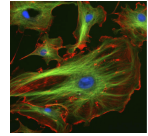


Übungen zur Vorlesung
**Variationsmethoden in der Biomedizinischen
Bildgebung**

WS 2012/13 — Blatt 4, Abgabe: Di. 06.11., 12 Uhr, BK 39



Aufgabe 1 (Entfalten)

(4 Punkte)

Als Fortsetzung von Aufgabe 3 von Blatt 3:

- (a) *Entwickeln, implementieren und dokumentieren* Sie eine Entfaltung (eine Umkehrung von `fft2conv`) mit Hilfe der schnellen Fouriertransformation. *Eingabe*: Ein Bild $f \in \mathbb{R}^{N+2r, M+2s}$ und ein Faltungskern $h \in \mathbb{R}^{2r+1 \times 2s+1}$. *Ausgabe*: Das entfaltete Bild $u_{rec} \in \mathbb{R}^{N \times M}$ (d.h. es soll bis auf Rechengenauigkeit $f = \text{fft2conv}(u, h)$ gelten). Programmierung in Matlab:

```
u_rec = fft2deconv(f,h)
```

(Beachten Sie hierbei die Größen der Bilder.)

- (b) *Testen* Sie den Algorithmus mit dem Bild `auge.png` als u und den Faltungskernen $h = \text{ones}(11)/121$; und `hut.dat`¹, (d. h. *berechnen Sie* $f = \text{fft2conv}(u, h)$ und $u_{rec} = \text{fft2deconv}(f, h)$).

Wiederholen Sie das Experiment wobei f mit einer kleinen zufälligen Störung versehen wird: $f = \text{fft2conv}(u, h) + 1e-5 \cdot \text{randn}(N+2 \cdot r, M+2 \cdot s)$. Was *beobachten* Sie?

Aufgabe 2 (Regularisierte Entfaltung)

(4 Punkte)

In Aufgabe 1 haben Sie die Instabilität der Entfaltung erlebt. Diese wird durch die Division durch zu kleine Werte hervorgerufen, denn es gilt (im Kontinuierlichen)

$$u = \mathcal{F}^{-1} \left(\frac{\mathcal{F}(f)}{(2\pi)^{\frac{d}{2}} \mathcal{F}(h)} \right).$$

Die Division durch zu kleine Werte kann wie folgt verhindert werden: Es sei $P : \mathbb{C} \times]0, \infty[\rightarrow \mathbb{C}$ eine beschränkte Funktion, so dass für $z \neq 0$ gilt

$$P(z, \alpha) \rightarrow \frac{1}{z} \quad \text{für} \quad \alpha \rightarrow 0.$$

Dann setzen wir

$$u_\alpha = \mathcal{F}^{-1} \left((2\pi)^{-\frac{d}{2}} \mathcal{F}(f) P(\mathcal{F}(h)) \right).$$

- (a) *Implementieren* Sie die beschriebene Methode analog zu Aufgabe 1 in Matlab. *Eingabe*: Ein Bild $f \in \mathbb{R}^{N+2r \times M+2s}$, ein Faltungskern $h \in \mathbb{R}^{2r+1 \times 2s+1}$, der Parameter α und ein Funktionsname P einer Funktion $P(z, \alpha)$. *Ausgabe*: Das entfaltete Bild $u_{rec} \in \mathbb{R}^{N \times M}$.

```
u_rec = fft2deconv_reg(f,h,alpha,@P) .
```

- (b) Benutzen Sie ein gestörtes f wie in Aufgabe 1(b) und die Funktionen

$$P_1(z, \alpha) = \begin{cases} 0, & |z| \leq \alpha \\ \frac{1}{z}, & |z| > \alpha \end{cases}, \quad P_2(z, \alpha) = \frac{\bar{z}}{|z|^2 + \alpha}.$$

Versuchen Sie verschiedene Werte von $\alpha > 0$. Wie erhalten Sie das beste Ergebnis?

¹Diesen Kern laden Sie z.B. mit `h = dlmread('hut.dat');` ein.

