

Langzeitverhalten 2

Johannes Vorwerk

Seminar Nichtlineare Diffusion

Letzte Woche

- Beweis der Existenz und Eindeutigkeit einer Gleichgewichtslösung für die nichtlineare Fokker-Planck-Gleichung
- Abschätzung des Abfalls der Entropie für die lineare Fokker-Planck-Gleichung
- Abschätzung des Abfalls der Entropie für einige Beispiele

Heute

- Abschätzung des Abfalls der Entropie für Lösungen der Fokker-Planck-Gleichung
- Herstellung eines Zusammenhangs zwischen der relativen Entropie und des L^1 -Abstandes der Funktionen

Programm

- 1 Berechnung des Abfalls der Entropie
 - Beschränktes Ω
 - Verallgemeinerte Sobolev-Ungleichungen, $\Omega = \mathbb{R}^d$
 - Existenz einer Lösung und exponentieller Abfall der Entropie, $\Omega = \mathbb{R}^d$

- 2 Eine Csiszár-Kullback-artige Ungleichung
 - Einige Eigenschaften der relativen Entropie $E(\cdot|\cdot)$
 - Eine Csiszár-Kullback Ungleichung für $E(\cdot|u_\infty)$

Wir betrachten die nichtlineare Fokker-Planck-Gleichung

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \nabla(u \nabla V(x) + \nabla f(u)), (x \in \Omega, t > 0) \quad (1)$$

mit Startbedingung

$$u(x, t = 0) = u_0(x) \geq 0, (x \in \Omega) \quad (2)$$

und Randbedingung

$$u \frac{\partial V(x)}{\partial n} + \frac{\partial f(u)}{\partial n} = 0, (x \in \partial\Omega, t > 0) \quad (3)$$

Weitere Voraussetzungen:

(HD1) $\Omega \subseteq \mathbb{R}^d$ ist entweder glattes, beschränktes Gebiet oder $\Omega = \mathbb{R}^d$.

(HD2) $u_0 \in L^1(\Omega)$, $u_0 \geq 0$ und $\int_{\Omega} u_0(x) dx =: M \in (0, \infty)$.

Weitere Voraussetzungen:

- (HD1) $\Omega \subseteq \mathbb{R}^d$ ist entweder glattes, beschränktes Gebiet oder $\Omega = \mathbb{R}^d$.
- (HD2) $u_0 \in L^1(\Omega)$, $u_0 \geq 0$ und $\int_{\Omega} u_0(x) dx =: M \in (0, \infty)$.
- (HV1) Falls $\Omega = \mathbb{R}^d$, sei $V \in W_{loc}^{1,1}(\mathbb{R}^d)$ und falls Ω beschränkt, sei $V \in W^{1,1}(\Omega)$.
- (HV2) Falls $\Omega = \mathbb{R}^d$, sei $\forall A \in \mathbb{R} : \{x | V(x) \leq A\}$ beschränkt.
- (HV3) $\inf_{\Omega} V = 0$.

Weitere Voraussetzungen:

(HD1) $\Omega \subseteq \mathbb{R}^d$ ist entweder glattes, beschränktes Gebiet oder $\Omega = \mathbb{R}^d$.

(HD2) $u_0 \in L^1(\Omega)$, $u_0 \geq 0$ und $\int_{\Omega} u_0(x) dx =: M \in (0, \infty)$.

(HV1) Falls $\Omega = \mathbb{R}^d$, sei $V \in W_{loc}^{1,1}(\mathbb{R}^d)$ und falls Ω beschränkt, sei $V \in W^{1,1}(\Omega)$.

(HV2) Falls $\Omega = \mathbb{R}^d$, sei $\forall A \in \mathbb{R} : \{x | V(x) \leq A\}$ beschränkt.

(HV3) $\inf_{\Omega} V = 0$.

(HF1) $f : \mathbb{R}_0^+ \rightarrow \mathbb{R}$ ist stetig, streng monoton wachsend und $f(0) = 0$.

(HF2) $f|_{\mathbb{R}^+} \in C^3(\mathbb{R}^+)$.

(HF3)

$$h(u) := \int_1^u \frac{f'(s)}{s} ds, u \in (0, \infty)$$

ist aus $L_{loc}^1([0, \infty))$. Dann ist

$$\Phi : [0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}, \Phi(u) = \int_0^u h(s) ds$$

wohldefiniert mit $\Phi'(u) = h(u)$ für alle $u \in \mathbb{R}^+$.

Ziel

Nutzung der "entropy dissipation (production) method" um exponentiellen Abfall der Liapunov relativen Entropie

$$RE(u(t)|u_{\infty, M}) = E(u(t)) - E(u_{\infty, M}), \text{ für } t \rightarrow \infty$$

zu beweisen.

Strategie

- Zunächst nimmt man glatte Lösungen für eine angemessen veränderte Ausgangslage (u_0 und f müssen geglättet werden) an.

Strategie

- Zunächst nimmt man glatte Lösungen für eine angemessen veränderte Ausgangslage (u_0 und f müssen geglättet werden) an.
- Dann ist die relative Entropie $RE(u(t)|u_{\infty, M})$ (zweimal) nach der Zeit differenzierbar.

Strategie

- Zunächst nimmt man glatte Lösungen für eine angemessen veränderte Ausgangslage (u_0 und f müssen geglättet werden) an.
- Dann ist die relative Entropie $RE(u(t)|u_{\infty, M})$ (zweimal) nach der Zeit differenzierbar.
- Der entscheidende Schritt ist, den exponentiellen Abfall der Entropie-Produktion

$$I(u(t)) := -\frac{d}{dt}(RE(u(t)|u_{\infty, M}))$$

zu beweisen, woraus der exponentielle Abfall der relativen Entropie einfach gefolgert werden kann.

Strategie

- Zunächst nimmt man glatte Lösungen für eine angemessen veränderte Ausgangslage (u_0 und f müssen geglättet werden) an.
- Dann ist die relative Entropie $RE(u(t)|u_{\infty,M})$ (zweimal) nach der Zeit differenzierbar.
- Der entscheidende Schritt ist, den exponentiellen Abfall der Entropie-Produktion

$$I(u(t)) := -\frac{d}{dt}(RE(u(t)|u_{\infty,M}))$$

zu beweisen, woraus der exponentielle Abfall der relativen Entropie einfach gefolgert werden kann.

- Nun wird die Lösung u des ursprünglichen Systems durch Lösungen u_ϵ von angemessen definierten geglätteten Systemen approximiert.

Strategie

- Zunächst nimmt man glatte Lösungen für eine angemessen veränderte Ausgangslage (u_0 und f müssen geglättet werden) an.
- Dann ist die relative Entropie $RE(u(t)|u_{\infty, M})$ (zweimal) nach der Zeit differenzierbar.
- Der entscheidende Schritt ist, den exponentiellen Abfall der Entropie-Produktion

$$I(u(t)) := -\frac{d}{dt}(RE(u(t)|u_{\infty, M}))$$

zu beweisen, woraus der exponentielle Abfall der relativen Entropie einfach gefolgert werden kann.

- Nun wird die Lösung u des ursprünglichen Systems durch Lösungen u_ϵ von angemessen definierten geglätteten Systemen approximiert.
- Problematisch ist, dass man im Limes $\epsilon = 0$ die Differenzierbarkeit der relativen Entropie verlieren könnte.

Zunächst einige weitere Voraussetzungen:

(HV7) Ω ist konvex.

Zunächst einige weitere Voraussetzungen:

(HV7) Ω ist konvex.

(HV8) $V = W|_{\Omega}$, wobei $W \in C^2(\mathbb{R}^d, \mathbb{R})$ gleichmäßig konvex sei, d.h., es gibt $\alpha_1 > 0$, so dass

$$\xi \cdot \text{Hess}(W(x)) \cdot \xi^T \geq \alpha_1 |\xi|^2 \quad (4)$$

für alle $x, \xi \in \mathbb{R}^d$.

Zunächst einige weitere Voraussetzungen:

(HV7) Ω ist konvex.

(HV8) $V = W|_{\Omega}$, wobei $W \in C^2(\mathbb{R}^d, \mathbb{R})$ gleichmäßig konvex sei, d.h., es gibt $\alpha_1 > 0$, so dass

$$\xi \cdot \text{Hess}(W(x)) \cdot \xi^T \geq \alpha_1 |\xi|^2 \quad (4)$$

für alle $x, \xi \in \mathbb{R}^d$.

(HF4) $f(u) \leq \frac{d}{d-1} u f'(u)$, für alle $u > 0$.

Zudem führen wir den "verallgemeinerten Bruch" frac ein

$$\text{frac} : [0, \infty) \times [0, \infty) \rightarrow \mathbb{R} \cup \{\infty\}, \text{frac}\{w : z\} = \begin{cases} w/z, z \neq 0 \\ 0, w = z = 0 \\ \infty, w \neq 0, z = 0 \end{cases}$$

Für die spätere Verwendung definieren wir

Definition

Vorausgesetzt (HD1), (HV1). Sei $f : \mathbb{R}_0^+ \rightarrow \mathbb{R}$ messbar. Dann sei

$$K_f : L_+^1(\Omega) \rightarrow \mathbb{R} \cup \{\infty\},$$

$$K_f(u) = \begin{cases} \int_{\Omega} \text{frac} \{ |(u \nabla V + \nabla f(u))(s)|^2 : u(x) \} dx, & u \in \mathcal{D}_f \\ \infty, & \text{sonst} \end{cases}$$

wobei

$$\mathcal{D}_f := \{u \in L_+^1(\Omega) : f(u) \in L_{loc}^1(\Omega), \nabla f(u) \in L_{loc}^1(\Omega : \mathbb{R}^d)\}$$

Definition

Vorausgesetzt (HD1), (HV1). Sei $h : \mathbb{R}^+ \rightarrow \mathbb{R}$ messbar. Dann sei

$$J_h : L_+^1(\Omega) \rightarrow \mathbb{R} \cup \{+\infty\},$$

$$J_h(u) = \begin{cases} \int_{u>0} (u|\nabla V + \nabla h(u)|^2)(x)dx, & u \in \mathcal{D}_h \\ \infty, & \text{sonst} \end{cases}$$

Definition

Vorausgesetzt (HD1), (HV1). Sei $h : \mathbb{R}^+ \rightarrow \mathbb{R}$ messbar. Dann sei

$$J_h : L_+^1(\Omega) \rightarrow \mathbb{R} \cup \{+\infty\},$$

$$J_h(u) = \begin{cases} \int_{u>0} (u|\nabla V + \nabla h(u)|^2)(x)dx, & u \in \mathcal{D}_h \\ \infty, & \text{sonst} \end{cases}$$

Definition

Vorausgesetzt (HD1), (HF1)-(HF3). Sei $V : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ messbar und nicht-negativ. Wir definieren

$$E : L_+^1(\Omega) \rightarrow \mathbb{R} \cup \{\infty\}$$

$$E(u) = \begin{cases} \int_{\Omega} (Vu + \Phi^+(u))(x)dx - \int_{\Omega} \Phi^-(u(x))dx; & \Phi^-(u) \in L^1(\Omega) \\ \infty, & \text{sonst} \end{cases}$$

Theorem

Seien (HD1), (HD2), (HV3)-(HV8), (HF1)-(HF4) mit beschränktem Ω vorausgesetzt und sei weiter u eine schwache Lösung der nichtlinearen Fokker-Planck-Gleichung mit Rand- und Startbedingung. Sei weiter vorausgesetzt

(A0) Für alle $t \in \mathbb{R}_0^+$ gelte $\|u(t)\|_{L^1(\Omega)} = \|u_0\|_{L^1(\Omega)} = M$.

Theorem

Seien (HD1), (HD2), (HV3)-(HV8), (HF1)-(HF4) mit beschränktem Ω vorausgesetzt und sei weiter u eine schwache Lösung der nichtlinearen Fokker-Planck-Gleichung mit Rand- und Startbedingung. Sei weiter vorausgesetzt

(A0) Für alle $t \in \mathbb{R}_0^+$ gelte $\|u(t)\|_{L^1(\Omega)} = \|u_0\|_{L^1(\Omega)} = M$.

(A1) $u \in C^{1,2}(\overline{Q_T})$ für alle $T > 0$, wobei $Q_T := (0, T) \times \Omega$.

Theorem

Seien (HD1), (HD2), (HV3)-(HV8), (HF1)-(HF4) mit beschränktem Ω vorausgesetzt und sei weiter u eine schwache Lösung der nichtlinearen Fokker-Planck-Gleichung mit Rand- und Startbedingung. Sei weiter vorausgesetzt

- (A0) Für alle $t \in \mathbb{R}_0^+$ gelte $\|u(t)\|_{L^1(\Omega)} = \|u_0\|_{L^1(\Omega)} = M$.
- (A1) $u \in C^{1,2}(\overline{Q_T})$ für alle $T > 0$, wobei $Q_T := (0, T) \times \Omega$.
- (A2) Es gibt $\rho_0 \in \mathbb{R}^+$ mit $u_0 \geq \rho_0$.

