

Übung zur Vorlesung
Partielle Differentialgleichungen
SS 2010 — Übungsblatt 3

Abgabe: 07.05.2010 vor der Vorlesung

Aufgabe 1 (Modellierung von Verkehrsfluss) (4 Punkte)

Wir betrachten den Verkehrsfluss auf einer Autobahn. Sei $x \in \mathbb{R}$ die Raum- und $t \in [0, \infty[$ die Zeitkoordinate. $u : \mathbb{R} \times [0, \infty[\rightarrow \mathbb{R}$ bezeichne die Dichte der Autos (Autos pro Kilometer) und $q : \mathbb{R} \times [0, \infty[\rightarrow \mathbb{R}$ sei der Verkehrsfluss (Autos pro Stunde). Wir fixieren nun ein Intervall $[a, b]$ auf der Autobahn und zwei Zeitpunkte t_1 und t_2 , mit $\Delta t := t_2 - t_1 \ll 1$. Messungen des Verkehrsflusses $q = f(u)$ und der Dichte der Autos u ergeben, dass der Fluss zunächst bei steigender Dichte bis zu einem gewissen Wert $f(u_m)$ zunimmt und anschließend fällt (vgl. Abbildung 1). Wir können daher annehmen, dass sich f ungefähr so schreiben läßt:

$$f(u) \approx -(u - u_m)^2 + f_0.$$

Leiten Sie davon ausgehend ein Modell für den Verkehrsfluss her.

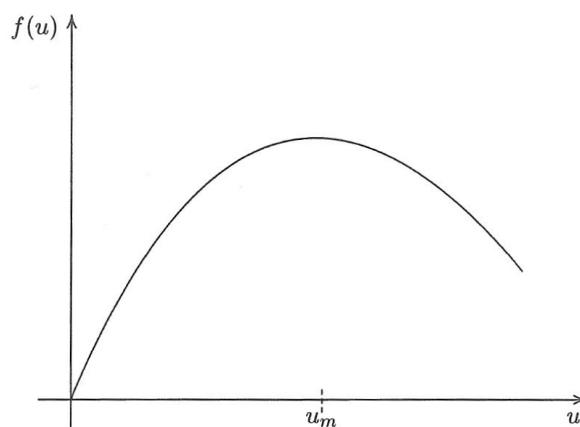


Abbildung 1: Zusammenhang zwischen Verkehrsdichte und Verkehrsfluss

Aufgabe 2 (Randwerte)

(4 + 2 Punkte)

Sei $I = [a; b] \subset \mathbb{R}$ und seien $u_a, u_b \in \mathbb{R}$. Betrachten Sie das Randwertproblem

$$\begin{aligned}u'' + u &= 0 && \text{in } I, \\u(a) &= u_a, \\u(b) &= u_b.\end{aligned}\tag{1}$$

Zeigen Sie:

- (a) Zusatzaufgabe: Alle Lösungen von (1) mit $I = [0; 1]$ sind von der Form $u(x) = a \cos x + b \sin x$ mit $a, b \in \mathbb{R}$. (+ 2 Punkte)
- (b) Für $u(0) = 1, u(1) = 1$ ist das Problem eindeutig lösbar. Hierfür dürfen Sie das Resultat von (a) verwenden.
- (c) Für $u(0) = 1, u(\pi) = -2$ besitzt das Problem keine Lösung.
- (d) Für $u(0) = 1, u(\pi) = -1$ existieren unendlich viele Lösungen.
- (e) Falls sie existiert, ist die Lösung des Randwertproblems

$$\begin{aligned}-u'' + u &= 0 && \text{in } I, \\u(a) &= u_a, \\u(b) &= u_b,\end{aligned}$$

auf dem Intervall $I = [a; b]$ eindeutig bestimmt.**1. Definition/Lemma (Faltung)**

- (a) Sei $\varphi \in L^1(\mathbb{R}^d)$ und $1 \leq p \leq \infty$. Ist $f \in L^p(\mathbb{R}^d)$, so definiert

$$F(x) = \int_{\mathbb{R}^d} \varphi(x-y)f(y)dy =: (\varphi * f)(x)$$

eine Funktion $\varphi * f \in L^p(\mathbb{R}^d)$, die Faltung von φ mit f .

