

# 1. Der Kalman-Bucy-Filter

Der Kalman-Bucy-Filter ist ein Verfahren, das für verrauschte oder gestörte Messungen eines Systems die Rekonstruktion des eigentlichen Zustands erlaubt. Für diesen Vortrag wollen wir uns auf die Beobachtungen einer einzelnen ZGX beschränken.

Dazu zeigen wir per Induktion die Konvergenz eines nach zu bestimmenden  $\hat{X}_n$  gegen  $X$  unter gewissen Voraussetzungen. Dabei ist  $\hat{X}_n$  ein GBES für  $X$  und linear abhängig von den Beobachtungen.

Betrachte  $X \sim N(0, \sigma_0^2)$ ,  $\varepsilon_n \sim N(0, 1)$ ,  $\sigma_n$  pos. Konst.

und eine Beobachtungsfolge

$$Y_n = X + \sigma_n \varepsilon_n, \quad n \geq 1$$

$\varepsilon_n$  unabh. von  $X$

Def.  $W_0 = 0$ ,  $W_n = (Y_1, \dots, Y_n)$ ,  $W_\infty = (Y_n)_{n \geq 1}$

Dann ist  $M_n = \mathbb{E}(X | W_n)$ ,  $n \geq 1$  ein  $L^2$ -beschr. Martingal

$$M_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} M_\infty = \mathbb{E}(X | W_\infty) \text{ f.s.}$$

Wann gilt  $M_\infty = \mathbb{E}(X | W_\infty) = X$  P-f.s.?

Satz 1.1:  $M_\infty = \mathbb{E}(X | W_\infty) = X$  P-f.s.  $\Leftrightarrow \sum_{n \geq 1} \sigma_n^{-2} = \infty$

Bew.:  $W_0$  konst.  $\Rightarrow P^{X|W_0} = P^X = N(0, \sigma_0^2)$

b.z.z.:  $P^{X|W_n} = N(\hat{X}_n, \gamma_n^2)$  für  $\hat{X}_n$  lin. Fkt. der  $Y_1, \dots, Y_n$ ,  $\gamma_n$  pos. Konst.

per Ind.: I.A.  $n=0$  klar

Seien  $f_X, f_{W_n}, f_{X|W_n}(\cdot | W_n), f_{W_n|X}(\cdot | X)$  und  $f_{Y_n|X}(\cdot | X)$  die  $\mathcal{A}$ -Dichten von  $P^X, P^{W_n}, P^{X|W_n=W_n}, P^{W_n|X=X}$  und  $P^{Y_n|X=X}$

$$\begin{aligned} \text{Aus } P^{(x, w_n)}(dx, dw_n) &= P^{x|w_n=w_n}(dx) P^{w_n}(dw_n) \\ &= P^{w_n|X=x}(dw_n) P^x(dx) \end{aligned}$$

$$\text{folgt } f_{x|w_n}(x|w_n) f_{w_n}(w_n) = f_{w_n|x}(w_n|x) f_x(x)$$

$$\text{und damit } f_{x|w_n}(x|w_n) = \frac{f_{w_n|x}(w_n|x) f_x(x)}{f_{w_n}(w_n)} \quad \text{auf } \{f_{w_n}(w_n) > 0\}$$

Außerdem gilt:

$$\begin{aligned} P^{w_n|X=x} &= \bigotimes_{k=1}^n P^{Y_k|X=x} = \bigotimes_{k=1}^n N(x, \sigma_k^2) \\ &= P^{w_{n-1}|X=x} \otimes P^{Y_n|X=x} \end{aligned}$$

also  $f_{w_n|x}(w_n|x) = f_{w_{n-1}|x}(w_{n-1}|x) f_{y_n|x}(y_n|x) \lambda^{n+1} - f.ü$

$$\text{und damit } f_{x|w_n}(x|w_n) = \left( \frac{f_{w_{n-1}|x}(w_{n-1}|x)}{f_{w_n}(w_n)} \right) \left( \frac{f_{w_{n-1}|x}(w_{n-1}|x) f_x(x)}{f_{w_{n-1}}(w_{n-1})} \right) f_{y_n|x}(y_n|x)$$