Theorem

Seien (HD1), (HD2), (HV3)-(HV8), (HF1)-(HF4) mit beschränktem Ω vorausgesetzt und sei weiter u eine schwache Lösung der nichtlinearen Fokker-Planck-Gleichung mit Rand- und Startbedingung. Sei weiter vorausgesetzt

- (A0) Für alle $t \in \mathbb{R}_0^+$ gelte $\|u(t)\|_{L^1(\Omega)} = \|u_0\|_{L^1(\Omega)} = M$.
- (A1) $u \in C^{1,2}(\overline{Q_T})$ für alle $T > 0$, wobei $Q_T := (0, T) \times \Omega$.
- (A2) Es gibt $\rho_0 \in \mathbb{R}^+$ mit $u_0 \geq \rho_0$.
- (A3) Es gibt $K \in \mathbb{R}^+$, so dass $\|u(t)\|_{L^\infty(\Omega)} \leq K$ für alle $t \in \mathbb{R}_0^+$.

Theorem

Seien (HD1), (HD2), (HV3)-(HV8), (HF1)-(HF4) mit beschränktem Ω vorausgesetzt und sei weiter u eine schwache Lösung der nichtlinearen Fokker-Planck-Gleichung mit Rand- und Startbedingung. Sei weiter vorausgesetzt

- (A0) Für alle $t \in \mathbb{R}_0^+$ gelte $\|u(t)\|_{L^1(\Omega)} = \|u_0\|_{L^1(\Omega)} = M$.
- (A1) $u \in C^{1,2}(\overline{Q_T})$ für alle $T > 0$, wobei $Q_T := (0, T) \times \Omega$.
- (A2) Es gibt $\rho_0 \in \mathbb{R}^+$ mit $u_0 \geq \rho_0$.
- (A3) Es gibt $K \in \mathbb{R}^+$, so dass $\|u(t)\|_{L^\infty(\Omega)} \leq K$ für alle $t \in \mathbb{R}_0^+$.
- (A4) $h(0+) = -\infty$

Theorem

Seien (HD1), (HD2), (HV3)-(HV8), (HF1)-(HF4) mit beschränktem Ω vorausgesetzt und sei weiter u eine schwache Lösung der nichtlinearen Fokker-Planck-Gleichung mit Rand- und Startbedingung. Sei weiter vorausgesetzt

- (A0) Für alle $t \in \mathbb{R}_0^+$ gelte $\|u(t)\|_{L^1(\Omega)} = \|u_0\|_{L^1(\Omega)} = M$.
- (A1) $u \in C^{1,2}(\overline{Q_T})$ für alle $T > 0$, wobei $Q_T := (0, T) \times \Omega$.
- (A2) Es gibt $\rho_0 \in \mathbb{R}^+$ mit $u_0 \geq \rho_0$.
- (A3) Es gibt $K \in \mathbb{R}^+$, so dass $\|u(t)\|_{L^\infty(\Omega)} \leq K$ für alle $t \in \mathbb{R}_0^+$.
- (A4) $h(0+) = -\infty$
- (A5) Jede Folge $(u_k)_{k \in \mathbb{N}}$ in $C^{1,2}(\overline{Q_T})$ von Lösungen von (1), (3) die gleichmäßig beschränkt in $L^\infty(Q_T)$ ist, besitzt eine Teilfolge $(u_{\nu(k)})_{k \in \mathbb{N}}$, so dass $\{u_{\nu(k)} : k \in \mathbb{N}\}$ gleichgradig stetig ist.

Theorem

Dann gilt:

- a) Die Funktionen $t \mapsto RE(u(t)|u_{\infty, M})$ und $t \mapsto E(u(t))$ sind in $C^2(\mathbb{R}_0^+)$ und es gilt

$$RE(u(t)|u_{\infty, M}) \leq RE(u(t_0)|u_{\infty, M})e^{-2\alpha_1(t-t_0)}, t \geq t_0 \geq 0$$

Theorem

Dann gilt:

- a) Die Funktionen $t \mapsto RE(u(t)|u_{\infty, M})$ und $t \mapsto E(u(t))$ sind in $C^2(\mathbb{R}_0^+)$ und es gilt

$$RE(u(t)|u_{\infty, M}) \leq RE(u(t_0)|u_{\infty, M})e^{-2\alpha_1(t-t_0)}, t \geq t_0 \geq 0$$

- b) Die Entropie-Produktion

$$I(u(t)) := -\frac{d}{dt}E(u(t)) = -\frac{d}{dt}RE(u(t)|u_{\infty, M})$$

erfüllt

$$I(u(t)) \leq I(u(t_0))e^{-2\alpha_1(t-t_0)}$$

Theorem

Dann gilt:

- a) Die Funktionen $t \mapsto RE(u(t)|u_{\infty, M})$ und $t \mapsto E(u(t))$ sind in $C^2(\mathbb{R}_0^+)$ und es gilt

$$RE(u(t)|u_{\infty, M}) \leq RE(u(t_0)|u_{\infty, M})e^{-2\alpha_1(t-t_0)}, t \geq t_0 \geq 0$$

- b) Die Entropie-Produktion

$$I(u(t)) := -\frac{d}{dt}E(u(t)) = -\frac{d}{dt}RE(u(t)|u_{\infty, M})$$

erfüllt

$$I(u(t)) \leq I(u(t_0))e^{-2\alpha_1(t-t_0)}$$

- c) $RE(u(t)|u_{\infty, M})$ und $I(u(t))$ sind verknüpft durch

$$0 \leq RE(u(t)|u_{\infty, M}) \leq \frac{1}{2\alpha_1}I(u(t)), t \geq 0$$

Einschub - schwache Lösung

Definition

Seien (HD1), (HD2), (HV1)-(HV3), (HF1)-(HF3) vorausgesetzt.

$u : [0, \infty) \times \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ ist eine schwache Lösung genau dann, wenn

- 1 $u \in L^\infty(\Omega \times (0, T))$ für alle $T > 0$.
- 2 Falls $\Omega = \mathbb{R}^d$, so gelte $\nabla F(u) \in L^1_{loc}(\mathbb{R}^d \times \mathbb{R}_t : \mathbb{R}^d)$ und falls Ω beschränkt, so gelte $(\nabla f(u))|_{\Omega \times (0, t)} \in L^1(\Omega \times (0, t) : \mathbb{R}^d)$ für alle $T \in \mathbb{R}^+$.
- 3 Für alle Testfunktionen $\phi \in C_c^\infty(\mathbb{R}_x^d \times \mathbb{R}_t)$, für die gilt $\text{supp}(\phi) \cap (\partial\Omega \times \{0\}) = \emptyset$, gilt

$$\int_{\Omega} u_0(x) \phi(x, 0) dx - \int_{\Omega \times \mathbb{R}_t} \left(u \frac{\partial \phi}{\partial t} \right) (x, \tau) dx d\tau + \int_{\Omega \times \mathbb{R}_t} (u \nabla V + \nabla f(u))(x, \tau) \nabla \phi(x, \tau) dx d\tau = 0$$

Anmerkung:

Für beschränktes Ω erfüllen die Testfunktionen die Randbedingung

$$n(x) \cdot (u \nabla V + \nabla f(u))(x, t) = 0, (x \in \partial\Omega, t > 0)$$

Der Beweis ist in mehrere Schritte unterteilt.

Schritt 0: $u(t) \geq \rho_\infty, \rho_\infty \in \mathbb{R}^+, \text{ für alle } t \in \mathbb{R}^+$

Nach Voraussetzung gilt $u_0 \geq \rho_0$ für ein $\rho_0 \in \mathbb{R}^+$.

Der Beweis ist in mehrere Schritte unterteilt.

Schritt 0: $u(t) \geq \rho_\infty, \rho_\infty \in \mathbb{R}^+,$ für alle $t \in \mathbb{R}^+$

Nach Voraussetzung gilt $u_0 \geq \rho_0$ für ein $\rho_0 \in \mathbb{R}^+.$

Da $h(0+) = -\infty$ gilt für jedes $C \in \mathbb{R} :$

$U(x, C) = \bar{h}^{-1}(C - V(x)) = h^{-1}(C - V(x)),$ so dass $V + h(u(\cdot, C)) = C.$

Der Beweis ist in mehrere Schritte unterteilt.

Schritt 0: $u(t) \geq \rho_\infty, \rho_\infty \in \mathbb{R}^+, \text{ für alle } t \in \mathbb{R}^+$

Nach Voraussetzung gilt $u_0 \geq \rho_0$ für ein $\rho_0 \in \mathbb{R}^+$.

Da $h(0+) = -\infty$ gilt für jedes $C \in \mathbb{R}$:

$U(x, C) = \bar{h}^{-1}(C - V(x)) = h^{-1}(C - V(x))$, so dass $V + h(u(\cdot, C)) = C$.

Man erhält, dass $U(\cdot, C)$ eine schwache Lösung von (1) ist (mit

$u(t=0) = U(\cdot, C)$).

Der Beweis ist in mehrere Schritte unterteilt.

Schritt 0: $u(t) \geq \rho_\infty, \rho_\infty \in \mathbb{R}^+,$ für alle $t \in \mathbb{R}^+$

Nach Voraussetzung gilt $u_0 \geq \rho_0$ für ein $\rho_0 \in \mathbb{R}^+.$

Da $h(0+) = -\infty$ gilt für jedes $C \in \mathbb{R} :$

$U(x, C) = \bar{h}^{-1}(C - V(x)) = h^{-1}(C - V(x)),$ so dass $V + h(u(\cdot, C)) = C.$

Man erhält, dass $U(\cdot, C)$ eine schwache Lösung von (1) ist (mit

$u(t=0) = U(\cdot, C)).$

Weiterhin gilt $U(\cdot, C) \leq h^{-1}(C).$ Da $\lim_{C \rightarrow -\infty} h^{-1}(C) = 0$ können wir ein $C_\infty \in \mathbb{R}$ wählen, so dass $u_0 \geq \rho_0 > h^{-1}(C_\infty) \geq C(\cdot, C_\infty).$

Der Beweis ist in mehrere Schritte unterteilt.

Schritt 0: $u(t) \geq \rho_\infty, \rho_\infty \in \mathbb{R}^+,$ für alle $t \in \mathbb{R}^+$

Nach Voraussetzung gilt $u_0 \geq \rho_0$ für ein $\rho_0 \in \mathbb{R}^+.$

Da $h(0+) = -\infty$ gilt für jedes $C \in \mathbb{R} :$

$U(x, C) = \bar{h}^{-1}(C - V(x)) = h^{-1}(C - V(x)),$ so dass $V + h(u(\cdot, C)) = C.$

Man erhält, dass $U(\cdot, C)$ eine schwache Lösung von (1) ist (mit

$u(t=0) = U(\cdot, C)).$

Weiterhin gilt $U(\cdot, C) \leq h^{-1}(C).$ Da $\lim_{C \rightarrow -\infty} h^{-1}(C) = 0$ können wir ein $C_\infty \in \mathbb{R}$ wählen, so dass $u_0 \geq \rho_0 > h^{-1}(C_\infty) \geq C(\cdot, C_\infty).$ Somit erhält man aus dem Vergleichsprinzip für strikt positive schwache Lösungen

$$u(t) \geq U(\cdot, C_\infty) \geq \inf_{x \in \Omega} U(x, C_\infty) =: \rho_\infty$$

und aus der Beschränktheit von V auf Ω folgt $\rho_\infty \in \mathbb{R}^+.$

Schritt 1: $RE(u(t)|u_{\infty, M})$ ist fallend mit $\lim_{t \rightarrow \infty} RE(u(t)|u_{\infty, M}) = 0$.

Da $u(t) \geq \rho_{\infty}$ unabhängig von t und da für alle $T > 0$, $u \in C^{1,2}(\overline{Q_T})$, kann man Ableitungen und Integral vertauschen und erhält:

$$RE(u(t)|u_{\infty, M}) \in C^2(\mathbb{R}_0^+)$$

mit

$$-I(u(t)) = \frac{d}{dt} RE(u(t)|u_{\infty, M}) = \int_{\Omega} (V + h(u)) \left(\frac{\partial u}{\partial t} \right) (x, t) dx \quad (5)$$

Schritt 1: $RE(u(t)|u_{\infty, M})$ ist fallend mit $\lim_{t \rightarrow \infty} RE(u(t)|u_{\infty, M}) = 0$.

