

## Laufzettel Gruppe Rot



Raphael Fehrmann | Projekt „Lemroboter im Unterricht“ an der WWU  
Münster | CC-BY-4.0 | [www.wwu.de/Lemroboter/](http://www.wwu.de/Lemroboter/) | Link zur Lizenz:  
<https://creativecommons.org/licenses/by/4.0/deed.de>

Willkommen im Roboter-Parkour!

Ich bin euer Laufzettel und begleite euch durch die gesamte Stunde. Auf mir könnt ihr noch mal nachlesen, was eure Aufgabe ist und welche Materialien ihr zur Verfügung habt. Zusätzlich könnt ihr euch Notizen machen und müsst nach jeder Station die Gesamtzeit eintragen.

### Arbeitsauftrag:

1. Lest euch den gesamten Arbeitsauftrag gründlich durch!
2. Sobald ihr mit der Gruppenarbeit beginnt, startet bitte eure *Armbandstoppuhr*. Die Zeit wird nur in besonderen Fällen angehalten (siehe *Hinweis*).
3. Zunächst müsst ihr mit dem Roboter arbeiten, um herauszufinden, welche „Le-Parkour“-Station ihr als nächstes durchlaufen könnt. Dazu müsst ihr den *Blue-Bot* auf kürzestem Weg von seiner Start-Roboter-Station zur 1. Roboter-Station navigieren. Merkt oder notiert euch exakt den gefahrenen Weg. Das ist wichtig, weil ihr mit dieser Navigation weiterarbeiten müsst. Dazu könnt ihr jetzt die *Umcodierungs-Karte* nutzen. Wenn ihr den kürzesten Weg gefunden habt, ergibt sich durch die Umcodierung die nächste Station. Ergibt sich keine Station, habt ihr leider nicht den kürzesten Weg gefunden. Versucht es noch einmal! Nutzt auch gerne die *Pfeilkarten* als Hilfe.
4. Habt ihr eine Station herausgefunden begeben euch so schnell wie möglich dorthin. Die Stationen sind, wie letzte Woche, mit blau, rot, gelb oder grün markiert. An der Station angekommen muss jedes Gruppenmitglied die Station genau 1-mal durchlaufen. Anschließend kehrt ihr wieder möglichst schnell zu eurer Gruppen-Base zurück. Notiert hier eure Zeit in der ersten Zeile der *Zeittabelle*.

### HINWEIS:

Sollte es vorkommen, dass ihr warten müsst, weil eine andere Gruppe die Station besetzt, könnt ihr eure Zeit (*Armbandstoppuhr*) anhalten. Sobald ihr an der Reihe seid startet die Uhr wieder. Anschließend kehrt ihr wieder möglichst schnell zu eurer Gruppen-Base zurück.

5. Ab hier geht es wieder von Neuem los. Navigiert den *Blue-Bot* auf kürzestem Weg von der 1. Roboter-Station zur 2. Roboter-Station, codiert den Weg um und durchläuft die nächste Station.  
Das wiederholt ihr, bis die Umcodierung die Endstation ergibt.

**Material:**

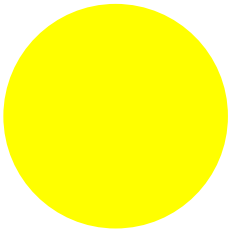
Blue-Bot, Parkour für den Roboter, Umcodierungs-Feld, Laufzettel, Armbandstoppuhr, Pfeilkarten

**Zeittabelle:**

Le-Parkour-Station	Zeit (hh:mm:ss)*

\*z.B. 00:45:23

**Platz für eure Notizen:**



# Laufzettel Gruppe Gelb



Raphael Fehrmann | Projekt „Lernroboter im Unterricht“ an der WWU  
Münster | CC-BY-4.0 | [www.wwu.de/Lernroboter/](http://www.wwu.de/Lernroboter/) | Link zur Lizenz:  
<https://creativecommons.org/licenses/by/4.0/deed.de>

Willkommen im Roboter-Parkour!

Ich bin euer Laufzettel und begleite euch durch die gesamte Stunde. Auf mir könnt ihr noch mal nachlesen, was eure Aufgabe ist und welche Materialien ihr zur Verfügung habt. Zusätzlich könnt ihr euch Notizen machen und müsst nach jeder Station die Gesamtzeit eintragen.

