

# Kapitel 4 : Sobolevräume

## Motivation

Betrachte das Randwertproblem

$$\begin{aligned} -\Delta u &= f \quad \text{in } \Omega \\ u &= g \quad \text{auf } \partial\Omega. \end{aligned}$$

Bisher:  $f \in C^0(\Omega)$ ,  $g \in C^0(\partial\Omega)$ .

ABER: Das ist sehr oft nicht der Fall!

→ Wir suchen die Lösung zu unserem Randwertproblem in Räumen mit weniger glatten Funktionen, den so genannten Sobolevräumen.

## 4.1 Def. $(L^p_{loc}(\Omega))$

Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^d$  ein Gebiet (offen, zusammenhängend und beschränkt). Dann ist der Raum  $L^p_{loc}(\Omega)$  definiert durch

$$L^p_{loc}(\Omega) := \{ u \in L^p(K) \mid \forall K \subset \Omega, K \text{ kompakt} \}$$

## 4.2 Def. (Schwache Ableitung):

Sei  $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_d) \in \mathbb{N}_0^d$  ein Multiindex.

Eine Funktion  $u \in L^1_{loc}(\Omega)$  besitzt die schwache Ableitung  $u^{(\alpha)} \in L^1_{loc}(\Omega)$ , wenn für alle Testfunktionen  $\varphi \in C_0^\infty(\Omega)$  gilt

$$\int_{\Omega} u D^{\alpha} \varphi = (-1)^{|\alpha|} \int_{\Omega} u^{(\alpha)} \varphi.$$

$$D^{\alpha} = D_1^{\alpha_1} \dots D_d^{\alpha_d}$$
$$|\alpha| = \alpha_1 + \dots + \alpha_d$$

Wir schreiben dann auch  $u^{(\alpha)} = D^{\alpha} u$  für die schwache Ableitung.

## 4.3 Lemma

Falls  $u \in C^{|\alpha|}(\bar{\Omega})$ , und  $|\alpha| \geq 1$ , gilt:

$$D^{\alpha} u = u^{(\alpha)}$$

d.h. klassische und schwache Ableitung stimmen überein.

## 4.4 Beispiel (Schwache Ableitung von $|x|$ )

Sei  $\Omega = (-1, 1)$  und  $u(x) = |x|$ . Dann ist  $u'(x) = \begin{cases} -1 & x \leq 0 \\ 1 & x > 0 \end{cases}$  die schwache Ableitung von  $u$ .

Bew.: Es gilt für beliebige  $\varphi \in C_0^\infty(\Omega)$

$$\begin{aligned}
\int_{-1}^1 u(x) \varphi'(x) dx &= \int_{-1}^0 u(x) \varphi'(x) dx + \int_0^1 u(x) \varphi'(x) dx \\
&= \int_{-1}^0 (-x) \varphi'(x) dx + \int_0^1 x \varphi'(x) dx \\
&= - \int_{-1}^0 (-1) \varphi(x) dx + \left[ (-x) \varphi \right]_{-1}^0 - \int_0^1 1 \cdot \varphi(x) dx + \left[ x \varphi \right]_0^1 \\
&= - \int_{-1}^0 (-1) \varphi(x) dx - \int_0^1 1 \varphi(x) dx \\
&\quad + \underbrace{0 \cdot \varphi(0) - 1 \cdot \varphi(-1)}_{=0} + \underbrace{1 \cdot \varphi(1) - 0 \cdot \varphi(0)}_{=0} \\
&\quad \text{da } \varphi \in C_0^\infty(\mathbb{R}) \\
&= - \int_{-1}^1 u'(x) \varphi(x) dx
\end{aligned}$$

$$\text{mit } u'(x) = \begin{cases} -1 & \text{für } x \leq 0 \\ 1 & \text{für } x > 0 \end{cases}$$

4.5 Beispiel:

Das Gegenstück zu  $|x|$  ist  $v(x) = \begin{cases} -1 & x \leq 0 \\ 1 & x > 0 \end{cases}$   
auf  $\mathbb{R}$  nicht schwach differenzierbar.

Bew.:  $\hat{u}A$

## 4.6 Definition (Sobolevräume):

Seien  $m \in \mathbb{N}_0$ ,  $p \in [1, \infty]$  und  $u \in L^p_{loc}(\Omega)$ .  
Wir nehmen an, dass alle schwachen partiellen Ableitungen  $D^\alpha u$  existieren für  $|\alpha| \leq m$ . Dann definieren wir die Sobolevnormen  $\|u\|_{H^{m,p}(\Omega)}$  durch

$$\|u\|_{H^{m,p}(\Omega)} := \left( \sum_{|\alpha| \leq m} \|D^\alpha u\|_{L^p(\Omega)}^p \right)^{1/p}$$

falls  $1 \leq p < \infty$  und für  $p = \infty$  als

$$\|u\|_{H^{m,\infty}(\Omega)} := \max_{|\alpha| \leq m} \|D^\alpha u\|_{L^\infty(\Omega)}$$

↖  
Grenzwert davon

Schließlich definieren wir die Sobolevräume  $H^{m,p}(\Omega)$  durch

$$H^{m,p}(\Omega) := \left\{ u \in L^p_{loc} \mid \|u\|_{H^{m,p}(\Omega)} < \infty \right\}$$

Für  $p=2$  schreiben wir auch  $H^m(\Omega) := H^{m,2}(\Omega)$ .