Da $u(t) \geq \rho_{\infty}$ unabhängig von t und da für alle $T > 0$, $u \in C^{1,2}(\overline{Q_T})$, kann man Ableitungen und Integral vertauschen und erhält:

$$RE(u(t)|u_{\infty, M}) \in C^2(\mathbb{R}_0^+)$$

mit

$$-I(u(t)) = \frac{d}{dt} RE(u(t)|u_{\infty, M}) = \int_{\Omega} (V + h(u)) \left(\frac{\partial u}{\partial t} \right) (x, t) dx \quad (5)$$

Da u eine starke Lösung ist, kann man $\partial u / \partial t$ durch $\operatorname{div}(u \nabla V(x) + \nabla f(u))$ ersetzen und erhält nach partieller Integration unter Ausnutzung der Randbedingung

$$I(u(t)) = \int_{\Omega} u(x, t) |y|^2(x, t) dx, \text{ wobei } y(x, t) = (\nabla V + \nabla h(u))(x, t)$$

Schritt 1: $RE(u(t)|u_{\infty, M})$ ist fallend mit $\lim_{t \rightarrow \infty} RE(u(t)|u_{\infty, M}) = 0$.

Da $u(t) \geq \rho_{\infty}$ unabhängig von t und da für alle $T > 0$, $u \in C^{1,2}(\overline{Q_T})$, kann man Ableitungen und Integral vertauschen und erhält:

$$RE(u(t)|u_{\infty, M}) \in C^2(\mathbb{R}_0^+)$$

mit

$$-I(u(t)) = \frac{d}{dt} RE(u(t)|u_{\infty, M}) = \int_{\Omega} (V + h(u)) \left(\frac{\partial u}{\partial t} \right) (x, t) dx \quad (5)$$

Da u eine starke Lösung ist, kann man $\partial u / \partial t$ durch $\operatorname{div}(u \nabla V(x) + \nabla f(u))$ ersetzen und erhält nach partieller Integration unter Ausnutzung der Randbedingung

$$I(u(t)) = \int_{\Omega} u(x, t) |y|^2(x, t) dx, \text{ wobei } y(x, t) = (\nabla V + \nabla h(u))(x, t)$$

Somit ist die Funktion $t \mapsto RE(u(t)|u_{\infty, M}), t \in \mathbb{R}_0^+$ fallend. Zudem ist $RE(u(t)|u_{\infty, M}) \geq 0$.

Somit ist die Funktion $t \mapsto RE(u(t)|u_{\infty, M}), t \in \mathbb{R}_0^+$ fallend. Zudem ist $RE(u(t)|u_{\infty, M}) \geq 0$. Wir erhalten: $\lim_{t \rightarrow \infty} RE(u(t)|u_{\infty, M}) =: H^*$ existiert.

Somit ist die Funktion $t \mapsto RE(u(t)|u_{\infty,M}), t \in \mathbb{R}_0^+$ fallend. Zudem ist $RE(u(t)|u_{\infty,M}) \geq 0$. Wir erhalten: $\lim_{t \rightarrow \infty} RE(u(t)|u_{\infty,M}) =: H^*$ existiert. Weiterhin gilt für alle $t \in \mathbb{R}^+$ die Abschätzung

$$\infty > RE(u_0|u_{\infty,M}) \geq RE(u_0|u_{\infty,M}) - RE(u(t)|u_{\infty,M}) = \int_0^t I(u(s)) ds.$$

Somit ist die Funktion $t \mapsto RE(u(t)|u_{\infty, M}), t \in \mathbb{R}_0^+$ fallend. Zudem ist $RE(u(t)|u_{\infty, M}) \geq 0$. Wir erhalten: $\lim_{t \rightarrow \infty} RE(u(t)|u_{\infty, M}) =: H^*$ existiert. Weiterhin gilt für alle $t \in \mathbb{R}^+$ die Abschätzung

$$\infty > RE(u_0|u_{\infty, M}) \geq RE(u_0|u_{\infty, M}) - RE(u(t)|u_{\infty, M}) = \int_0^t I(u(s)) ds.$$

Aus der Nicht-Negativität von $I(u(\cdot))$ erhalten wir $I(u(\cdot)) \in L^1(\mathbb{R}_0^+)$ und

$$0 \leq \int_0^{\infty} I(u(s)) ds \leq RE(u_0|u_{\infty, M}).$$

Des Weiteren kann man zeigen, dass $H^* = 0$ gilt.

Schritt 2: Berechnung von $\frac{d}{dt} I(u(t))$

Zum Berechnen der Abfallgeschwindigkeit betrachtet man die zeitliche Entwicklung von $I(u(t))$:

$$\frac{d}{dt} I(u(t)) = \int_{\Omega} \left(\frac{\partial u}{\partial t} |y|^2 \right) (x, t) dx + 2 \int_{\Omega} \left(u y \cdot \frac{\partial y}{\partial t} \right) (x, t) dx$$

Schritt 2: Berechnung von $\frac{d}{dt}I(u(t))$

Zum Berechnen der Abfallgeschwindigkeit betrachtet man die zeitliche Entwicklung von $I(u(t))$:

$$\frac{d}{dt}I(u(t)) = \int_{\Omega} \left(\frac{\partial u}{\partial t} |y|^2 \right) (x, t) dx + 2 \int_{\Omega} \left(u y \cdot \frac{\partial y}{\partial t} \right) (x, t) dx$$

Dies kann man unter Ausnutzung der Randbedingungen, der Glattheit der genutzten Funktionen und einiger Theoreme umformen zu:

$$\begin{aligned} & \frac{d}{dt}I(u(t)) \\ &= -2 \int_{\Omega} \left(u(y \cdot \text{Hess}(V) \cdot y^T) \right) (x, t) dx - 2 \int_{\Omega} \left((f'(u)u - f(u))(\nabla y)^T \right) (x, t) dx \\ & - 2 \int_{\Omega} \left(f(u) \left(\sum_{i,j=1}^d \left(\frac{\partial y_i}{\partial x_j} \right)^2 \right) \right) (x, t) dx + 2 \int_{\partial\Omega} f(u)(y \cdot \text{Jacob}(y) \cdot n^T) dS \\ & \leq -2\alpha_1 I(u(t)) - R(t) \quad (6) \end{aligned}$$

Im letzten Schritt wurde die gleichmäßige Konvexität von V ausgenutzt und es wurde die Abkürzung $R(t)$ eingeführt.

Schritt 3: Exponentieller Abfall von $I(u(t))$.

Hier genügt es zu zeigen, dass $R(t) \geq 0$.

Schritt 3: Exponentieller Abfall von $I(u(t))$.

Hier genügt es zu zeigen, dass $R(t) \geq 0$.

Zunächst zeigt man hierfür mit Hilfe von Differentialgeometrie, dass das Integral über $\partial\Omega$ negativ ist.

Schritt 3: Exponentieller Abfall von $I(u(t))$.

Hier genügt es zu zeigen, dass $R(t) \geq 0$.

Zunächst zeigt man hierfür mit Hilfe von Differentialgeometrie, dass das Integral über $\partial\Omega$ negativ ist.

Anschließend zeigt man, dass die beiden übrigen Integrale nicht-negativ sind, falls

$$f(u) \leq \frac{d}{d-1} u f'(u) \text{ für jedes } u > 0.$$

Schritt 3: Exponentieller Abfall von $I(u(t))$.

Hier genügt es zu zeigen, dass $R(t) \geq 0$.

Zunächst zeigt man hierfür mit Hilfe von Differentialgeometrie, dass das Integral über $\partial\Omega$ negativ ist.

Anschließend zeigt man, dass die beiden übrigen Integrale nicht-negativ sind, falls

$$f(u) \leq \frac{d}{d-1} u f'(u) \text{ für jedes } u > 0.$$

Da dies jedoch vorausgesetzt war, erhält man insgesamt $R(t) \geq 0$ und somit

$$I(u(t)) \leq I(u(t_0)) e^{-2\alpha_1(t-t_0)}$$

Schritt 4: Exponentieller Abfall von $RE(u(t)|u_{\infty, M})$. Stellt man die Ungleichung (6) aus Schritt 2 nach $I(u(t))$ um und setzt dies in die Definitionsgleichung für $I(u(t))$ (5), so erhält man

$$2\alpha_1 \frac{d}{dt} RE(u(t)|u_{\infty, M}) \geq \frac{d}{dt} I(u(t)) + R(t)$$

Schritt 4: Exponentieller Abfall von $RE(u(t)|u_{\infty, M})$. Stellt man die Ungleichung (6) aus Schritt 2 nach $I(u(t))$ um und setzt dies in die Definitionsgleichung für $I(u(t))$ (5), so erhält man

$$2\alpha_1 \frac{d}{dt} RE(u(t)|u_{\infty, M}) \geq \frac{d}{dt} I(u(t)) + R(t)$$

Unter Ausnutzung von $\lim_{t \rightarrow \infty} RE(u(t)|u_{\infty, M}) = 0$ (Schritt 1) integriert man nun zwischen $t \geq 0$ und $+\infty$ und erhält

$$0 \leq RE(u(t)|u_{\infty, M}) \leq \frac{1}{2\alpha_1} I(u(t)), t \geq 0$$

Somit kann man unter erneuter Ausnutzung von (5) schließen

$$RE(u(t)|u_{\infty, M}) \leq RE(u(t_0)|u_{\infty, M}) e^{-2\alpha_1(t-t_0)}$$

Ziel ist nun, die Voraussetzungen (A0)-(A5) loszuwerden. Zunächst nutzt man hierfür

Theorem

Seien (HD1)-(HD2), (HV3)-(HV8), (HF1)-(HF4), sowie beschränktes Ω vorausgesetzt, sowie

$$(HD3) \quad u_0 \in L^\infty(\Omega)$$

$$(HF5) \quad \text{Falls } h(0+) > -\infty, \text{ so gibt es } s_0 \in \mathbb{R}^+ \text{ mit } f''(u) \leq 0 \text{ für alle } u \in (0, s_0)$$

Dann gilt:

- a) (1), (2), (3) besitzen eine nicht-negative, massenerhaltende Lösung u , d.h. $\|u(t)\|_{L^1(\Omega)} = \|u_0\|_{L^1(\Omega)} = M, t > 0$.
- b) $u \in C(\mathbb{R}^+ \times \bar{\Omega})$.
- c) Falls $u_0 \in C(\bar{\Omega})$, so gilt $u \in C(\mathbb{R}_0^+ \times \bar{\Omega})$.
- d) $u(t) \rightarrow u_{\infty, M}$ in $C(\bar{\Omega})$ für $t \rightarrow \infty$.

Nun möchte man unter den Voraussetzungen dieses Theorems exponentiellen Abfall der Entropie (und der Entropieproduktion) beweisen. Hierzu nutzt man eine "parabolische Approximation der Nichtlinearität f ", falls $h(0+) = \underline{h} > -\infty$:

Proposition

Vorausgesetzt $f : \mathbb{R}_0^+ \rightarrow \mathbb{R}$ erfüllt (HF1)-(HF5). Dann gibt es für jedes $\epsilon > 0$ eine Funktion $f_\epsilon : \mathbb{R}_0^+ \rightarrow \mathbb{R}$, welche (HF1)-(HF5) erfüllt (wobei $h_\epsilon(u) := \int_1^u f'_\epsilon(s) s^{-1} ds, u > 0$) und

- 1 $0 < c_1(\epsilon) \leq f'_\epsilon(u)$ (somit $h_\epsilon(0+) = -\infty$ und $h_\epsilon(\infty) = \infty$) und $f'(u) \leq f'_\epsilon(u)$ für alle $u > 0$.
- 2 $f_\epsilon \rightarrow f$ gleichmäßig auf kompakten Teilmengen von \mathbb{R}_0^+ und $f'_\epsilon \rightarrow f'$ gleichmäßig auf kompakten Teilmengen von \mathbb{R}^+ für $\epsilon \rightarrow 0$.
- 3 $h_\epsilon \rightarrow h$ für $\epsilon \rightarrow 0$ auf kompakten Teilmengen von \mathbb{R}^+ .
- 4 $\overline{h_\epsilon}^{-1} \rightarrow \overline{h}^{-1}$ gleichmäßig auf jedem halb-endlichen Interfall $(-\infty, c]$, $c < h(\infty)$.
- 5 $\Phi_\epsilon \rightarrow \Phi$ gleichmäßig auf kompakten Teilmengen von \mathbb{R}_0^+ , wobei $\Phi_\epsilon : \mathbb{R}_0^+ \rightarrow \mathbb{R}, u \mapsto \Phi_\epsilon(u) := \int_0^u h_\epsilon(s) ds$, d.h. $\Phi_\epsilon(u) = u h_\epsilon(u) - f_\epsilon(u)$ für $u > 0$ und $\Phi_\epsilon(0) = 0$.

Man kann nun zeigen, dass es für jedes $\epsilon \in \mathbb{R}^+$ eine Funktion $u_0^\epsilon \in C^2(\bar{\Omega})$ gibt, welche in $L^2(\Omega)$ gegen u_0 konvergiert.

Man kann nun zeigen, dass es für jedes $\epsilon \in \mathbb{R}^+$ eine Funktion $u_0^\epsilon \in C^2(\bar{\Omega})$ gibt, welche in $L^2(\Omega)$ gegen u_0 konvergiert.