$$= \text{const}(w_n) f_{x|w_{n-1}}(x|w_{n-1}) f_{y_n|x}(y_n|x)$$

$$\text{IV.} \\ = \text{const}(w_n) \frac{1}{\sqrt{2\pi} \gamma_{n-1} \sigma_n} \exp\left(-\frac{(x - \hat{x}_{n-1})^2}{2 \gamma_{n-1}^2} - \frac{(x - y_n)^2}{2 \sigma_n^2}\right)$$

durch weitere Umformungen erhält man folgende Rekursionsgl.:

$$\frac{1}{\gamma_n^2} = \frac{1}{\gamma_{n-1}^2} + \frac{1}{\sigma_n^2}, \quad \gamma_0^2 = \sigma_0^2$$

$$\frac{\hat{x}_n}{\gamma_n^2} = \frac{\hat{x}_{n-1}}{\gamma_{n-1}^2} + \frac{y_n}{\sigma_n^2}, \quad \hat{x}_0 = 0$$

$$\Rightarrow \gamma_n^2 = \left( \sum_{k=0}^n \frac{1}{\sigma_k^2} \right)^{-1} \quad \text{und} \quad \hat{x}_n = \gamma_n^2 \sum_{k=1}^n \frac{y_k}{\sigma_k^2}$$

$$\Rightarrow \hat{x}_n = \left( 1 - \frac{\gamma_n^2}{\sigma_0^2} \right) X + \gamma_n^2 \sum_{k=1}^n \frac{\varepsilon_k}{\sigma_k^2}$$

$$\Rightarrow P^{x - \hat{x}_n | w_n} = N(0, \gamma_n^2) \quad \Rightarrow P^{x - \hat{x}_n} = N(0, \gamma_n^2)$$

$$\Rightarrow M_n = E(X | w_n) = \hat{x}_n, \quad E(\hat{x}_n - X)^2 = \text{Var}(\hat{x}_n - X) = \gamma_n^2$$

$$\text{also } M_\infty = \lim_{n \rightarrow \infty} \hat{x}_n = X \text{ f.s.} \Leftrightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} \gamma_n^2 = \left( \sum_{k=0}^{\infty} \sigma_k^{-2} \right)^{-1} = 0$$

□

## 2. Harmonische Fkt. und Rekurrenzkrit. für DMK

In diesem Abschnitt führen wir zunächst die Def. einer harmonischen Funktion für DMK ein und verwenden Martingaltheorie, um einige Aussagen zu solchen Funktionen und zu Rekurrenz und Transienz von DMK zu beweisen.

Def. 2.1:  $M = (M_n)_{n \geq 0}$  DMK mit Zustandsraum  $S$ , Übergangsmatrix  $P = (p_{ij})_{i,j \in S}$

Eine Fkt.  $h: S \rightarrow \mathbb{R}$  heißt (sub-, super-) harmonisch (für  $M$  oder  $P$ ),

falls  $Ph(i) = h(i)$ , d. h.

$$Ph(i) := \sum_{j \in S} p_{ij} h(j) = h(i) \quad \forall i \in S$$

Da  $Ph(i) = \sum_{j \in S} h(j) p_{ij} = \mathbb{E}_i h(M_1) \quad \forall i \in S$  folgt die Äquivalenz von (sub-, super-) Harmonizität und den entsprechenden Martingaleigenschaften im folgenden Satz.

