

Übungen zur Vorlesung

Wissenschaftliches Rechnen – Paralleles Höchstleistungsrechnen

Prof. Dr. C. Engwer, S. Westerheide

http://wwwmath.uni-muenster.de/num/Vorlesungen/WissenschaftlichesRechnen_SS11/

Abgabe 20.6.2011. Abg. der Programmieraufgaben per Email an sebastian.westerheide@uni-muenster.de, schriftliche Abgabe in **Zimmer 120.019**.

-
- Alle Programmierübungen müssen per Email und in ausgedruckter Form abgegeben werden.
 - Achten sie darauf, ihr Programm ordentlich zu formatieren und gut zu kommentieren.
-

ÜBUNG 1 SKALIERTER SPEEDUP

Das Skalarprodukt $s = x \cdot y = \sum_{i=0}^{N-1} x_i y_i$ zweier Vektoren $x, y \in \mathbb{R}^N$ soll auf einem Hypercube mit P Prozessoren parallel berechnet werden. Zur Vereinfachung sei $P = 2^d$, $d \in \mathbb{N}_0$ und N durch P teilbar.

Wir gehen folgendermaßen vor:

- Jeder Prozessor p hat N/P Komponenten von x und y mit den Indizes $I_p \subset \{0, \dots, N-1\}$ im lokalen Speicher und berechnet im ersten Schritt die Teilsumme $s_p = \sum_{i \in I_p} x_i y_i$.
- Die P Zwischenergebnisse werden dann im Baum addiert (vgl. Figure 1).

parallel message-passing-scalar-product

```
{
  const int d, P= 2d, N;

  process Π [int p ∈ {0, ..., P-1}]
  {
    double x[N/P], y[N/P];    // Lokaler Ausschnitt der Vektoren
    int i, r, m;
    double s = 0, ss;

    for (i = 0; i < N/P; i++) s = s + x[i] * y[i];

    for (i = 0; i < d; i++)      // Summation im Baum (d Schritte)
    {
      r = p & [~ (∑k=0i 2k)] ;    // Bit 0 bis Bit i auf 0 setzen
      m = r | 2i;                // Bit 0 bis Bit i-1 auf 0 setzen, Bit i auf 1
      if (p == m)
        send(Πr, s);
      if (p == r)
      {
        receive(Πm, ss);
        s = s + ss;
      }
    }
  }
}
```

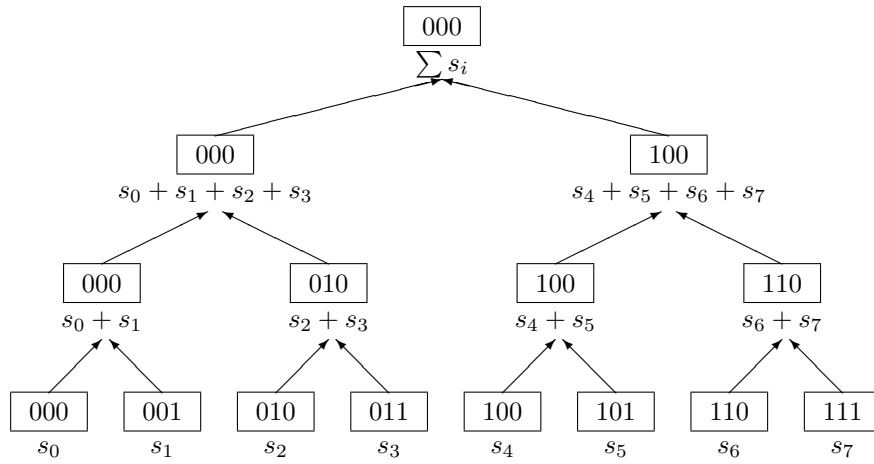


Figure 1: Parallele Summation im Baum

AUFGABENTEIL A)

Untersuchen Sie die Leistungsfähigkeit dieses parallelen Systems. Berechnen Sie dazu in Abhängigkeit der Zeit t_f für eine arithmetische Operation und der Zeit t_m für den Nachrichtenaustausch

- die Laufzeit $T_{\text{best}}(N)$ des besten sequentiellen Algorithmus' auf einem Knoten des Parallelrechners,
- die Laufzeit $T_P(N, P)$ des parallelen Algorithmus',
- den Speedup $S(N, P)$.

