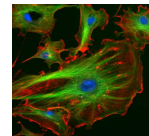


Übungen zur Vorlesung  
**Variationsmethoden in der Biomedizinischen  
Bildgebung**

WS 2010/11 — Blatt 12, Abgabe: Di. 01.02.2011, 12 Uhr, BK 86



**Aufgabe 1 (Sattelpunktprobleme, Primal-Duale Verfahren)**

(5 Punkte)

Die in der Vorlesung vorgestellten primal-dualen Algorithmen basieren auf Sattelpunktproblemen. Eine Klasse dieser Sattelpunktprobleme sind gegeben durch die Lösung von Gleichungssystemen der Form

$$\begin{pmatrix} A & B^T \\ B & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u \\ p \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} f \\ g \end{pmatrix} \quad (1)$$

mit einer Blockmatrix bzgl.  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  und  $B \in \mathbb{R}^{n \times m}$ , wobei  $m, n \in \mathbb{N}$  mit  $m, n \geq 1$ , mit gesuchten primalen und dualen Variablen  $u \in \mathbb{R}^n$  und  $p \in \mathbb{R}^m$ , sowie mit einer gegebenen rechten Seite abhängig von  $f \in \mathbb{R}^n$  und  $g \in \mathbb{R}^m$ .

*Zeigen Sie:* Ist  $A$  positiv definit auf  $\text{Kern}(B)$ , d.h. aus  $Bu = 0$  und  $u \neq 0$  folgt  $u^T A u > 0$ , so ist die Blockmatrix auf der linken Seite von (1) invertierbar.

**Aufgabe 2 (Soft-Shrinkage)**

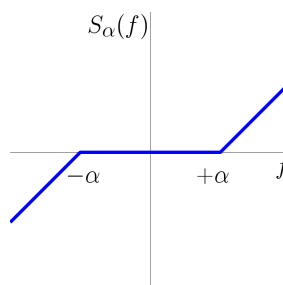
(5 Punkte)

In effizienten Splitting-Verfahren, z.B. bei Split-Bregman (siehe Aufg. 4), lassen sich Teilprobleme manchmal auf sogenanntes *Soft-Shrinkage* reduzieren. *Zeigen Sie* deshalb in 1D ( $\Omega \subset \mathbb{R}$ ), dass eine Lösung  $z^* : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  des Funktionals

$$\min_z \frac{1}{2} \|z - f\|_{L^2(\Omega)}^2 + \alpha \|z\|_{L^1(\Omega)}$$

durch Anwendung des *Soft-Shrinkage*-Operators  $S_\alpha(f)$  explizit gegeben ist, d.h.

$$z^* = S_\alpha(f) := \begin{cases} f - \alpha, & \text{falls } f > \alpha \\ 0, & \text{falls } -\alpha \leq f \leq \alpha \\ f + \alpha, & \text{falls } f < -\alpha \end{cases}.$$



**Aufgabe 3 (TV-Denoising, Duales Verfahren 1D)**

(5 Punkte)

In der Vorlesung haben wir die folgende *duale Formulierung* des Rudin-Osher-Fatemi (ROF) Modells zur Entrauschung mit  $L^2$ -Datenterm und TV-Regularisierung hergeleitet,

$$\frac{1}{2} \int_{\Omega} (\alpha \nabla \cdot g - f)^2 \rightarrow \min_g$$

unter der Nebenbedingung  $\|g\|_{\infty} \leq 1$ . Es handelt sich dabei um ein beschränktes, quadratisches Optimierungsproblem. Die Nebenbedingung ist dabei zu verstehen als  $|g(x)|_{l^2}^2 \leq 1, \forall x \in \Omega$ .

*Schreiben Sie* eine Matlab Funktion, welche die explizite Diskretisierung

$$\begin{aligned} g_{k+\frac{1}{2}} &= g_k + \sigma \nabla (\alpha \nabla \cdot g_k - f) \\ g_{k+1} &= \Pi(g_{k+\frac{1}{2}}) \end{aligned}$$

realisiert, wobei  $\Pi(g) := \frac{g}{\|g\|_{\infty}}$  eine Projektion auf den Einheitskreis darstellt. *Testen Sie* Ihre Implementierung an einer 1D-Treppenfunktion mit zufälligem additivem Gauss'schen Rauschen. *Vergleichen Sie* die Lösungen für verschiedene Werte von  $\alpha$  und wählen Sie die Schrittweite  $\sigma$  geeignet.

(Hinweis: Nutzen Sie die primale Optimalitätsbedingung für das ROF-Modell (mit exakter Definition von TV), um aus der dualen Lösung die zugehörige primale Lösung visualisieren zu können.)

**Aufgabe 4 (TV-Denoising, Primal-Dual, Split-Bregman 1D)**

(5 Punkte)

In der Vorlesung haben wir mit Split-Bregman (oder *äquivalent* Alternating direction method of multipliers (ADMM) bzw. Douglas-Rachford Splitting (DRS) für das zugehörige *duale Problem*) ein Splitting-Verfahren kennen gelernt, mit dem man das ROF-Modell

$$\frac{1}{2} \|u - f\|_{L^2(\Omega)} + \alpha \|\nabla u\|_{L^1(\Omega)} \rightarrow \min_u \quad (2)$$

effizient alternierend primal-dual lösen kann.

- (a) *Leiten Sie* dieses Splitting Verfahren in 1D ( $\Omega \subset \mathbb{R}$ ) nochmal analog zur Vorlesung für das ROF-Modell in (2) her, *implementieren Sie* es in Matlab und *testen Sie* es im Vergleich zur vorherigen Aufgabe für verschiedene Schrittweiten und Regularisierungsparameter an einer Treppenfunktion mit zufälligem additivem Gauss'schen Rauschen.
- (b) *Wie ändern* sich die Teilprobleme bei dem Splitting-Algorithmus, wenn man von Entrauschung auf Rekonstruktion mit einem Operator  $K : \Omega \rightarrow \Omega$  übergeht ohne zusätzlichen Nebenbedingungen einzuführen? *Welche Eigenschaft* müsste der Operator  $K$  haben, damit das Verfahren dennoch mit FFT oder DCT effizient realisiert werden kann?