Weiterhin zeigt man, dass nun das geglättete System von PDGL (mit Nichtlinearität f_ϵ) eine Lösung u^ϵ besitzt, welche (A0)-(A3) und (A5) erfüllt und zudem

- 1) $u^\epsilon \geq c(\epsilon) > 0$
- 2) $u^\epsilon \rightarrow u$ gleichmäßig auf allen kompakten Intervallen $[\tau, T] \times \bar{\Omega}$ mit $0 < \tau \leq T$
- 3) $u^\epsilon \rightarrow u$ stark in $L^2(Q_T)$ und f.ü..

Man führt nun den Grenzübergang $\epsilon \rightarrow 0$ durch und erhält:

Theorem

Seien (HD1)-(HD3), (HV3)-(HV8), (HF1)-(HF5) sowie beschränktes Ω vorausgesetzt. Sei u die eindeutige, nicht-negative massenerhaltende Lösung von (1), (2), (3). Dann gilt

$$\text{a) } RE(u(t)|u_{\infty, M}) \leq RE(u(t_0)|u_{\infty, M}) e^{-2\alpha_1(t-t_0)}, t \geq t_0 \geq 0$$

Theorem

Seien (HD1)-(HD3), (HV3)-(HV8), (HF1)-(HF5) sowie beschränktes Ω vorausgesetzt. Sei u die eindeutige, nicht-negative massenerhaltende Lösung von (1), (2), (3). Dann gilt

a) $RE(u(t)|u_{\infty,M}) \leq RE(u(t_0)|u_{\infty,M})e^{-2\alpha_1(t-t_0)}, t \geq t_0 \geq 0$

b) Für alle $t \geq 0$

$$K_f(u(t)) \leq J_h(u_0)e^{-2\alpha_1 t}$$

Theorem

Seien (HD1)-(HD3), (HV3)-(HV8), (HF1)-(HF5) sowie beschränktes Ω vorausgesetzt. Sei u die eindeutige, nicht-negative massenerhaltende Lösung von (1), (2), (3). Dann gilt

a) $RE(u(t)|u_{\infty,M}) \leq RE(u(t_0)|u_{\infty,M})e^{-2\alpha_1(t-t_0)}, t \geq t_0 \geq 0$

b) Für alle $t \geq 0$

$$K_f(u(t)) \leq J_h(u_0)e^{-2\alpha_1 t}$$

c) Für alle $t \geq 0$

$$RE(u(t)|u_{\infty,M}) \leq \frac{e^{-2\alpha_1 t}}{2\alpha_1} J_h(u_0)$$

Theorem

Seien (HD1)-(HD3), (HV3)-(HV8), (HF1)-(HF5) sowie beschränktes Ω vorausgesetzt. Sei u die eindeutige, nicht-negative massenerhaltende Lösung von (1), (2), (3). Dann gilt

a) $RE(u(t)|u_{\infty,M}) \leq RE(u(t_0)|u_{\infty,M})e^{-2\alpha_1(t-t_0)}, t \geq t_0 \geq 0$

b) Für alle $t \geq 0$

$$K_f(u(t)) \leq J_h(u_0)e^{-2\alpha_1 t}$$

c) Für alle $t \geq 0$

$$RE(u(t)|u_{\infty,M}) \leq \frac{e^{-2\alpha_1 t}}{2\alpha_1} J_h(u_0)$$

d) Falls $J_h(u_0) < \infty$, so erfüllt die distributionale Ableitung

$$I := -\frac{d}{dt}E(u(\cdot)) = -\frac{d}{dt}RE(u(\cdot)|u_{\infty,M})$$

die Gleichung $I \leq K_f(u(\cdot))$ im distributionalen Sinn.

Aus dem vorherigen Theorem kann man als Nebenprodukt folgern

Korollar

Vorausgesetzt (HD1)-(HD3), (HV3)-(HV8), (HF1)-(HF5), insbesondere:
 $u_0(x) \leq 0$ gehört zu $L^\infty(\Omega)$ mit Masse M . Dann gilt

$$RE(u_0|u_{\infty,M}) \leq \frac{1}{2\alpha_1} J_h(u_0)$$

Aus dem vorherigen Theorem kann man als Nebenprodukt folgern

Korollar

Vorausgesetzt (HD1)-(HD3), (HV3)-(HV8), (HF1)-(HF5), insbesondere:
 $u_0(x) \leq 0$ gehört zu $L^\infty(\Omega)$ mit Masse M . Dann gilt

$$RE(u_0|u_{\infty,M}) \leq \frac{1}{2\alpha_1} J_h(u_0)$$

Ziel dieses Abschnitts ist es nun, eine solche Ungleichung für den \mathbb{R}^d zu beweisen.

Hierzu wählt man eine positive Funktion $u_0 \in L^1(\mathbb{R}^d)$ mit Masse M , so dass die Entropieproduktion $J_h(u_0)$ auf \mathbb{R}^d endlich ist. Diese approximiert man durch Funktionen auf Bällen B_n mit Radius n um den Ursprung. Nun kann man (1) anwenden und der Grenzübergang $n \rightarrow \infty$ beendet den Beweis.

Theorem

Sei vorausgesetzt $\Omega = \mathbb{R}^d$ und dass u_0 erfüllt $u_0 \in L^1(\mathbb{R}^d)$, $u_0 \leq 0$ und $\int_{\mathbb{R}^d} u_0(x) dx = M$. Des Weiteren seien (HF1)-(HF5), (HV3)-(HV8) vorausgesetzt. Für $n \in \mathbb{N}$ sei B_n der Ball mit Radius n um den Ursprung. Nimmt man an

(U1) Es gibt $g \in L^1(\mathbb{R}^d)$ und $n_4 \in \mathbb{N}$, so dass

$$n|\nabla V|^2 \text{ind}_{\{x \in B_n: u_0(x) > n\}} \leq g, \forall n \geq n_4.$$

(U2) $\int_{\mathbb{R}^d} \Phi^-(u_0)(x) dx < \infty$.

so gilt

$$RE(u_0 | u_{\infty, M}) \leq \frac{1}{2\alpha_1} J_h(u_0)$$

Beweis: Für $J_h(u_0) = \infty$ ist man fertig. Deshalb sei im Folgenden $J_h(u_0) < \infty$.

Beweis: Für $J_h(u_0) = \infty$ ist man fertig. Deshalb sei im Folgenden $J_h(u_0) < \infty$.
Für $n \in \mathbb{N}$ führen wir die Funktion

$$u_0^n := \min\{n, u_0\}|_{B_n}$$

ein. Man erkennt $u_0^n \in L^\infty(B_n)$ für alle $n \in \mathbb{N}$.

Beweis: Für $J_h(u_0) = \infty$ ist man fertig. Deshalb sei im Folgenden $J_h(u_0) < \infty$.
Für $n \in \mathbb{N}$ führen wir die Funktion

$$u_0^n := \min\{n, u_0\}|_{B_n}$$

ein. Man erkennt $u_0^n \in L^\infty(B_n)$ für alle $n \in \mathbb{N}$. Weiter definieren wir

$$M_n := \int_{B_n} u_0^n(x) dx$$

$$\bar{M}_n := \sup \left\{ \int_{B_n} \bar{h}^{-1}(C - V) dx : \bar{h}^{-1}(C - V)|_{B_n} \in L^1(B_n) \right\}.$$

Beweis: Für $J_h(u_0) = \infty$ ist man fertig. Deshalb sei im Folgenden $J_h(u_0) < \infty$.
Für $n \in \mathbb{N}$ führen wir die Funktion

$$u_0^n := \min\{n, u_0\}|_{B_n}$$

ein. Man erkennt $u_0^n \in L^\infty(B_n)$ für alle $n \in \mathbb{N}$. Weiter definieren wir

$$M_n := \int_{B_n} u_0^n(x) dx$$

$$\bar{M}_n := \sup \left\{ \int_{B_n} \bar{h}^{-1}(C - V) dx : \bar{h}^{-1}(C - V)|_{B_n} \in L^1(B_n) \right\}.$$

Man erkennt, dass $M_n \leq M$ für alle $n \in \mathbb{N}$, $M_n \rightarrow M$ und aus der Beschränktheit von B_n folgt,

$$\bar{M}_N = \lim_{C \rightarrow h(\infty)} \int_{B_n} \bar{h}^{-1}(C - V) dx$$

Beweis: Für $J_h(u_0) = \infty$ ist man fertig. Deshalb sei im Folgenden $J_h(u_0) < \infty$.
Für $n \in \mathbb{N}$ führen wir die Funktion

$$u_0^n := \min\{n, u_0\}|_{B_n}$$

ein. Man erkennt $u_0^n \in L^\infty(B_n)$ für alle $n \in \mathbb{N}$. Weiter definieren wir

$$M_n := \int_{B_n} u_0^n(x) dx$$

$$\bar{M}_n := \sup \left\{ \int_{B_n} \bar{h}^{-1}(C - V) dx : \bar{h}^{-1}(C - V)|_{B_n} \in L^1(B_n) \right\}.$$

Man erkennt, dass $M_n \leq M$ für alle $n \in \mathbb{N}$, $M_n \rightarrow M$ und aus der Beschränktheit von B_n folgt,

$$\bar{M}_N = \lim_{C \rightarrow h(\infty)} \int_{B_n} \bar{h}^{-1}(C - V) dx$$

Da $\lim_{n \rightarrow \infty} \int_{B_n} \bar{h}^{-1}(C - V) dx = \int_{\mathbb{R}^d} \bar{h}^{-1}(C - V) dx$ für alle $C < h(\infty)$, erhält man $\bar{M} \leq \liminf_{n \rightarrow \infty} \bar{M}_n$.

Nun gibt es $n_0 \in \mathbb{N}$, so dass $0 < M_n < \min\{\bar{M}, \bar{M}_n\}$, $n_0 \leq n$, $n \in \mathbb{N}$.

Nun gibt es $n_0 \in \mathbb{N}$, so dass $0 < M_n < \min\{\bar{M}, \bar{M}_n\}$, $n_0 \leq n$, $n \in \mathbb{N}$.
Dies erlaubt uns die Funktion

$$u_{\infty, M_n}^n := \bar{h}^{-1}(C_n - V^n)$$

zu definieren mit $C_n \in \mathbb{R}$ so, dass $\int_{B_n} \bar{h}^{-1}(C_n - V^n(x)) dx = M_n$.

Nun gibt es $n_0 \in \mathbb{N}$, so dass $0 < M_n < \min\{\bar{M}, \bar{M}_n\}$, $n_0 \leq n$, $n \in \mathbb{N}$.
Dies erlaubt uns die Funktion

$$u_{\infty, M_n}^n := \bar{h}^{-1}(C_n - V^n)$$

zu definieren mit $C_n \in \mathbb{R}$ so, dass $\int_{B_n} \bar{h}^{-1}(C_n - V^n(x)) dx = M_n$.
Weiter definieren wir die Funktionale

$$E^n : C_n \rightarrow \mathbb{R} \cup \{\infty\}$$

$$u \mapsto \begin{cases} \int_{B_n} (V(x)u(x) + \Phi(u(x))) dx, & \forall u, \Phi(u) \in L^1(B_n) \\ \infty, & \text{sonst} \end{cases}$$

mit $C_n := \left\{ u \in L^1(B_n) : u \geq 0, \int_{B_n} u(x) dx = M \right\}$

$$L_h^n : L_+^1(B_n) \rightarrow \mathbb{R} \cup \{\infty\}$$

$$L_h^n(u) = \begin{cases} \int_{u>0} (u|\nabla V + \nabla h(u)|^2)(x) dx, & u \in \mathcal{D}_h^n \\ \infty, & \text{sonst} \end{cases}$$

mit $\mathcal{D}_h^n := \{u \in L_+^1(B_n) : H(u) \in L_{loc}^1(B_n), \nabla h(u) \in L_{loc}^1(B_n : \mathbb{R}^d)\}$

Schritt 1: $E^n(u_{\infty, M_n}^n) < \infty$, für alle $n_0 \leq n \in \mathbb{N}$ Das ist aber offensichtlich, Da u_{∞, M_n}^n beschränkt ist auf B_n . Somit kann man für jedes $n_0 \leq n$ definieren

$$RE^n(u_0^n | u_{\infty, M_n}^n) := E^n(u_0^n) - E^n(u_{\infty, M_n}^n)$$

Schritt 1: $E^n(u_{\infty, M_n}^n) < \infty$, für alle $n_0 \leq n \in \mathbb{N}$ Das ist aber offensichtlich, Da u_{∞, M_n}^n beschränkt ist auf B_n . Somit kann man für jedes $n_0 \leq n$ definieren

$$RE^n(u_0^n | u_{\infty, M_n}^n) := E^n(u_0^n) - E^n(u_{\infty, M_n}^n)$$

Schritt 2: Es gibt $n_1 \in \mathbb{N}$ mit $n_0 \leq n_1$ und

$$RE^n(u_0^n | u_{\infty, M_n}^n) \leq \frac{1}{2\alpha_1} J_h^n(u_0^n), n_1 \leq n \in \mathbb{N}$$

Hier möchten wir (1) benutzen, müssen also die dort gestellten Voraussetzungen für $\Omega = B_n$, u_0^n , M_n und v^n , $n \in \mathbb{N}$ ausreichend groß überprüfen. Diese sind alle erfüllt.