Aufgabe 3 (Level-Sets und Krümmung)

(4 Punkte)

Gegeben sei das Gebiet $\Omega = \mathbb{R}^2$ und eine zweimal differenzierbare (parametrisierte) Kurve

$$x : \mathbb{R} \supset [0, 1] \rightarrow \Gamma \subset \Omega .$$

Das Bild Γ der Kurve x lasse sich als Kante in einem 2D-Bild interpretieren und kann alternativ mit Hilfe einer Level-Set Funktion $\phi : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ als Null-Level-Set identifiziert werden, d.h.

$$\Gamma = \{x \in \Omega \mid \phi(x) = 0\} .$$

- (a) Zeigen Sie, dass für $\nabla\phi \neq 0$, der Gradient der Level-Set Funktion $\nabla\phi$ eine *Normale* an Γ ist, und zeigen Sie, dass $\frac{\nabla\phi}{|\nabla\phi|}$ eine *Einheitsnormale* an Γ darstellt.
- (b) Die Krümmung κ der Kurve x lässt sich in der Koordinatenfunktion $x(s) = (x_1(s), x_2(s))^T$ wie folgt angeben:

$$\kappa = \frac{x_1'x_2'' - x_1''x_2'}{((x_1')^2 + (x_2')^2)^{\frac{3}{2}}} .$$

Wie oben beschrieben lasse sich das Null-Level-Set durch eine zweimal differenzierbare Kurve x parametrisieren. Zeigen Sie, dass im Null-Level-Set für $\nabla\phi \neq 0$ gilt

$$\kappa = \nabla \cdot \left(\frac{\nabla\phi}{|\nabla\phi|} \right) .$$

Aufgabe 4 (Kurvenbewegung, Level-Set Gleichung)

(4 Punkte)

Gegeben sei eine zeitabhängige Kurve analog zu Aufgabe 3, d.h.

$$\Gamma(t) = \{x(s, t) \mid s \in [0, 1], t \in [0, T]\} .$$

- (a) Wir bewegen die Punkte auf der Kurve gemäß folgender Gleichung

$$\partial_t x(s, t) = \mathbf{v}(x(s, t)) ,$$

mit einem Bewegungsfeld \mathbf{v} . Zeigen Sie, dass dann für die zugehörige (zeitabhängige) Level-Set Funktion ϕ eine Erhaltungsgleichung erfüllt ist, d.h.

$$\partial_t \phi(x, t) + \mathbf{v}(x, t) \cdot \nabla \phi(x, t) = 0 .$$

- (b) Es bestimme umgekehrt ein Skalarfeld in Normalenrichtung die Bewegung der zeitabhängigen Kurve, d.h.

$$\partial_t x(s, t) = v(x) \cdot \mathbf{n}(s, t)$$

mit einem Skalarfeld v und der Normalen \mathbf{n} . Zeigen Sie, dass gilt

$$\partial_t \phi(x, t) + v(x) |\nabla \phi(x, t)| = 0 .$$

Aufgabe 5 (Kurvenbewegung, Flächen und Längen)

(4 Punkte)

Wir können die Punkte auf einer Kurve wieder gemäß der folgenden Gleichung

$$\partial_t x(s, t) = \mathbf{v}(x(s, t)) ,$$

mit einem Vektorfeld \mathbf{v} bewegen. Die Veränderung der Länge der Kurve Γ ist durch folgende Gleichung gegeben

$$\frac{d}{dt} (\text{Länge von } \Gamma) = \int_{\Gamma} \kappa \cdot \mathbf{v} \cdot \mathbf{n} \, d\sigma ,$$

wobei κ die Krümmung, $\mathbf{v} \cdot \mathbf{n}$ das Bewegungsfeld in Normalenrichtung und $d\sigma = |x'(s)|ds$ das zugehörige Kurvenmaß bezeichne. Für die Veränderung der Fläche in Γ gilt folgende Gleichung:

$$\frac{d}{dt} (\text{Fläche in } \Gamma) = \int_{\Gamma} \mathbf{v} \cdot \mathbf{n} \, d\sigma .$$

Zeigen Sie, dass wenn die Krümmung κ nicht konstant ist, ein Vektorfeld \mathbf{v} existiert mit

$$\frac{d}{dt} (\text{Länge von } \Gamma) < 0 \quad \text{und} \quad \frac{d}{dt} (\text{Fläche in } \Gamma) = 0 ,$$

und *folgern Sie*, dass der Kreis minimale Länge bei gegebener Fläche hat.