## Arbeitsauftrag:

1. Lest euch den gesamten Arbeitsauftrag gründlich durch!
2. Sobald ihr mit der Gruppenarbeit beginnt, startet bitte eure *Armbandstoppuhr*. Die Zeit wird nur in besonderen Fällen angehalten (siehe *Hinweis*).
3. Zunächst müsst ihr mit dem Roboter arbeiten, um herauszufinden, welche „Le-Parkour“-Station ihr als nächstes durchlaufen könnt. Dazu müsst ihr den *Blue-Bot* auf kürzestem Weg von seiner Start-Roboter-Station zur 1. Roboter-Station navigieren. Merkt oder notiert euch exakt den gefahrenen Weg. Das ist wichtig, weil ihr mit dieser Navigation weiterarbeiten müsst. Dazu könnt ihr jetzt die *Umcodierungs-Karte* nutzen. Wenn ihr den kürzesten Weg gefunden habt, ergibt sich durch die Umcodierung die nächste Station. Ergibt sich keine Station, habt ihr leider nicht den kürzesten Weg gefunden. Versucht es noch einmal! Nutzt auch gerne die *Pfeilkarten* als Hilfe.
4. Habt ihr eine Station herausgefunden begeben euch so schnell wie möglich dorthin. Die Stationen sind, wie letzte Woche, mit blau, rot, gelb oder grün markiert. An der Station angekommen muss jedes Gruppenmitglied die Station genau 1-mal durchlaufen. Anschließend kehrt ihr wieder möglichst schnell zu eurer Gruppen-Base zurück. Notiert hier eure Zeit in der ersten Zeile der *Zeittabelle*.

### HINWEIS:

Sollte es vorkommen, dass ihr warten müsst, weil eine andere Gruppe die Station besetzt, könnt ihr eure Zeit (*Armbandstoppuhr*) anhalten. Sobald ihr an der Reihe seid startet die Uhr wieder. Anschließend kehrt ihr wieder möglichst schnell zu eurer Gruppen-Base zurück.

5. Ab hier geht es wieder von Neuem los. Navigiert den *Blue-Bot* auf kürzestem Weg von der 1. Roboter-Station zur 2. Roboter-Station, codiert den Weg um und durchläuft die nächste Station.  
Das wiederholt ihr, bis die Umcodierung die Endstation ergibt.

**Material:**

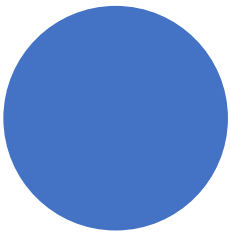
Blue-Bot, Parkour für den Roboter, Umcodierungs-Feld, Laufzettel, Armbandstoppuhr, Pfeilkarten

**Zeittabelle:**

Le-Parkour-Station	Zeit (hh:mm:ss)*

\*z.B. 00:45:23

**Platz für eure Notizen:**



# Laufzettel Gruppe Blau



Raphael Fehrmann | Projekt „Lernroboter im Unterricht“ an der WWU  
Münster | CC-BY-4.0 | [www.wwu.de/Lernroboter/](http://www.wwu.de/Lernroboter/) | Link zur Lizenz:  
<https://creativecommons.org/licenses/by/4.0/deed.de>

Willkommen im Roboter-Parkour!

Ich bin euer Laufzettel und begleite euch durch die gesamte Stunde. Auf mir könnt ihr noch mal nachlesen, was eure Aufgabe ist und welche Materialien ihr zur Verfügung habt. Zusätzlich könnt ihr euch Notizen machen und müsst nach jeder Station die Gesamtzeit eintragen.

## Arbeitsauftrag:

1. Lest euch den gesamten Arbeitsauftrag gründlich durch!
2. Sobald ihr mit der Gruppenarbeit beginnt, startet bitte eure *Armbandstoppuhr*. Die Zeit wird nur in besonderen Fällen angehalten (siehe *Hinweis*).
3. Zunächst müsst ihr mit dem Roboter arbeiten, um herauszufinden, welche „Le-Parkour“-Station ihr als nächstes durchlaufen könnt. Dazu müsst ihr den *Blue-Bot* auf kürzestem Weg von seiner Start-Roboter-Station zur 1. Roboter-Station navigieren. Merkt oder notiert euch exakt den gefahrenen Weg. Das ist wichtig, weil ihr mit dieser Navigation weiterarbeiten müsst. Dazu könnt ihr jetzt die *Umcodierungs-Karte* nutzen. Wenn ihr den kürzesten Weg gefunden habt, ergibt sich durch die Umcodierung die nächste Station. Ergibt sich keine Station, habt ihr leider nicht den kürzesten Weg gefunden. Versucht es noch einmal! Nutzt auch gerne die *Pfeilkarten* als Hilfe.
4. Habt ihr eine Station herausgefunden begeben euch so schnell wie möglich dorthin. Die Stationen sind, wie letzte Woche, mit blau, rot, gelb oder grün markiert. An der Station angekommen muss jedes Gruppenmitglied die Station genau 1-mal durchlaufen. Anschließend kehrt ihr wieder möglichst schnell zu eurer Gruppen-Base zurück. Notiert hier eure Zeit in der ersten Zeile der *Zeittabelle*.