- (b) Es gilt die Faltungsabschätzung

$$\|\varphi * f\|_{L^p} \leq \|\varphi\|_{L^1} \cdot \|f\|_{L^p}.$$

- (c) Ist außerdem $\varphi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^d)$, so folgt, dass $\varphi * f \in C^\infty(\mathbb{R}^d)$ und die partiellen Ableitungen berechnen sich durch

$$\partial^s(\varphi * f) = (\partial^s \varphi) * f.$$

2. Definition (Dirac-Folge)

Eine Folge $(\varphi_k)_{k \in \mathbb{N}}$ in $L^1(\mathbb{R}^d)$ heißt Dirac-Folge, falls

$$\varphi_k \geq 0, \quad \int_{\mathbb{R}^d} \varphi_k = 1, \quad \int_{\mathbb{R}^d \setminus B_\rho(0)} \varphi_k \rightarrow 0 \quad \text{für } k \rightarrow \infty \quad \text{für jedes } \rho > 0.$$

3. Beispiel für eine Dirac-Folge

Sei $\varphi \in L^1(\mathbb{R}^d)$ mit

$$\varphi \geq 0 \quad \text{und} \quad \int_{\mathbb{R}^d} \varphi = 1.$$

Definieren wir dann für $\varepsilon > 0$

$$\varphi_\varepsilon(x) := \varepsilon^{-d} \varphi\left(\frac{x}{\varepsilon}\right),$$

so gilt

$$\int_{\mathbb{R}^d} \varphi_\varepsilon = 1 \quad \text{und} \quad \int_{\mathbb{R}^d \setminus B_\rho(0)} \varphi_\varepsilon \rightarrow 0 \quad \text{für } \varepsilon \rightarrow 0 \quad \text{für jedes } \rho > 0.$$

Aufgabe 3 (Approximation von L^p -Funktionen)

(5 Punkte)

Es sei $1 \leq p < \infty$. Zeigen Sie:

Ist $f \in L^p(\mathbb{R}^d)$ und φ_ε eine Dirac-Folge, so konvergiert

$$\varphi_\varepsilon * f \rightarrow f \quad \text{in } L^p(\mathbb{R}^d) \quad \text{für } \varepsilon \rightarrow 0.$$

4. Definition (Hölder-stetige Funktionen, Hölderräume, $C^{m,\alpha}$ -Räume)

Sei $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ offen und beschränkt, $m \in \mathbb{N}$, $0 < \alpha \leq 1$. Für $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ heißt

$$\text{höl}_\alpha(f, \bar{\Omega}) := \sup \left\{ \frac{|f(x) - f(y)|}{|x - y|^\alpha}; \quad x, y \in \bar{\Omega}, \quad x \neq y \right\} \in [0, \infty]$$

Hölder-Konstante von f auf $\bar{\Omega}$ zum Exponenten α und $\text{lip}(f, \bar{\Omega}) := \text{höl}_1(f, \bar{\Omega})$ Lipschitz-Konstante. Weiter definieren wir die sogenannten Hölderräume

$$\|f\|_{C^{m,\alpha}(\bar{\Omega})} := \sum_{|s| \leq m} \|\partial^s f\|_{C^0(\bar{\Omega})} + \sum_{|s|=m} \text{höl}_\alpha(\partial^s f, \bar{\Omega}),$$
$$C^{m,\alpha}(\bar{\Omega}) := \left\{ f \in C^m(\bar{\Omega}) \mid \|f\|_{C^{m,\alpha}(\bar{\Omega})} < \infty \right\}.$$

Funktionen aus $C^{0,\alpha}(\bar{\Omega})$ heißen Hölder-stetig auf $\bar{\Omega}$ und Lipschitz-stetig für $\alpha = 1$.

5. Bemerkung

$C^{m,\alpha}(\bar{\Omega})$ ist vollständig bezüglich $\|\cdot\|_{C^{m,\alpha}(\bar{\Omega})}$.

Aufgabe 4 (Hölderstetigkeit)

(3 Punkte)

Sei $\alpha \in (0, 1]$. Beweisen Sie, dass die folgende Funktion Hölder-stetig mit Exponent α ist.

$$u(x) := \|x\|^\alpha, \quad \text{mit } x \in \mathbb{R}^d.$$