## 4.7 Bemerkung

Anstelle von  $H^{m,p}(\Omega)$  werden die Sobolevräume in der Literatur auch oft mit  $W^{m,p}(\Omega)$  bezeichnet.

#### 4.8 Beispiel

Seien  $\Omega := B_{1/2}(0) \subset \mathbb{R}^2$  und  $u(x) = \ln \|x\|$ ,  
 $x \in \mathbb{R}$ . Dann gilt:  $u \in H^{1/2}(\Omega)$ , aber  
 $u \notin C^0(\bar{\Omega})$ . D.h. Funktionen in  $H^{1/p}$  sind  
in mehreren Raumdimensionen nicht  
notwendigerweise stetig!

Bew.: ÜA.

#### 4.9 Beispiel

Wir betrachten  $\Omega := B_1(0) \subset \mathbb{R}^d$ ,  $u(x) = \|x\|^s$   
für  $s \in \mathbb{R}$  und  $x \in \Omega$ . Dann ist  $u \in H^{1/p}(\Omega)$ ,  
wenn gilt  $s > 1 - \frac{d}{p}$ .

Bew.: ÜA

Wir haben die Sobolevräume u.a. deshalb  
eingeführt, weil die  $C^k$ -Räume bezüglich  
den  $L^p$ -Normen nicht vollständig sind.  
Für die Sobolevräume gilt hingegen der  
wichtige Satz:

#### 4.10 Satz (Vollständigkeit der Sobolevräume)

Sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^d$  ein Gebiet. Dann ist  $H^{m,p}(\Omega)$ ,  
 $1 \leq p \leq \infty$ ,  $m \in \mathbb{N}_0$  mit der im 4.6 definierten  
Norm ein Banachraum.  $H^m(\Omega)$  ist ein

# Hilbertraum mit dem Skalarprodukt

$$\langle u, v \rangle_{H^m(\Omega)} := \sum_{|\alpha| \leq m} \langle D^\alpha u, D^\alpha v \rangle_{L^2(\Omega)}.$$

Bew.:

- Normeigenschaften  $\checkmark$
- Vollständigkeit

Sei  $(u_n)_n$  Cauchy-Folge in  $H^m(\Omega)$ .

Dann ist für jedes  $|\alpha| \leq m$ ,  $(D^\alpha u_n)_n$  eine Cauchy-Folge in  $L^2(\Omega)$ . Da  $L^2(\Omega)$  vollständig ist, existieren Funktionen  $u_\alpha \in L^2(\Omega)$ , so dass

$$D^\alpha u_n \rightarrow u_\alpha \text{ in } L^2(\Omega)$$

für jedes  $|\alpha| \leq m$ . Insbesondere gilt auch

$$u_n \rightarrow u_{(0, \dots, 0)} =: u \text{ in } L^2(\Omega).$$

## Grenzwertidentifikation

Beh.:  $u \in H^m(\Omega)$ ,  $D^\alpha u = u_\alpha$  ( $|\alpha| \leq m$ ).

Bew.: Sei  $\varphi \in C_0^\infty(\Omega)$ . Dann gilt:

$$\int_{\Omega} u D^{\alpha} \varphi \, dx = \lim_{n \rightarrow \infty} \int_{\Omega} u_n D^{\alpha} \varphi \, dx$$

$$\stackrel{\text{p.I.}}{=} \lim_{n \rightarrow \infty} (-1)^{|\alpha|} \int_{\Omega} D^{\alpha} u_n \varphi \, dx$$

$$= (-1)^{|\alpha|} \int_{\Omega} u_n \varphi \, dx.$$

$\Rightarrow$  Beh.,  $D^{\alpha} u_n \rightarrow D^{\alpha} u$  in  $L^p(\Omega) \forall |\alpha| \leq m$

$\Rightarrow u_n \rightarrow u$  in  $H^{m,p}(\Omega)$ .

□

Wir wollen nun Eigenschaften von Sobolev-funktionen kennenlernen. Da es nun relativ unpraktisch ist, immer nachzuprüfen ob die Funktion eine Schwache Ableitung hat, machen wir uns nun zunutze, dass sich  $H^{m,p}$ -Funktionen durch glatte Funktionen approximieren lassen.

#### 4.11 Definition (dicht)

Eine Teilmenge  $A \subset X$  heißt dicht in  $X$ , falls  $\text{clos}(A) = X$ , wobei

$$\text{clos}(A) := \{x \in X \mid B_{\varepsilon}(x) \cap A \neq \emptyset \forall \varepsilon > 0\} \supset A.$$