Schritt 3: $\lim_{n \rightarrow \infty} J_h^n(u_0^n) = J_h(u_0)$. Man definiert für $n_1 \leq n$

$$\mathbf{a}_n : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R},$$

$$\mathbf{a}_n(x) = \begin{cases} u_0(x) |\nabla V + \nabla h(u_0)|^2(x), & x \in B_n, 0 < u_0(x) \leq n \\ n |\nabla V|^2(x), & x \in B_n, u_0(x) > n \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$$

wobei wir stillschweigend ausnutzen, dass sowohl $h(u_0)$ als auch $\nabla h(u_0)$ lokal integrierbar sind.

Schritt 3: $\lim_{n \rightarrow \infty} J_h^n(u_0^n) = J_h(u_0)$. Man definiert für $n_1 \leq n$

$$\mathbf{a}_n : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R},$$

$$\mathbf{a}_n(x) = \begin{cases} u_0(x) |\nabla V + \nabla h(u_0)|^2(x), & x \in B_n, 0 < u_0(x) \leq n \\ n |\nabla V|^2(x), & x \in B_n, u_0(x) > n \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$$

wobei wir stillschweigend ausnutzen, dass sowohl $h(u_0)$ als auch $\nabla h(u_0)$ lokal integrierbar sind. Es ist nun

$$J_h^1 n(u_0^n) = \int_{\mathbb{R}^d} \mathbf{a}_n(x) dx$$

und für n groß genug ((U1))

$$0 \leq \mathbf{a}_n \leq u_0 |\nabla V + \nabla h(u_0)|^2 + g \in L^1(\mathbb{R}^d).$$

Schritt 3: $\lim_{n \rightarrow \infty} J_h^n(u_0^n) = J_h(u_0)$. Man definiert für $n_1 \leq n$

$$\mathbf{a}_n : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R},$$

$$\mathbf{a}_n(x) = \begin{cases} u_0(x) |\nabla V + \nabla h(u_0)|^2(x), & x \in B_n, 0 < u_0(x) \leq n \\ n |\nabla V|^2(x), & x \in B_n, u_0(x) > n \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$$

wobei wir stillschweigend ausnutzen, dass sowohl $h(u_0)$ als auch $\nabla h(u_0)$ lokal integrierbar sind. Es ist nun

$$J_h^1 n(u_0^n) = \int_{\mathbb{R}^d} \mathbf{a}_n(x) dx$$

und für n groß genug ((U1))

$$0 \leq \mathbf{a}_n \leq u_0 |\nabla V + \nabla h(u_0)|^2 + g \in L^1(\mathbb{R}^d).$$

Klar ist zudem $\lim_{n \rightarrow \infty} \mathbf{a}_n(x) = (u_0 |\nabla V + \nabla h(u_0)|^2) \mathbf{1}_{\{u_0 > 0\}}(x)$ für fast alle $x \in \mathbb{R}^d$ und somit folgt mit majorisierter Konvergenz $\lim_{n \rightarrow \infty} J_h^n(u_0^n) = J_h(u_0)$.

Schritt 4: $\lim_{n \rightarrow \infty} E^n(u_{\infty, M_n}^n) = E(u_{\infty, M})$

Aus $M_n \rightarrow M$ folgert man $\lim_{n \rightarrow \infty} C_n = C$. Des weiteren schließt man, dass $u_{\infty, M_n}^n \rightarrow u_{\infty, M}$ gleichmäßig auf \mathbb{R}^d . Nun folgert man mit einem Lemma (welches majorisierte Konvergenz nutzt) $\lim_{n \rightarrow \infty} E^n(u_{\infty, M_n}^n) = E(u_{\infty, M})$.

Schritt 4: $\lim_{n \rightarrow \infty} E^n(u_{\infty, M_n}^n) = E(u_{\infty, M})$

Aus $M_n \rightarrow M$ folgert man $\lim_{n \rightarrow \infty} C_n = C$. Des weiteren schließt man, dass $u_{\infty, M_n}^n \rightarrow u_{\infty, M}$ gleichmäßig auf \mathbb{R}^d . Nun folgert man mit einem Lemma (welches majorisierte Konvergenz nutzt) $\lim_{n \rightarrow \infty} E^n(u_{\infty, M_n}^n) = E(u_{\infty, M})$.

Schritt 5: $\lim_{n \rightarrow \infty} E^n(u_0^n) = E(u_0)$.

Bezeichnet man die triviale Fortsetzung von u_0^n auf \mathbb{R}^d mit $[u_0^n]^{\text{ext}}$, so erhält man $[u_0^n]^{\text{ext}} \leq [u_0^{n+1}]^{\text{ext}} \leq u_0$. Nun folgt aus einem Lemma (welches monotone Konvergenz nutzt) $\lim_{n \rightarrow \infty} E^n(u_0^n) = E(u_0)$.

Schritt 4: $\lim_{n \rightarrow \infty} E^n(u_{\infty, M_n}^n) = E(u_{\infty, M})$

Aus $M_n \rightarrow M$ folgert man $\lim_{n \rightarrow \infty} C_n = C$. Des Weiteren schließt man, dass $u_{\infty, M_n}^n \rightarrow u_{\infty, M}$ gleichmäßig auf \mathbb{R}^d . Nun folgert man mit einem Lemma (welches majorisierte Konvergenz nutzt) $\lim_{n \rightarrow \infty} E^n(u_{\infty, M_n}^n) = E(u_{\infty, M})$.

Schritt 5: $\lim_{n \rightarrow \infty} E^n(u_0^n) = E(u_0)$.

Bezeichnet man die triviale Fortsetzung von u_0^n auf \mathbb{R}^d mit $[u_0^n]^{\text{ext}}$, so erhält man $[u_0^n]^{\text{ext}} \leq [u_0^{n+1}]^{\text{ext}} \leq u_0$. Nun folgt aus einem Lemma (welches monotone Konvergenz nutzt) $\lim_{n \rightarrow \infty} E^n(u_0^n) = E(u_0)$.

Schritt 6: Beweisende

Aus Schritt 4 und 5 folgt $\lim_{n \rightarrow \infty} RE^n(u_0^n | u_{\infty, M_n}) = RE(u_0 | u_{\infty, M})$, aus Schritt 3 weiß man, dass $\lim_{n \rightarrow \infty} J_h^n(u_0^n) = J_h(u_0)$. Somit kann man in Schritt 2 den Grenzübergang $n \rightarrow \infty$ durchführen und ist fertig.

Hauptproblem, beim Versuch das Langzeitverhalten im \mathbb{R}^d anzugehen, ist das Fehlen von Existenz und Eindeutigkeitsbeweisen Für dieses System von PDGLs. Gezeigt wird die Existenz einer schwachen Lösung sowie die exponentielle Konvergenz von Entropie und Entropieproduktion.

Bezeichne $F(u)$ eine Stammfunktion der Nichtlinearität $F(u)$ mit $F(0) = 0$ und $G(u) = uf(u) - F(u)$ so, dass $G'(u) = uf'(u)$.

Theorem

Seien (HD1)-(HD2), (HV3)-(HV8), (HF1)-(HF5) und zudem (U1),(U2) vorausgesetzt. Weiter sei gefordert

(HE1) $F(u_0) \in L^1(\mathbb{R}^d)$.

(HE2) Es gibt $A > 0$, so dass $G(u) \leq AF(u)$ für $u > 0$.

(HE3) $\Delta V \in L^\infty(\mathbb{R}^d)$.

(HE4) $u_0 \in L^\infty(\mathbb{R}^d)$.

(HF6) Entweder ist f konvex auf $[0, \infty)$ oder f^{-1} ist Hölder stetig.

(HF7) Falls $h(0+) = -\infty$, so existiere $0 < s_1 < 1$, so dass

$$b := \sup \left\{ \frac{\Phi(u)}{uh(u)}, 0 < u < s_1 \right\} < +\infty$$

Theorem

Dann existiert eine schwache Lösung mit

- a) Falls $h(0+) = -\infty$, dann gilt für alle $t > 0$

$$RE(u(t)|u_{\infty, M}) \leq RE(u_0|u_{\infty, M})e^{-2\alpha_1 t}$$

Falls $h(0+) > -\infty$, dann gilt für alle $t > 0$

$$\tilde{R}E(u(t)|u_{\infty, M}) = \tilde{E}(u(t)) - \tilde{E}(u_{\infty, M}) \leq RE(u_0|u_{\infty, M})e^{-2\alpha_1 t}$$

Theorem

Dann existiert eine schwache Lösung mit

- a) Falls $h(0+) = -\infty$, dann gilt für alle $t > 0$

$$RE(u(t)|u_{\infty, M}) \leq RE(u_0|u_{\infty, M})e^{-2\alpha_1 t}$$

Falls $h(0+) > -\infty$, dann gilt für alle $t > 0$

$$\tilde{R}E(u(t)|u_{\infty, M}) = \tilde{E}(u(t)) - \tilde{E}(u_{\infty, M}) \leq RE(u_0|u_{\infty, M})e^{-2\alpha_1 t}$$

- b) Für alle $t > 0$ gilt

$$K_f(u(t)) \leq J_h(u_0)e^{-2\alpha_1 t}$$

- c) Für alle $t > 0$ gilt

$$\|u(t)\|_{L^1(\mathbb{R}^d)} = M$$

Erinnerung: Falls $h(0+) > -\infty$, so setzt man $\tilde{\Phi}(u) = \Phi(u) - h(0+)u$. Es ist $\tilde{\Phi}(u) > 0$ und man definiert

$$\tilde{E} : L^1_+(\Omega) \rightarrow \mathbb{R} \cup \{\infty\}, \tilde{E}(u) = \int_{\Omega} (Vu + \tilde{\Phi}(u))(x) dx$$

Schritt 1: Folge von Approximationsproblemen

Man betrachte die Folge von Teilmengen Ω_n , welche definiert ist durch

$$\Omega_n = \{x \in \mathbb{R}^d : V(x) \leq n\}$$

Schritt 1: Folge von Approximationsproblemen

Man betrachte die Folge von Teilmengen Ω_n , welche definiert ist durch

$$\Omega_n = \{x \in \mathbb{R}^d : V(x) \leq n\}$$

Aus (HV3)-(HV8) folgt, dass Ω_n eine wachsende Folge von konvexen, beschränkten, glatten Teilmengen ist, die für $n \rightarrow \infty$ den \mathbb{R}^d überdeckt. Nun definiert man

$$u_0^n := u_0|_{\Omega_n}$$

Es ist $u_0^n \in L^\infty(\Omega_n)$ für alle $n \in \mathbb{N}$.

Schritt 1: Folge von Approximationsproblemen

Man betrachte die Folge von Teilmengen Ω_n , welche definiert ist durch

$$\Omega_n = \{x \in \mathbb{R}^d : V(x) \leq n\}$$

Aus (HV3)-(HV8) folgt, dass Ω_n eine wachsende Folge von konvexen, beschränkten, glatten Teilmengen ist, die für $n \rightarrow \infty$ den \mathbb{R}^d überdeckt. Nun definiert man

$$u_0^n := u_0|_{\Omega_n}$$

Es ist $u_0^n \in L^\infty(\Omega_n)$ für alle $n \in \mathbb{N}$. Man folgt nun der Notation aus dem vorherigen Theorem, wo man B_n durch Ω_n ersetzt. Mit den gleichen Argumenten wie dort, erhält man

- 1 $M_n \leq M$, $M_n \rightarrow M$, $0 < M_n < \min\{\bar{M}(\Omega_n), \bar{M}\}$
- 2 $E^n(u_0^n) \rightarrow E(u_0)$
- 3 $J_h^n(u_0^n) \rightarrow J_h(u_0)$
- 4 $E^n(u_{\infty, M_n}^n) \rightarrow E(u_{\infty, M})$
- 5 $\int_{\Omega_n} F(u_0^n) dx \rightarrow \int_{\mathbb{R}^d} F(u_0) dx$

Wählt man nun u_0^n als Startwert für das System von PDGLs im beschränkten Gebiet Ω_n , so erhält man, dass die eindeutige Lösung u^n erfüllt

$$K_f^n(u^n(t)) \leq J_h(u_0^n) e^{-2\alpha_1 t}$$
$$RE^n(u^n | u_{\infty, M_n}^n) \leq RE^n(u_0 | u_{\infty, M_n}^n) e^{-2\alpha_1 t}$$

Schritt 2: Energie Abschätzungen Jede Lösung u^n erhält man entsprechend wie für beschränktes Ω als Grenzfall eines geglätteten Problems. Mit Hilfe der Lösung für diese Problem $u^{n,\epsilon}$ und dem Grenzübergang $\epsilon \rightarrow 0$ zeigt man

$$\int_{\Omega_n} F(u^n) dx \leq \exp\{a \|\Delta V\|_{L^\infty(\mathbb{R}^d)} t\} \int_{\Omega_n} F(u_0 1_n) dx$$

$$\int_0^T \int_{\Omega_n} |\nabla f(u^n)|^2 dx dt \leq C(T, V) \int_{\Omega_n} F(u_0^n) dx$$

Schritt 2: Energie Abschätzungen Jede Lösung u^n erhält man entsprechend wie für beschränktes Ω als Grenzfall eines geglätteten Problems. Mit Hilfe der Lösung für diese Problem $u^{n,\epsilon}$ und dem Grenzübergang $\epsilon \rightarrow 0$ zeigt man

$$\int_{\Omega_n} F(u^n) dx \leq \exp\{a\|\Delta V\|_{L^\infty(\mathbb{R}^d)}t\} \int_{\Omega_n} F(u_0 1_n) dx$$

$$\int_0^T \int_{\Omega_n} |\nabla f(u^n)|^2 dx dt \leq C(T, V) \int_{\Omega_n} F(u_0^n) dx$$

Schritt 3: L_{loc}^∞ Abschätzung Hier zeigt man, erneut unter Hilfe der Lösung des geglätteten Problems, dass u^n beschränkt ist in $L^\infty(\mathbb{R}^d \times (0, T))$.

