

Chapter 1

Kontinuumstheorie

1.1 Felder

1.1.1 Skalarfelder

Temperaturfeld $T(\mathbf{x}, t)$

Dichte $\rho(\mathbf{r}, t)$, Masse $m = \int_V d^3\mathbf{r}\rho(\mathbf{r}, t)$

Druckfeld $p(\mathbf{x}, t)$

1.1.2 Vektorfelder

Kraftfeld

Geschwindigkeitsfeld

Massenstrom

$$\Delta M = \delta t \rho(\mathbf{r}, t) \mathbf{u} \cdot d\mathbf{A} \quad (1.1)$$

$$\mathbf{j}(\mathbf{r}, t) = \rho(\mathbf{r}, t) \mathbf{u}(\mathbf{r}, t) \quad (1.2)$$

Verschiebungsfeld

1.1.3 Tensorfelder

Dehnungstensor

Drehtensor

Spannungstensor

1.2 Der Spannungstensor

1.2.1 Kontinuumstheoretisches Modell eines elastischen Körpers, einer Flüssigkeit

Kraftfelder

I. Volumenkräfte

$$\mathbf{F} = \int_V d^3\mathbf{r} \rho(\mathbf{r}, t) \mathbf{f}(\mathbf{r}, t) \quad (1.3)$$

Beispiel: Gravitationskraft

$$\mathbf{f}(\mathbf{r}, t) = -g \mathbf{e}_z \quad (1.4)$$

II. Oberflächenkräfte, Spannungen

$$\mathbf{F} = \int_{\delta V(t)} \sigma(\mathbf{r}, t) \cdot d\mathbf{A} \quad (1.5)$$

Der Druck:

$$\sigma_{ij} = -p \delta_{ij} + \sigma'_{ij}(\mathbf{r}, t) \quad (1.6)$$

Es gilt:

$$\sum_i \sigma'_{ii} = 0 \quad (1.7)$$

1.3 Dynamik elastischer Körper

Newton'sche Bewegungsgleichung:

$$\frac{d}{dt} \mathbf{p} = \mathbf{F} \quad (1.8)$$

Newton'sche Bewegungsgleichung für ein Volumen: (\mathbf{s} bezeichnet das Verschiebungsfeld)

$$\frac{d}{dt} \int_{V(t)} d^3 \mathbf{r} \rho(\mathbf{r}, t) \frac{ds(\mathbf{r}, t)}{dt} = \int_{V(t)} d^3 \mathbf{r} \rho(\mathbf{r}, t) \mathbf{f}(\mathbf{r}, t) + \int_{\delta V(t)} \boldsymbol{\sigma}(\mathbf{r}, t) \cdot d\mathbf{A} \quad (1.9)$$

Gaußscher Satz:

$$\int_{\delta V(t)} d\mathbf{A} \cdot \boldsymbol{\sigma}(\mathbf{r}, t) = \int_{V(t)} d^3 \mathbf{r} \nabla \cdot \boldsymbol{\sigma}(\mathbf{r}, t) \quad (1.10)$$

Also:

$$\rho(\mathbf{r}, t) \frac{d^2 s(\mathbf{r}, t)}{dt^2} = \rho(\mathbf{r}, t) \mathbf{f}(\mathbf{r}, t) + \nabla \cdot \boldsymbol{\sigma}(\mathbf{r}, t) \quad (1.11)$$

1.4 Massenerhaltung und Kontinuitätsgleichung

$$\frac{d}{dt} m = \frac{d}{dt} \int_{V(t)} d^3 \mathbf{r} \rho(\mathbf{r}, t) = 0 \quad (1.12)$$

Ortsfest: Massenstrom

$$\Delta m = \Delta t dA \rho u_n \quad (1.13)$$

$$\Delta m = \Delta t \rho \mathbf{u} \cdot d\mathbf{A} \quad (1.14)$$

$$\frac{d}{dt} \int_{V(t')} d^3 \mathbf{r} \rho(\mathbf{r}, t) + \int_{\delta V(t')} d\mathbf{A} \cdot \mathbf{j}(\mathbf{r}, t) = 0 \quad (1.15)$$

Gaußscher Satz:

$$\frac{\partial}{\partial t} \rho(\mathbf{r}, t) + \nabla \cdot \rho(\mathbf{r}, t) \mathbf{u}(\mathbf{r}, t) = 0 \quad (1.16)$$