Satz 2.2: Für  $h$  mit  $\mathbb{E}_i |h(M_n)| < \infty \quad \forall n \geq 0, i \in S$ :

$h$  ist (sub-, super-) harmonisch für  $M$

( $\Rightarrow$ )  $(h(M_n))_{n \geq 0}$  bildet unter jedem  $P_i$  ein (sub-, super-) Martingal

Bew:  $\mathcal{F}_n = \sigma(M_0, \dots, M_n)$

$$h(M_n) = \mathbb{E}(h(M_{n+1}) | \mathcal{F}_n) \stackrel{ME}{=} \mathbb{E}(h(M_{n+1}) | M_n) \stackrel{\text{zeitl. kon.}}{=} \mathbb{E}_{M_n} h(M_1) = Ph(M_n) \quad \text{f.s.}$$

$\forall n \geq 0, i \in S$

□

Satz 2.3:  $(M_n)_{n \geq 0}$  rekurrente DMK

Dann ist jede  
Fkt. bereits konstant.

beschr. (sub-, super-) harmonisch

Bew: rekurrenter Fall, beschr. subharmon. Fkt.

$i, j \in S$  bel.  $i \neq j$   $h(i) \geq h(j)$  ( $h(M_n)_{n \geq 0}$  unter  $P_i$ ; beschr., g.i. Submartingal

für jede  
 $\Rightarrow$   $h(i) = \mathbb{E}_i h(M_0) \leq \mathbb{E}_i h(M_\tau)$  (folgt aus S. 4.35 "Optional Sampling II")  
stopzeit  $\tau$

Wähle  $\tau = \tau(j)$  (Rekurrenz  $\Rightarrow$  f.s. endl.), so ergibt sich

$h(i) \leq \mathbb{E}_i h(M_\tau) = h(j) \leq h(i) \Rightarrow h$  konstant

Für superharmon. wähle  $-h$ .  $\square$

Jetzt kommen wir zu den Foster-Kriterien für Rekurrenz und Transienz.  
 Diese verwenden Eigenschaften harmonischer Funktionen, um Rekurrenz bzw. Transienz von DMK nachzuweisen.  
 Anschließend werden wir diese Kriterien am Beispiel der Streifenkette anwenden.

### Satz 2.4 (Foster-Kriterium für Rekurrenz)

$M = (M_n)_{n \geq 0}$  irred.,  $S_0$  endl. Teilmenge des Zustandsraums  $S$

$M$  rekurrent, wenn  $h: S \rightarrow \mathbb{R}$  ex., so dass  $\{h < t\} \forall t \in \mathbb{R}$  endl. Menge  
 und  $\sum_{j \in S} P_{ij} h(j) \leq h(i) \forall i \notin S_0$

Bew. Da die Bed. auch für  $h + c, c \in \mathbb{R}$  gelten, o.B.d.A.  $h \geq 0$

$\mathcal{F}_n = \sigma(M_0, \dots, M_n), \tau = \tau(S_0), X_n = h(M_n) \mathbb{1}_{\{\tau > n\}}$  für  $n \geq 0$

$$\sum_{j \in S} P_{ij} h(j) = \mathbb{E}(h(M_{n+1}) | M_n = i) \leq h(i) \forall i \notin S_0$$

Sofern  $M_0 = i \notin S_0$ , gilt  $M_n \notin S_0$  auf  $\{\tau > n\} \forall n \geq 0$ ,  
 und es folgt:

$$\begin{aligned} \mathbb{E}_i(X_{n+1} | \mathcal{F}_n) &\leq \mathbb{E}_i(h(M_{n+1}) \mathbb{1}_{\{\tau > n\}} | \mathcal{F}_n) \\ &= \mathbb{1}_{\{\tau > n\}} \mathbb{E}(h(M_{n+1}) | M_n) \\ &\leq \mathbb{1}_{\{\tau > n\}} h(M_n) = X_n \quad \forall n \geq 0 \end{aligned}$$

so wie insbes.  $\infty > h(i) = \mathbb{E}_i h(M_0) \mathbb{1}_{\{\tau > 0\}} = \mathbb{E}_i X_0 \geq \mathbb{E}_i X_1 \geq \dots \geq 0$

$(X_n)_{n \geq 0}$  bildet unter jedem  $P_i, i \notin S_0$  ein nichtneg. Supermartingal  
 und konv. deshalb f.s. gegen ein  $X_\infty$