AUFGABENTEIL B)

Untersuchen Sie nun, wie sich der Speedup $S(N, P)$ in Abhängigkeit von P verhält. Skalieren Sie ihn dazu durch die Berechnung geeigneter Problemgrößen

- $N = N_A$,
- $N = N_G(P)$,
- $N = N_M(P)$,
- $N = N_I(P)$

so, dass sich eine feste sequentielle Ausführungszeit ($T_{\text{best}}(N) = T_{\text{fix}}$), eine feste parallele Ausführungszeit ($T_P(N, P) = T_{\text{fix}}$), ein fester Speicherbedarf pro Prozessor ($M(N) = M_0 P$), oder eine konstante Effizienz ($E(N, P) = E_0$) ergibt. Ermitteln Sie jeweils den resultierenden Speedup

- $S_A(P) = S(N_A, P)$,
- $S_G(P) = S(N_G(P), P)$,
- $S_M(P) = S(N_M(P), P)$,
- $S_I(P) = S(N_I(P), P)$.

Machen Sie sich jeweils Gedanken zur Größenordnung des Speedups (bezüglich P) und vergleichen Sie die Größenordnungen für die verschiedenen Skalierungen.

8 Punkte

ÜBUNG 2 N-KÖRPER-PROBLEM MIT PTHREADS

- a) Parallelisieren Sie das N-Körper-Problem mit PThreads. Laden Sie dazu die Datei `nbody_seq.cc` von der Vorlesungsseite, kopieren Sie es nach `nbody_pthread.cc` und parallelisieren Sie (nur) die Funktion `acceleration()`, welche die Hauptlast der Berechnungen trägt (sie hat die Komplexität $O(N^2)$, alles andere hingegen $O(N)$). Das seq. Programm implementiert die Berechnung der Beschleunigung mit Hilfe von Tiling und Ausnutzung der Symmetrie.
- Implementieren Sie `acceleration()` als daten-paralleles Programm.
 - Welche parallelen Datenaufteilung wählen Sie und warum?
 - Welche Bereiche müssen abgesichert werden?
 - Sollte eventuell der Algorithmus irgendwo modifiziert werden?
- b) Vergleichen Sie die Zeiten des parallelen Programms mit der sequentiellen Variante und stellen Sie die Messungen grafisch dar. Denken Sie daran, dass immer mit dem *besten* sequentiellen Programm verglichen werden soll.
- Messen Sie den Speedup bei fester sequentieller Ausführungszeit, d.h. für eine feste Partikelanzahl.
 - Messen Sie den Speedup bei festem Speicherbedarf pro Prozessor, indem Sie die Partikelanzahl geeignet in Abhängigkeit von der Anzahl der verwendeten Prozessoren wählen.
- c) Verifizieren Sie ferner experimentell die Komplexität des Algorithmus', indem Sie für eine feste Anzahl von Prozessoren die Partikelanzahl variieren.

Auf der Vorlesungs-Homepage finden Sie die benötigten Programmteile sowie ein Beispiel Video der Rechnung (`collision.avi`), dieses wurde mit folgenden Programm-Parametern berechnet:

```
./nbody_pthread 5000 3000000 15 200 4
```

Das ist eine Rechnung mit 5000 Partikeln, über einen Zeitraum von 3000000 Jahren. Das Programm rechnet mit 4 Threads, jeder Zeitschritt ist 200 Jahre lang und jeder 15. Zeitschritt wird herausgeschrieben.

Die Anfangskonfiguration beschreibt in diesem Beispiel zwei Galaxien, welche im Laufe der Simulation kollidieren.

Hinweis 1: Thread-Funktionen können immer nur einen Pointer als Parameter bekommen. Verwenden Sie einen zusammengesetzte Datentyp `struct acceleration_data` um alle Parameter und benötigten Daten an `acceleration` zu übergeben.

Hinweis 2: Denken Sie daran beim Kompilieren die Parameter zur Optimierung mit anzugeben. Im Computerpool können Sie beispielsweise die folgenden Parameter verwenden:

```
-O3 -ffast-math -funroll-loops -fexpensive-optimizations -march=core2
```

Zusätzlich benötigen Sie noch die Parameter für die Bibliotheken

```
-lpthread -lgomp
```

Eine Übersicht über die möglichen Compilerparameter erhalten Sie mit dem Kommando `man gcc`.

Hinweis 3: Um die parallele Variante auf Richtigkeit zu prüfen, können Sie die generierten VTK-Dateien vergleichen. Die Simulations-Ergebnisse können sich aber in einigen Nachkommastellen unterscheiden. Das auf der Vorlesungsseite bereitgestellte Skript `fuzzy_diff` kann zwei VTK-Dateien vergleichen bezüglich einer vorgegebenen Toleranz:

```
./fuzzy_diff sequential.vtk parallel.vtk 1e-10
```