1.5 Substantielle Ableitung

Verständlich:

$$\left(\frac{d}{dt}\right)_{sub} = \frac{\partial}{\partial t} + \mathbf{u} \cdot \nabla \quad (1.17)$$

Newton'sche Bewegungsgleichung:

$$\rho \left(\frac{d}{dt}\right)_{sub} \mathbf{u} = \rho \mathbf{f} + \nabla \cdot \boldsymbol{\sigma} \quad (1.18)$$

$$A(t) = \int_V(t) d^3 \mathbf{r} a(\mathbf{r}, t) \quad (1.19)$$

Zeitliche Ableitung

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} A(t) &= \frac{A(t + \tau) - A(t)}{\tau} = \frac{1}{\tau} \left\{ \int_{V(t+\tau)} d^3 \mathbf{r} a(\mathbf{r}, t + \tau) - \int_V(t) a(\mathbf{r}, t + \tau) \right. \\ &\quad \left. + \int_V(t) a(\mathbf{r}, t + \tau) - \int_V(t) a(\mathbf{r}, t) \right\} \end{aligned} \quad (1.20)$$

Bestimmung von

$$\int_{V(t+\tau)} d^3 \mathbf{r} a(\mathbf{r}, t + \tau) = \int Det J d^3 \mathbf{r} a(\mathbf{r} + \mathbf{u}\tau, t + \tau) \quad (1.21)$$

A) $V(t + \tau) = V'$

Koordinatentransformation

$$\mathbf{x}' = \mathbf{x} + \mathbf{u}(\mathbf{x}, t)\tau + O(\tau^2) \quad (1.22)$$

Jacobi-Matrix

$$d\mathbf{x}' = E + d\mathbf{x} \cdot \nabla_x \mathbf{u}(\mathbf{x}, t)\tau + O(\tau^2) \quad (1.23)$$

Transformation des Volumenelementes

$$dV = Det[E + d\mathbf{x} \cdot \nabla_x \mathbf{u}(\mathbf{x}, t)\tau + O(\tau^2)] = 1 + \nabla_x \cdot \mathbf{u}(\mathbf{x}, t)\tau + O(\tau^2) \quad (1.24)$$

1.6 Flüssigkeitsdynamik

Newton'sche Gleichung

$$\frac{d}{dt} \int_{V(t)} \rho(\mathbf{r}, t) \mathbf{u}(\mathbf{r}, t) = \int_{V(t)} d^3 \mathbf{r} \rho(\mathbf{r}, t) \mathbf{f}(\mathbf{r}, t) + \int_{\delta V(t)} \boldsymbol{\sigma}(\mathbf{r}, t) \cdot d\mathbf{A} \quad (1.25)$$

Also:

$$\frac{\partial}{\partial t} \rho(\mathbf{r}, t) \mathbf{u}(\mathbf{r}, t) + \nabla_r \cdot \mathbf{u}(\mathbf{r}, t) \rho(\mathbf{r}, t) \mathbf{u}(\mathbf{r}, t) = \rho(\mathbf{r}, t) \mathbf{f}(\mathbf{r}, t) + \nabla_x \sigma(\mathbf{r}, t) \quad (1.26)$$

Also:

$$\frac{\partial}{\partial t} \rho(\mathbf{r}, t) \mathbf{u}(\mathbf{r}, t) + \nabla_r \cdot \mathbf{u}(\mathbf{r}, t) \rho(\mathbf{r}, t) \mathbf{u}(\mathbf{r}, t) = \rho(\mathbf{r}, t) \mathbf{f}(\mathbf{r}, t) + \nabla \cdot \sigma(\mathbf{r}, t) \quad (1.27)$$

Bzw. mit der Kontinuitätsgleichung:

$$\rho(\mathbf{r}, t) \left[\frac{\partial}{\partial t} \rho(\mathbf{r}, t) \mathbf{u}(\mathbf{r}, t) + \mathbf{u}(\mathbf{r}, t) \nabla_x \right] \mathbf{u}(\mathbf{r}, t) = \rho(\mathbf{r}, t) \mathbf{f}(\mathbf{r}, t) + \nabla \cdot \sigma(\mathbf{r}, t) \quad (1.28)$$