Schritt 2: Energie Abschätzungen Jede Lösung u^n erhält man entsprechend wie für beschränktes Ω als Grenzfall eines geglätteten Problems. Mit Hilfe der Lösung für diese Problem $u^{n,\epsilon}$ und dem Grenzübergang $\epsilon \rightarrow 0$ zeigt man

$$\int_{\Omega_n} F(u^n) dx \leq \exp\{a \|\Delta V\|_{L^\infty(\mathbb{R}^d)} t\} \int_{\Omega_n} F(u_0 1_n) dx$$

$$\int_0^T \int_{\Omega_n} |\nabla f(u^n)|^2 dx dt \leq C(T, V) \int_{\Omega_n} F(u_0^n) dx$$

Schritt 3: L_{loc}^∞ Abschätzung Hier zeigt man, erneut unter Hilfe der Lösung des geglätteten Problems, dass u^n beschränkt ist in $L^\infty(\mathbb{R}^d \times (0, T))$.

Schritt 4: Kompaktheit Für Ω beschränkt Teilmenge von \mathbb{R}^d sind $[u^n]^{ext} \nabla V$ und $[\nabla f(u^n)]^{ext}$ beschränkt in $L_{loc}^2(\Omega \times \mathbb{R}_t)$ und $[\frac{\partial u^n}{\partial t}]^{ext}$ beschränkt in $L_{loc}^2(\mathbb{R}, H_{loc}^{-1}(\Omega))$.

Schritt 2: Energie Abschätzungen Jede Lösung u^n erhält man entsprechend wie für beschränktes Ω als Grenzfall eines geglätteten Problems. Mit Hilfe der Lösung für diese Problem $u^{n,\epsilon}$ und dem Grenzübergang $\epsilon \rightarrow 0$ zeigt man

$$\int_{\Omega_n} F(u^n) dx \leq \exp\{a \|\Delta V\|_{L^\infty(\mathbb{R}^d)} t\} \int_{\Omega_n} F(u_0 1_n) dx$$

$$\int_0^T \int_{\Omega_n} |\nabla f(u^n)|^2 dx dt \leq C(T, V) \int_{\Omega_n} F(u_0^n) dx$$

Schritt 3: L_{loc}^∞ Abschätzung Hier zeigt man, erneut unter Hilfe der Lösung des geglätteten Problems, dass u^n beschränkt ist in $L^\infty(\mathbb{R}^d \times (0, T))$.

Schritt 4: Kompaktheit Für Ω beschränkt Teilmenge von \mathbb{R}^d sind $[u^n]^{ext} \nabla V$ und $[\nabla f(u^n)]^{ext}$ beschränkt in $L_{loc}^2(\Omega \times \mathbb{R}_t)$ und $[\frac{\partial u^n}{\partial t}]^{ext}$ beschränkt in $L_{loc}^2(\mathbb{R}, H_{loc}^{-1}(\Omega))$.

Mit Hilfe von anderen Papern folgt aus f konvex oder f^{-1} Hölder-stetig die Kompaktheit der Folge $[u^n]^{ext}$ in $L_{loc}^2(\Omega \times \mathbb{R}_t)$ für jedes beschränkte Ω .

Schritt 2: Energie Abschätzungen Jede Lösung u^n erhält man entsprechend wie für beschränktes Ω als Grenzfall eines geglätteten Problems. Mit Hilfe der Lösung für diese Problem $u^{n,\epsilon}$ und dem Grenzübergang $\epsilon \rightarrow 0$ zeigt man

$$\int_{\Omega_n} F(u^n) dx \leq \exp\{a \|\Delta V\|_{L^\infty(\mathbb{R}^d)} t\} \int_{\Omega_n} F(u_0 1_n) dx$$

$$\int_0^T \int_{\Omega_n} |\nabla f(u^n)|^2 dx dt \leq C(T, V) \int_{\Omega_n} F(u_0^n) dx$$

Schritt 3: L_{loc}^∞ Abschätzung Hier zeigt man, erneut unter Hilfe der Lösung des geglätteten Problems, dass u^n beschränkt ist in $L^\infty(\mathbb{R}^d \times (0, T))$.

Schritt 4: Kompaktheit Für Ω beschränkt Teilmenge von \mathbb{R}^d sind $[u^n]^{\text{ext}} \nabla V$ und $[\nabla f(u^n)]^{\text{ext}}$ beschränkt in $L_{loc}^2(\Omega \times \mathbb{R}_t)$ und $[\frac{\partial u^n}{\partial t}]^{\text{ext}}$ beschränkt in $L_{loc}^2(\mathbb{R}, H_{loc}^{-1}(\Omega))$.

Mit Hilfe von anderen Papern folgt aus f konvex oder f^{-1} Hölder-stetig die Kompaktheit der Folge $[u^n]^{\text{ext}}$ in $L_{loc}^2(\Omega \times \mathbb{R}_t)$ für jedes beschränkte Ω . Somit folgt die Konvergenz einer Teilfolge in $L_{loc}^2(\mathbb{R}^d \times \mathbb{R}_t)$ und f.ü. in \mathbb{R}^d gegen eine positive Funktion u . Man prüft nach, dass u eine schwache Lösung des Systems von PDGL ist.

Schritt 5: Beweis von a) Hier müssen wir den Grenzübergang $n \rightarrow \infty$ in der unter Schritt 1 aufgestellten Ungleichung durchführen. Die Konvergenz der rechten Seite ist aus bereits gezeigten Eigenschaften von u_0^n klar.

Schritt 5: Beweis von a) Hier müssen wir den Grenzübergang $n \rightarrow \infty$ in der unter Schritt 1 aufgestellten Ungleichung durchführen. Die Konvergenz der rechten Seite ist aus bereits gezeigten Eigenschaften von u_0^n klar.

Aus Schritt 4 folgt, dass für f.a. $t > 0$ $[u^n]^{ext}(t)$ in $L^1_{loc}(\mathbb{R}^d)$ und f.ü. in \mathbb{R}^d gegen $u(t)$ konvergiert. Wir wählen ein $t > 0$ für das dies gilt. Betrachte nun die linke Seite der Ungleichung.

Schritt 5: Beweis von a) Hier müssen wir den Grenzübergang $n \rightarrow \infty$ in der unter Schritt 1 aufgestellten Ungleichung durchführen. Die Konvergenz der rechten Seite ist aus bereits gezeigten Eigenschaften von u_0^n klar.

Aus Schritt 4 folgt, dass für f.a. $t > 0$ $[u^n]^{ext}(t)$ in $L^1_{loc}(\mathbb{R}^d)$ und f.ü. in \mathbb{R}^d gegen $u(t)$ konvergiert. Wir wählen ein $t > 0$ für das dies gilt. Betrachte nun die linke Seite der Ungleichung.

Falls $h(0+) = -\infty$, so wissen wir, dass

$$\begin{aligned} RE(u(t)|u_{\infty, M}) &= E(u(t)|u_{\infty, M}) \\ RE^n(u^n(t)|u_{\infty, M_n}^n) &= E^n(u^n(t)|u_{\infty, M_n}^n) \end{aligned}$$

mit

$$E^n(u^n(t)|u_{\infty, M_n}^n) = \int_{\Omega_n} (\Phi(u^n) - \Phi(u_{\infty, m_n}^n) - \Phi'(u_{\infty, M_n}^n)(u^n - u_{\infty, M_n}^n))(x, t) dx$$

Schritt 5: Beweis von a) Hier müssen wir den Grenzübergang $n \rightarrow \infty$ in der unter Schritt 1 aufgestellten Ungleichung durchführen. Die Konvergenz der rechten Seite ist aus bereits gezeigten Eigenschaften von u_0^n klar.

Aus Schritt 4 folgt, dass für f.a. $t > 0$ $[u^n]^{ext}(t)$ in $L^1_{loc}(\mathbb{R}^d)$ und f.ü. in \mathbb{R}^d gegen $u(t)$ konvergiert. Wir wählen ein $t > 0$ für das dies gilt. Betrachte nun die linke Seite der Ungleichung.

Falls $h(0+) = -\infty$, so wissen wir, dass

$$\begin{aligned} RE(u(t)|u_{\infty, M}) &= E(u(t)|u_{\infty, M}) \\ RE^n(u^n(t)|u_{\infty, M_n}^n) &= E^n(u^n(t)|u_{\infty, M_n}^n) \end{aligned}$$

mit

$$E^n(u^n(t)|u_{\infty, M_n}^n) = \int_{\Omega_n} (\Phi(u^n) - \Phi(u_{\infty, m_n}^n) - \Phi'(u_{\infty, M_n}^n)(u^n - u_{\infty, M_n}^n))(x, t) dx$$

Da $u^n(t)$ f.ü. gegen $u(t)$ konvergiert, konvergiert $u_{\infty, M}^n$ f.ü. gegen $u_{\infty, M}$ und da Φ eine konvexe Funktion ist, ist

$$[(\Phi(u^n) - \Phi(u_{\infty, M}^n) - \Phi'(u_{\infty, M}^n)(u^n - u_{\infty, M}^n))(x, t)]^{\text{ext}}$$

eine Folge von positiven Funktionen, die f.ü. in \mathbb{R}^d gegen

$$[(\Phi(u) - \Phi(u_{\infty, M}) - \Phi'(u_{\infty, M})(u - u_{\infty, M}))(x, t)]^{\text{ext}}$$

konvergiert.

Da $u^n(t)$ f.ü. gegen $u(t)$ konvergiert, konvergiert $u_{\infty, M}^n$ f.ü. gegen $u_{\infty, M}$ und da Φ eine konvexe Funktion ist, ist

$$[(\Phi(u^n) - \Phi(u_{\infty, M}^n) - \Phi'(u_{\infty, M}^n)(u^n - u_{\infty, M}^n))(x, t)]^{\text{ext}}$$

eine Folge von positiven Funktionen, die f.ü. in \mathbb{R}^d gegen

$$[(\Phi(u) - \Phi(u_{\infty, M}) - \Phi'(u_{\infty, M})(u - u_{\infty, M}))(x, t)]^{\text{ext}}$$

konvergiert.

Fatous Lemma impliziert, dass gilt

$$RE(u(t)|u_{\infty, M}) \leq \liminf_{n \rightarrow \infty} RE^n(u^n(t)|u_{\infty, M}^n)$$

Mit einer analogen Argumentation folgert man für den $h(0+) > -\infty$ -Fall, dass

$$\tilde{R}E(u(t)|u_{\infty, M}) \leq \liminf_{n \rightarrow \infty} RE^n(u^n(t)|u_{\infty, M}^n)$$

Schritt 6: Beweis von b): Mit einem Lemma und den in Schritt 1 und 4 hergeleiteten Konvergenzen, ergibt sich

$$K_f^\Omega(u(t)) \leq \liminf_{n \rightarrow \infty} K_f^\Omega(u|_n(t)) \leq \liminf_{n \rightarrow \infty} K_f^n(u^n(t))$$

Unter erneuter Ausnutzung der Betrachtungen von Schritt 1 ergibt sich

$$K_f^\Omega(u(t)) \leq J_h(u_0) e^{-2\alpha_1 t}$$

für jede beschränkte Teilmenge Ω von \mathbb{R}^d , was b) beweist.

Schritt 6: Beweis von b): Mit einem Lemma und den in Schritt 1 und 4 hergeleiteten Konvergenzen, ergibt sich

$$K_f^\Omega(u(t)) \leq \liminf_{n \rightarrow \infty} K_f^\Omega(u^{1n}(t)) \leq \liminf_{n \rightarrow \infty} K_f^n(u^n(t))$$

Unter erneuter Ausnutzung der Betrachtungen von Schritt 1 ergibt sich

$$K_f^\Omega(u(t)) \leq J_h(u_0) e^{-2\alpha_1 t}$$

für jede beschränkte Teilmenge Ω von \mathbb{R}^d , was b) beweist.