### HINWEIS:

Sollte es vorkommen, dass ihr warten müsst, weil eine andere Gruppe die Station besetzt, könnt ihr eure Zeit (*Armbandstoppuhr*) anhalten. Sobald ihr an der Reihe seid startet die Uhr wieder. Anschließend kehrt ihr wieder möglichst schnell zu eurer Gruppen-Base zurück.

5. Ab hier geht es wieder von Neuem los. Navigiert den *Blue-Bot* auf kürzestem Weg von der 1. Roboter-Station zur 2. Roboter-Station, codiert den Weg um und durchläuft die nächste Station.  
Das wiederholt ihr, bis die Umcodierung die Endstation ergibt.

**Material:**

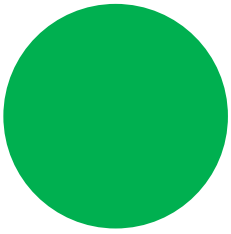
Blue-Bot, Parkour für den Roboter, Umcodierungs-Feld, Laufzettel, Armbandstoppuhr, Pfeilkarten

**Zeittabelle:**

Le-Parkour-Station	Zeit (hh:mm:ss)*

\*z.B. 00:45:23

**Platz für eure Notizen:**



# Laufzettel Gruppe Grün



Raphael Fehrmann | Projekt „Lernroboter im Unterricht“ an der WWU  
Münster | CC-BY-4.0 | [www.wwu.de/Lernroboter/](http://www.wwu.de/Lernroboter/) | Link zur Lizenz:  
<https://creativecommons.org/licenses/by/4.0/deed.de>

Willkommen im Roboter-Parkour!

Ich bin euer Laufzettel und begleite euch durch die gesamte Stunde. Auf mir könnt ihr noch mal nachlesen, was eure Aufgabe ist und welche Materialien ihr zur Verfügung habt. Zusätzlich könnt ihr euch Notizen machen und müsst nach jeder Station die Gesamtzeit eintragen.

## Arbeitsauftrag:

1. Lest euch den gesamten Arbeitsauftrag gründlich durch!
2. Sobald ihr mit der Gruppenarbeit beginnt, startet bitte eure *Armbandstoppuhr*. Die Zeit wird nur in besonderen Fällen angehalten (siehe *Hinweis*).
3. Zunächst müsst ihr mit dem Roboter arbeiten, um herauszufinden, welche „Le-Parkour“-Station ihr als nächstes durchlaufen könnt. Dazu müsst ihr den *Blue-Bot* auf kürzestem Weg von seiner Start-Roboter-Station zur 1. Roboter-Station navigieren. Merkt oder notiert euch exakt den gefahrenen Weg. Das ist wichtig, weil ihr mit dieser Navigation weiterarbeiten müsst. Dazu könnt ihr jetzt die *Umcodierungs-Karte* nutzen. Wenn ihr den kürzesten Weg gefunden habt, ergibt sich durch die Umcodierung die nächste Station. Ergibt sich keine Station, habt ihr leider nicht den kürzesten Weg gefunden. Versucht es noch einmal! Nutzt auch gerne die *Pfeilkarten* als Hilfe.
4. Habt ihr eine Station herausgefunden begeben euch so schnell wie möglich dorthin. Die Stationen sind, wie letzte Woche, mit blau, rot, gelb oder grün markiert. An der Station angekommen muss jedes Gruppenmitglied die Station genau 1-mal durchlaufen. Anschließend kehrt ihr wieder möglichst schnell zu eurer Gruppen-Base zurück. Notiert hier eure Zeit in der ersten Zeile der *Zeittabelle*.

### HINWEIS:

Sollte es vorkommen, dass ihr warten müsst, weil eine andere Gruppe die Station besetzt, könnt ihr eure Zeit (*Armbandstoppuhr*) anhalten. Sobald ihr an der Reihe seid startet die Uhr wieder. Anschließend kehrt ihr wieder möglichst schnell zu eurer Gruppen-Base zurück.

5. Ab hier geht es wieder von Neuem los. Navigiert den *Blue-Bot* auf kürzestem Weg von der 1. Roboter-Station zur 2. Roboter-Station, codiert den Weg um und durchläuft die nächste Station.  
Das wiederholt ihr, bis die Umcodierung die Endstation ergibt.

**Material:**

Blue-Bot, Parkour für den Roboter, Umcodierungs-Feld, Laufzettel, Armbandstoppuhr, Pfeilkarten

**Zeittabelle:**

Le-Parkour-Station	Zeit (hh:mm:ss)*

\*z.B. 00:45:23

**Platz für eure Notizen:**