1.7 Die Eulersche Gleichung

Ansatz für die Spannungen:

$$\sigma_{ij} = -p \delta_{ij} \quad (1.29)$$

$$\frac{\partial}{\partial r_j} \sigma_{ij} = -\frac{\partial}{\partial r_i} p(\mathbf{r}, t) \quad (1.30)$$

Vollständige Beschreibung:

$$\rho(\mathbf{r}, t) \left[\frac{\partial}{\partial t} \rho(\mathbf{r}, t) \mathbf{u}(\mathbf{r}, t) + \mathbf{u}(\mathbf{r}, t) \nabla_r \right] \mathbf{u}(\mathbf{r}, t) = \rho(\mathbf{r}, t) \mathbf{f}(\mathbf{r}, t) - \nabla p(\mathbf{r}, t) \quad (1.31)$$

$$\frac{\partial}{\partial t} \rho(\mathbf{r}, t) + \nabla_r \cdot \rho(\mathbf{r}, t) \mathbf{u}(\mathbf{r}, t) = 0 \quad (1.32)$$

Materialgleichung:

$$p = p(\rho) \quad (1.33)$$

Randbedingungen: Strömung senkrecht zur Wand muss verschwinden

1.7.1 Einteilung der Strömungen

Stromlinien:

$$\frac{d}{ds} \mathbf{R}(s) = \mathbf{u}(\mathbf{R}(s), t) \quad (1.34)$$

Für stationäre Strömungen sind die Stromlinien gleich der Bahnkurve der Flüssigkeitsteilchen.

Wirbelstärke

$$\omega(\mathbf{r}, t) = \nabla_r \times \mathbf{u}(\mathbf{r}, t) \quad (1.35)$$

Zirkulation

$$\Gamma = \int \mathbf{v} \cdot d\mathbf{s} \quad (1.36)$$

Inkompressible Strömungen

$$\nabla \cdot \mathbf{u}(\mathbf{r}, t) = 0 \quad (1.37)$$

Wirbelfreie Strömungen

$$\omega(\mathbf{r}, t) = 0 \quad (1.38)$$

Potentialströmungen

$$\mathbf{u}(\mathbf{r}, t) = \nabla_r \Phi(\mathbf{r}, t) \quad (1.39)$$

inkompressible Potentialströmungen

$$\Delta \Phi(\mathbf{r}, t) = 0 \quad (1.40)$$

1.7.2 Energiebilanz

$$\frac{\partial}{\partial t} \rho \frac{\mathbf{u}^2}{2} + \nabla \cdot [\mathbf{u} (\rho \frac{\mathbf{u}^2}{2} + p)] = 0 \quad (1.41)$$

Herleitung aus Eulerscher Geschwindigkeitsgleichung.

Ideale Flüssigkeit: Kein Reibungsverlust

1.7.3 Hydrostatik

$$\nabla p = -\rho g \mathbf{e}_z \quad (1.42)$$

Lösung:

$$p = p_0 + \rho g (h - z) \quad (1.43)$$

Bei variabler Dichte:

$$p = p_0 - \int_0^z dz' \rho(z', t) \quad (1.44)$$

1.7.4 Die Druckgleichung

Voraussetzungen

$$\begin{aligned}\omega(\mathbf{r}, t) &= \nabla \times \mathbf{u}(\mathbf{r}, t) = 0 \\ \mathbf{F} &= -\nabla U\end{aligned}\tag{1.45}$$

Es folgt:

$$\mathbf{u}(\mathbf{r}, t) = \nabla \Phi\tag{1.46}$$

Weiter gilt:

$$\mathbf{u} \cdot \nabla \mathbf{u} = \nabla \frac{\mathbf{u}^2}{2} - \mathbf{u} \times \omega\tag{1.47}$$

Eulersche Gleichung

$$\nabla \left[\frac{\partial}{\partial t} \Phi + \frac{\mathbf{u}^2}{2} + U + p \right] = 0\tag{1.48}$$

Das heisst also:

1.7.5 Die Bernoullische Gleichung

Eulersche Gleichung:

$$\rho \left(\frac{\partial}{\partial t} \mathbf{u}(\mathbf{r}, t) + \nabla \frac{\mathbf{u}(\mathbf{r}, t)^2}{2} - \mathbf{u}(\mathbf{r}, t) \times \omega(\mathbf{r}, t) \right) = -\nabla p(\mathbf{r}, t) - \rho \nabla U(\mathbf{r})\tag{1.49}$$