Schritt 7: Beweis von c): Nach längerer Rechnung erhält man für R groß genug

$$\int_{B_R} u(x, t) dx \geq M - \epsilon$$

Man beweist die Massenerhaltung nun, indem man den Grenzübergang $\epsilon \rightarrow 0$ durchführt und benutzt, dass

$$\|u(t)\|_{L^1(\mathbb{R}^d)} \leq M$$

da $u^n(t) \rightarrow u(t)$ schwach in $L^1(\mathbb{R}^d)$.

Man kann nun etwa den Fall $F(u) = u^m$ und $V(x) = \frac{|x|^2}{2}$ betrachten, für den bekannt ist, dass die schwache Lösung eindeutig, masseerhaltend und in $C([0, T], L^1(\mathbb{R}^d))$ für jedes $T > 0$ ist.

Korollar

Sei $u_0(x) \in L^1_+ \cap L^\infty(\mathbb{R}^d)$ mit Masse M und $m \geq \frac{d-1}{d}$ und $m > \frac{d}{d+2}$. Dann erfüllt die schwache Lösung des Systems von PDGL mit $F(u) = u^m$ und $V(x) = \frac{|x|^2}{2}$

- a) Für f.a. $t > 0$, $RE(u(t)|u_{\infty, M}) \leq RE(u_0|u_{\infty, M})e^{-2t}$
- b) Für f.a. $t > 0$, $K_v(u(t)) \leq J_h(u - 0)e^{-2t}$

Ziel dieses Abschnitts ist die Herleitung einer verallgemeinerten Csiszár-Kullback-Ungleichung für die relative Entropie $E(\cdot|u_{\infty,M})$, welche im vorherigen Teil eingeführt wurde. D.h. wir suchen eine reellwertige Funktion U , so dass die Abschätzung

$$\|u - u_{\infty,M}\|_{L^1(\Omega)} \leq U(E(u|u_{\infty,M}))$$

für eine möglichst große Menge von Funktionen u gilt.
Für einen größeren Anwendungsbereich wird dies vor einem maßtheoretischerem Hintergrund und für eine größere Klasse von konvexen Funktionen Φ als zuvor durchgeführt.

Im folgenden werden einige Notationen und Annahmen genutzt.

Im folgenden werden einige Notationen und Annahmen genutzt.

- A.1 $\Phi : I \rightarrow \mathbb{R}$, $I = \mathbb{R}_0^+$ oder $I = \mathbb{R}^+$, ist streng konvex und stetig.
Falls $I = \mathbb{R}^+$ gelte $\Phi(0+) = \infty$.

Im folgenden werden einige Notationen und Annahmen genutzt.

- A.1 $\Phi : I \rightarrow \mathbb{R}$, $I = \mathbb{R}_0^+$ oder $I = \mathbb{R}^+$, ist streng konvex und stetig.
Falls $I = \mathbb{R}^+$ gelte $\Phi(0+) = \infty$.
- A.2 Φ ist differenzierbar auf \mathbb{R}^+ und wir definieren

$$I' := \{s \in I : \Phi \text{ ist differenzierbar in } s\}$$

$$\text{und } h := \Phi' : I' \rightarrow \mathbb{R}.$$

Im folgenden werden einige Notationen und Annahmen genutzt.

A.1 $\Phi : I \rightarrow \mathbb{R}$, $I = \mathbb{R}_0^+$ oder $I = \mathbb{R}^+$, ist streng konvex und stetig.
Falls $I = \mathbb{R}^+$ gelte $\Phi(0+) = \infty$.

A.2 Φ ist differenzierbar auf \mathbb{R}^+ und wir definieren

$$I' := \{s \in I : \Phi \text{ ist differenzierbar in } s\}$$

und $h := \Phi' : I' \rightarrow \mathbb{R}$.

A.3 (S, \mathcal{B}, μ) ist Maßraum.

Im folgenden werden einige Notationen und Annahmen genutzt.

A.1 $\Phi : I \rightarrow \mathbb{R}$, $I = \mathbb{R}_0^+$ oder $I = \mathbb{R}^+$, ist streng konvex und stetig.
Falls $I = \mathbb{R}^+$ gelte $\Phi(0+) = \infty$.

A.2 Φ ist differenzierbar auf \mathbb{R}^+ und wir definieren

$$I' := \{s \in I : \Phi \text{ ist differenzierbar in } s\}$$

$$\text{und } h := \Phi' : I' \rightarrow \mathbb{R}.$$

A.3 (S, \mathcal{B}, μ) ist Maßraum.

Man erkennt: $\mathbb{R}^+ \subseteq I' \subseteq I \subseteq \mathbb{R}_0^+$ und falls $0 \notin I'$, gilt $\Phi(0+) = \infty$.

Im folgenden werden einige Notationen und Annahmen genutzt.

A.1 $\Phi : I \rightarrow \mathbb{R}$, $I = \mathbb{R}_0^+$ oder $I = \mathbb{R}^+$, ist streng konvex und stetig.
Falls $I = \mathbb{R}^+$ gelte $\Phi(0+) = \infty$.

A.2 Φ ist differenzierbar auf \mathbb{R}^+ und wir definieren

$$I' := \{s \in I : \Phi \text{ ist differenzierbar in } s\}$$

$$\text{und } h := \Phi' : I' \rightarrow \mathbb{R}.$$

A.3 (S, \mathcal{B}, μ) ist Maßraum.

Man erkennt: $\mathbb{R}^+ \subseteq I' \subseteq I \subseteq \mathbb{R}_0^+$ und falls $0 \notin I'$, gilt $\Phi(0+) = \infty$.

Weiter sei

$$\mathcal{C} := \{v \in L^1(S) : v(z) \in I \text{ für } \mu - \text{f.a. } z \in S\}$$

$$\mathcal{C}' := \{v \in L^1(S) : v(z) \in I' \text{ für } \mu - \text{f.a. } z \in S\}$$

Man erkennt direkt, dass $\mathcal{C}' \subseteq \mathcal{C} \subseteq L^1_+(S)$ gilt.

Weiter sei

$$\mathcal{C} := \{v \in L^1(S) : v(z) \in I \text{ für } \mu - \text{f.a. } z \in S\}$$

$$\mathcal{C}' := \{v \in L^1(S) : v(z) \in I' \text{ für } \mu - \text{f.a. } z \in S\}$$

Man erkennt direkt, dass $\mathcal{C}' \subseteq \mathcal{C} \subseteq L^1_+(S)$ gilt.

Da wir uns mit relativen Entropien in Bezug zu einer festen Referenzfunktion u_∞ beschäftigen werden, setzen wir voraus

$$\text{A.4 } u_\infty \in \mathcal{C}' \text{ mit } \int_S u_\infty d\mu =: M \in \mathbb{R}^+.$$

Weiter sei

$$\mathcal{C} := \{v \in L^1(S) : v(z) \in I \text{ für } \mu - \text{f.a. } z \in S\}$$

$$\mathcal{C}' := \{v \in L^1(S) : v(z) \in I' \text{ für } \mu - \text{f.a. } z \in S\}$$

Man erkennt direkt, dass $\mathcal{C}' \subseteq \mathcal{C} \subseteq L^1_+(S)$ gilt.

Da wir uns mit relativen Entropien in Bezug zu einer festen Referenzfunktion u_∞ beschäftigen werden, setzen wir voraus

$$A.4 \quad u_\infty \in \mathcal{C}' \text{ mit } \int_S u_\infty d\mu =: M \in \mathbb{R}^+.$$

Als (relatives) Entropiefunktional führen wir wie zuvor ein

$$E(\cdot|\cdot) : \mathcal{C} \times \mathcal{C}' \rightarrow \mathbb{R}_0^+ \cup \{\infty\},$$

$$E(v|v^*) = \int_S (\Phi(v) - \Phi(v^*) - \Phi'(v^*)(v - v^*)) d\mu$$

wobei wir feststellen, dass $E(v|v^*)$ auf Grund der Konvexität von Φ einen Wert im Intervall $[0, \infty]$ annimmt.

Zudem stellen wir fest, dass die Ableitung h von Φ streng wachsend ist.

Betrachten wir für $c \in \mathbb{R}$ die Funktion $\bar{h}^{-1}(c + \Phi'(u_\infty))$.

Man erkennt sofort, dass für $c \leq 0$ gilt $\bar{h}^{-1}(c + \Phi'(u_\infty)) \leq u_\infty$ und somit $\bar{h}^{-1}(c + \Phi'(u_\infty)) \in L_+^1(S)$.

Zudem stellen wir fest, dass die Ableitung h von Φ streng wachsend ist.

Betrachten wir für $c \in \mathbb{R}$ die Funktion $\bar{h}^{-1}(c + \Phi'(u_\infty))$.

Man erkennt sofort, dass für $c \leq 0$ gilt $\bar{h}^{-1}(c + \Phi'(u_\infty)) \leq u_\infty$ und somit $\bar{h}^{-1}(c + \Phi'(u_\infty)) \in L_+^1(S)$.

Also Folge dessen erkennt man, dass

$$J := \{c \in \mathbb{R} : \bar{h}^{-1}(c + \Phi'(u_\infty)) \in L_+^1(S)\}$$

ein Intervall ist, welches die negative reelle Achse enthält. Für $c < \sup J$ definiert man

$$M(c) := \int_S \bar{h}^{-1}(c + \Phi'(u_\infty)) d\mu \in \mathbb{R}_0^+.$$

Zudem stellen wir fest, dass die Ableitung h von Φ streng wachsend ist.

Betrachten wir für $c \in \mathbb{R}$ die Funktion $\bar{h}^{-1}(c + \Phi'(u_\infty))$.

Man erkennt sofort, dass für $c \leq 0$ gilt $\bar{h}^{-1}(c + \Phi'(u_\infty)) \leq u_\infty$ und somit $\bar{h}^{-1}(c + \Phi'(u_\infty)) \in L_+^1(S)$.

Also Folge dessen erkennt man, dass

$$J := \{c \in \mathbb{R} : \bar{h}^{-1}(c + \Phi'(u_\infty)) \in L_+^1(S)\}$$

ein Intervall ist, welches die negative reelle Achse enthält. Für $c < \sup J$ definiert man

$$M(c) := \int_S \bar{h}^{-1}(c + \Phi'(u_\infty)) d\mu \in \mathbb{R}_0^+.$$

Schließlich setzt man

$$\bar{M} := \sup_{c \in J} M(c)$$

Zudem stellen wir fest, dass die Ableitung h von Φ streng wachsend ist.

Betrachten wir für $c \in \mathbb{R}$ die Funktion $\bar{h}^{-1}(c + \Phi'(u_\infty))$.

Man erkennt sofort, dass für $c \leq 0$ gilt $\bar{h}^{-1}(c + \Phi'(u_\infty)) \leq u_\infty$ und somit $\bar{h}^{-1}(c + \Phi'(u_\infty)) \in L_+^1(S)$.

Also Folge dessen erkennt man, dass

$$J := \{c \in \mathbb{R} : \bar{h}^{-1}(c + \Phi'(u_\infty)) \in L_+^1(S)\}$$

ein Intervall ist, welches die negative reelle Achse enthält. Für $c < \sup J$ definiert man

$$M(c) := \int_S \bar{h}^{-1}(c + \Phi'(u_\infty)) d\mu \in \mathbb{R}_0^+.$$

Schließlich setzt man

$$\bar{M} := \sup_{c \in J} M(c)$$

Wie bereits zuvor erkennt man, dass für jedes $N \in (0, \bar{M})$ genau ein $c(N) \in J$ existiert, so dass $\int_S \bar{h}^{-1}(c(N) + \Phi'(u_\infty)) d\mu = N$ gilt und wir können deshalb definieren

$$u_N^* := \bar{h}^{-1}(c(N) + \Phi'(u_\infty)), N \in (0, \bar{M}).$$

Somit ergeben sich einige Eigenschaften der Entropie:

Somit ergeben sich einige Eigenschaften der Entropie:

Proposition

Seien A.1 – A.4 vorausgesetzt. Sei $v \in \mathcal{C}$ und sei $v^* \in \mathcal{C}'$. Sei weiter vorausgesetzt

$$A. \quad [(\Phi'(u_\infty) - \Phi'(v^*))(v^* - v)]^- \in L^1(S)$$

Dann gilt

$$E(v|v^*) + E(v^*|u_\infty) + \int_S (\Phi'(u_\infty) - \Phi'(v^*))(v^* - v) d\mu = E(v|u_\infty).$$

Somit ergeben sich einige Eigenschaften der Entropie:

Proposition

Seien A.1 – A.4 vorausgesetzt. Sei $v \in \mathcal{C}$ und sei $v^* \in \mathcal{C}'$. Sei weiter vorausgesetzt

$$A. \quad [(\Phi'(u_\infty) - \Phi'(v^*))(v^* - v)]^- \in L^1(S)$$

Dann gilt

$$E(v|v^*) + E(v^*|u_\infty) + \int_S (\Phi'(u_\infty) - \Phi'(v^*))(v^* - v) d\mu = E(v|u_\infty).$$

Daraus ergibt sich

Lemma

Seien A.1 – A.4 vorausgesetzt. Sei $N \in (0, \bar{M})$. Dann gilt für alle $v \in \mathcal{C}$ mit $\int_S v d\mu = N$

$$E(v|u_N^*) + E(u_N^*|u_\infty) \leq E(v|u_\infty)$$

und insbesondere

$$E(u_N^*|u_\infty) \leq E(v|u_\infty)$$

Des weiteren zeigt man

Proposition

Seien A.1 – A.4 vorausgesetzt. Seien $v_1, v_2 \in \mathcal{C}$.
Falls $v_1 \leq v_2 \leq u_\infty$ μ -f.ü., so gilt $E(v_1|u_\infty) \geq E(v_2|u_\infty)$.

