitiv wirkt).
Tipp: Isometrien bilden Geodäten auf Geodäten ab.