A:  $M$  ist transient

$\Rightarrow h(M_n) \leq t$  höchstens endl. oft  $\forall t \in \mathbb{R}, h(M_n) \rightarrow \infty$   $P_i$ -f.s.  $\forall i \in S$

$X_\infty < \infty$   $P_i$ -f.s.  $\Rightarrow P_i(\tau = \infty) = 0 \forall i \notin S_0$  und damit

die Rekurrenz eines Zustandes  $j \in S_0$ ,  $\zeta$

□

## Satz 2.5 (Foster-Kriterium für Transienz)

$M = (M_{ij})_{i,j \in S}$  irr.  $S_0$  endl. Teilm. von  $S$ , so dass  $\sum_{j \in S} P_{ij} h(j) \leq h(i)$

für beschr.  $h$  mit  $h(i) < h(j)$  für ein  $i \notin S_0$ ,  $\forall j \in S_0 \Rightarrow M$  ist transient

Beweisskizze:

$h$  O.E nicht-neg.  $X_n = h(M_{\tau \wedge n})$

z.z., dass  $(X_n)_{n \geq 0}$  nicht-neg. Supermartingal unter  $P_i$

$\Rightarrow$  f.s. Konv. gegen  $X_\infty$ ,  $E_i X_\infty \leq E_i X_0 = h(i)$

$X_\infty = h(M_\tau) > h(i)$  auf  $\{\tau < \infty\}$   $P_i(\tau < \infty) < 1 \Rightarrow$  Transienz von  $M$  □

## Bsp. 2.6 (Strähnenkette)

$P = M_0$   $i \rightarrow i+1$  mit  $0 < p_i < 1$ ,  $i > 0$  mit  $q_i = 1 - p_i$

$h: M_0 \rightarrow [0, \infty)$   $\forall i, n \in M_0$

Dann gilt:  $E(h(M_{n+1}) | M_n = i) - h(i) = (h(0) - h(i+1))q_i + h(i+1) - h(i)$

Wähle  $h(i) = i$

$$\Rightarrow E(h(M_{n+1}) | M_n = i) = p_i(i+1) \quad \forall i \in M_0$$

Die Bed. für Rekurrent in Satz 2.4 für ein  $S_0 = \{0, \dots, m\}$  gelten genau dann, wenn  $p_i(i+1) \leq i$ , d.h.  $p_i \leq 1 - \frac{1}{i+1} \quad \forall i > m$

Bereits bekannt ist, dass die Strähnenkette g.d. rekurrent ist, wenn  $\sum_{i=0}^{\infty} q_i = \infty$

Um die z.z., wähle  $h(i) = \sum_{k=0}^{i-1} q_k$ ,  $h(0) = 0$

$$\Rightarrow E(h(M_{n+1}) | M_n = i) - h(i) = q_i \left(1 - \sum_{k=0}^i q_k\right)$$

Für  $\sum_{i=0}^{\infty} q_i = \infty$  ist die rechte Seite  $\leq 0$  für hinr. große  $i$

$\Rightarrow$  Rekurrenz

---

z.z.:  $\sum_{i=0}^{\infty} q_i < \infty \Rightarrow$  Transienz

Betrachte  $h(i) = 1 \wedge \sum_{k \geq i} q_k$ ,  $S_0 = \{0, \dots, m\} \Rightarrow$  erfüllen die Bed. von Satz 2.5,

wenn  $m \geq 0$  so, dass  $\sum_{k \geq m+1} q_k < \sum_{k \geq m} q_k \leq 1$

Dann ist  $\sum_{j \in S} p_{ij} h(j) \leq h(i)$ , denn

$$E(h(M_{n+1}) | M_n = i) - h(i) = q_i (h(0) - \sum_{k \geq i+1} q_k - 1)$$

$$\leq -q_i \sum_{k \geq i+1} q_k \leq 0 \quad \forall i \geq m \Rightarrow \text{Transienz}$$