Nun noch einige Definitionen.

Für $\rho \in \mathbb{R}^+$ führen wir ein

$$\mathcal{C}_\rho := \left\{ v \in \mathcal{C} : \int_S v d\mu = \rho \right\}$$

$$R_\infty := \sup\{E(u|u_\infty) : u \in \mathcal{C}_M\}$$

$$\mathcal{C}_M^* := \{u \in \mathcal{C}_M : E(u|u_\infty) < R_\infty\}$$

$$S_\infty := \sup\{\|u - u_\infty\|_{L^1(d\mu)} : u \in \mathcal{C}_M^+\}$$

Des weiteren zeigt man

Proposition

Seien A.1 – A.4 vorausgesetzt. Seien $v_1, v_2 \in \mathcal{C}$.
Falls $v_1 \leq v_2 \leq u_\infty$ μ -f.ü., so gilt $E(v_1|u_\infty) \geq E(v_2|u_\infty)$.

Nun noch einige Definitionen.

Für $\rho \in \mathbb{R}^+$ führen wir ein

$$\mathcal{C}_\rho := \left\{ v \in \mathcal{C} : \int_S v d\mu = \rho \right\}$$

$$R_\infty := \sup\{E(u|u_\infty) : u \in \mathcal{C}_M\}$$

$$\mathcal{C}_M^* := \{u \in \mathcal{C}_M : E(u|u_\infty) < R_\infty\}$$

$$S_\infty := \sup\{\|u - u_\infty\|_{L^1(d\mu)} : u \in \mathcal{C}_M^+\}$$

Um Trivialitäten zu vermeiden fordern wir weiterhin

(A.5) $R_\infty \neq 0$ und \mathcal{C}_M^* enthält ein Element außer u_∞ .

Schließlich bleibt noch festzustellen, dass die Abbildung

$$E(\cdot|u_\infty) : \mathcal{C} \rightarrow \mathbb{R} \cup \{\infty\}, u \mapsto E(u|u_\infty)$$

die Eigenschaften

$$\forall u \in \mathcal{C} : E(u|u_\infty) \geq 0 \text{ und } [E(u|u_\infty) = 0 \Leftrightarrow u = u_\infty]$$

erfüllt.

Theorem

Vorausgesetzt A.1-A.5. Dann gibt es eine Funktion

$$U : \mathbb{R}_0^+ \rightarrow [0, 2M)$$

so dass

- 1 $U(0) = 0$
- 2 U ist stetig in 0, d.h. $\lim_{\phi \rightarrow 0^+} U(\phi) = 0$.
- 3 U ist wachsend.
- 4 Für alle $u \in \mathcal{C}_M$ mit $E(u|u_\infty) < \infty$, gibt es eine Csiszár-Kullback-artige Ungleichung

$$\|u - u_\infty\|_{L^1(d\mu)} \leq U(E(u|u_\infty)).$$

Der Beweis erfolgt nach mehreren vorbereitenden Schritten.

Schritt 1: Die Ungleichung wird aus einer Abschätzung mit einer Funktion H folgen, deren verallgemeinertes Inverses U ist.

Definition

Sei $H : (0, S_\infty) \rightarrow \mathbb{R}^+$ wachsend. Dann ist das verallgemeinerte Inverse H^{-*} von H definiert durch

$$H^{-*} : \mathbb{R}_0^+ \rightarrow [0, 2M],$$

$$H^{-*}(\sigma) = \begin{cases} 0, & 0 \leq \sigma < H(0) \\ \sup\{s \in (0, S_\infty) : H(s) \leq \sigma\}, & H(0) \leq \sigma \leq H(S_\infty) \\ S_\infty, & H(S_\infty) < \sigma \end{cases}$$

wobei

$$H(0) := \lim_{s \rightarrow 0} H(s) = \inf H \in \mathbb{R}_0^+,$$

$$H(S_\infty) := \lim_{s \rightarrow S_\infty} H(s) = \sup H \in \mathbb{R}^+ \cup \{\infty\}.$$

Lemma

Sei $H : (0, S_\infty) \rightarrow \mathbb{R}^+$ wachsend. Dann gilt:

- 1 H^{-*} ist wachsend und $H^{-*}(0) = 0$.
- 2 Für alle $\sigma \in \mathbb{R}_0^+$ und alle $s \in (0, S_\infty)$: Wenn $H(s) \leq \sigma$, dann $s \leq H^{-*}(\sigma)$.
- 3 H^{-*} ist stetig in 0, d.h. $\lim_{\sigma \rightarrow 0^+} H^{-*}(\sigma) = 0$.

Schritt 2: Mit Hilfe des verallgemeinerten Inversen kann man die Aussage des Theorems wie folgt umformulieren.

Lemma

Vorausgesetzt A.1-A.5. Sei $H : (0, S_\infty) \rightarrow \mathbb{R}^+$ so, dass

- 1 H ist wachsend.
- 2 Für alle $u \in C_M^*$ gilt:

Falls $\|u - u_\infty\|_{L^1(d\mu)} \in (0, S_\infty)$,

dann $H(\|u - u_\infty\|_{L^1(d\mu)}) \leq E(u|u_\infty)$

Dann gilt:

- 1 $H^{-*}(0) = 0$.
- 2 H^{-*} ist stetig in 0, d.h. $\lim_{\sigma \rightarrow 0^+} H^{-*}(\sigma) = 0$.
- 3 H^{-*} ist wachsend.
- 4 Für alle $u \in C_M$ mit $E(u|u_\infty) < \infty$ gilt eine Csiszár-Kullback-artige Ungleichung

$$\|u - u_\infty\|_{L^1(d\mu)} \leq H^{-*}(E(u|u_\infty))$$

Schritt 3: Es genügt nun, eine Funktion zu finden, welche den Anforderungen des vorherigen Lemmas genügt. Dies erfolgt im folgenden Lemma durch Lösen eines Minimierungsproblems.

Lemma

Vorausgesetzt A.1-A.5. Sei

$$A_\circ : (0, 1) \rightarrow \mathbb{R}^+$$

so, dass

- 1 A_\circ ist fallend.
- 2 Für alle $\theta \in (0, 1)$ gilt:

$$A_\circ(\theta) \leq \inf \{E(v|u_\infty) : v \in C_{\theta M}, v(z) \leq u_\infty(z) \text{ für } \mu \text{ f. a. } z \in S\}.$$

Lemma

Dann besitzt die Funktion

$$H_o : (0, S_\infty) \rightarrow \mathbb{R}^+, H_o(\sigma) := A_o \left(1 - \frac{\sigma}{2M} \right)$$

die folgenden Eigenschaften:

- 1 H_o ist wachsend.
- 2 Für alle $u \in C_M^*$ gilt:

Falls $\|u - u_\infty\|_{L^1(d\mu)} \in (0, S_\infty)$,

dann $H_o(\|u - u_\infty\|_{L^1(d\mu)}) \leq E(u|u_\infty)$.

Beweis: a. ist klar.

b. Sei $u \in \mathcal{C}^*$ mit $0 < \|u - u_\infty\|_{L^1(d\mu)} < S_\infty$.

Wir setzen $\theta := \frac{1}{M} \int_S [u - u_\infty]^- d\mu$.

Beweis: a. ist klar.

b. Sei $u \in \mathcal{C}^*$ mit $0 < \|u - u_\infty\|_{L^1(d\mu)} < S_\infty$.

Wir setzen $\theta := \frac{1}{M} \int_S [u - u_\infty]^- d\mu$.

Aus $\int_S u d\mu = \int_S u_\infty d\mu = M$ folgt

$$0 = \int_S u - u_\infty d\mu = \int_S [u - u_\infty]^+ d\mu - \int_S [u - u_\infty]^- d\mu$$

$$\Rightarrow \int_S [u - u_\infty]^+ d\mu = \int_S [u - u_\infty]^- d\mu$$

Beweis: a. ist klar.

b. Sei $u \in \mathcal{C}^*$ mit $0 < \|u - u_\infty\|_{L^1(d\mu)} < S_\infty$.

Wir setzen $\theta := \frac{1}{M} \int_S [u - u_\infty]^- d\mu$.

Aus $\int_S u d\mu = \int_S u_\infty d\mu = M$ folgt

$$\begin{aligned} 0 &= \int_S u - u_\infty d\mu = \int_S [u - u_\infty]^+ d\mu - \int_S [u - u_\infty]^- d\mu \\ \Rightarrow \int_S [u - u_\infty]^+ d\mu &= \int_S [u - u_\infty]^- d\mu \end{aligned}$$

Somit erhält man

$$\|u - u_\infty\|_{L^1(d\mu)} = \int_S [u - u_\infty]^+ d\mu + \int_S [u - u_\infty]^- d\mu = 2M\theta$$

Somit gilt $\theta \in]0, 1[$.

Beweis: a. ist klar.

b. Sei $u \in C^*$ mit $0 < \|u - u_\infty\|_{L^1(d\mu)} < S_\infty$.

Wir setzen $\theta := \frac{1}{M} \int_S [u - u_\infty]^- d\mu$.

Aus $\int_S u d\mu = \int_S u_\infty d\mu = M$ folgt

$$\begin{aligned} 0 &= \int_S u - u_\infty d\mu = \int_S [u - u_\infty]^+ d\mu - \int_S [u - u_\infty]^- d\mu \\ \Rightarrow \int_S [u - u_\infty]^+ d\mu &= \int_S [u - u_\infty]^- d\mu \end{aligned}$$

Somit erhält man

$$\|u - u_\infty\|_{L^1(d\mu)} = \int_S [u - u_\infty]^+ d\mu + \int_S [u - u_\infty]^- d\mu = 2M\theta$$

Somit gilt $\theta \in]0, 1[$.

Sei weiter $S^+ := \{z \in S : u(z) > u_\infty(z)\}$. Wir setzen $\alpha := \int_{S \setminus S^+} u d\mu$.

Nun zeigt man $\int_{S^+} = (1 - \theta)M - \alpha$, denn

$$\begin{aligned}(1 - \theta)M &= M - \int_S [u - u_\infty]^- d\mu \\ &= M - \int_S [u_\infty - u]^+ d\mu \\ &= M - \int_{S \setminus S^+} (u_\infty - u) d\mu \\ &= M - \int_{S \setminus S^+} u_\infty d\mu + \int_{S \setminus S^+} u d\mu \\ &= \int_{S^+} u_\infty d\mu + \alpha\end{aligned}$$

Nun zeigt man $\int_{S^+} = (1 - \theta)M - \alpha$, denn

$$\begin{aligned}(1 - \theta)M &= M - \int_S [u - u_\infty]^- d\mu \\ &= M - \int_S [u_\infty - u]^+ d\mu \\ &= M - \int_{S \setminus S^+} (u_\infty - u) d\mu \\ &= M - \int_{S \setminus S^+} u_\infty d\mu + \int_{S \setminus S^+} u d\mu \\ &= \int_{S^+} u_\infty d\mu + \alpha\end{aligned}$$

und

$$\begin{aligned}E(u|u_\infty) &= \int_S \Phi(u|u_\infty) d\mu = \int_{S \setminus S^+} \Phi(u|u_\infty) d\mu + \int_{S^+} \Phi(u|u_\infty) d\mu \\ &\geq \int_{S \setminus S^+} \Phi(u|u_\infty) d\mu\end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &\geq \inf \left\{ \int_{S \setminus S^+} \Phi(u|u_\infty) d\mu : v \in \mathcal{C}, V(z) \leq u_\infty(z) \text{ für } \mu\text{-f.a. } z \in S \setminus S^+, \right. \\ &\quad \left. \text{und } \int_{S \setminus S^+} v d\mu = \alpha \right\} \\ &= \inf \left\{ \int_{S \setminus S^+} \Phi(u|u_\infty) d\mu : v \in \mathcal{C}, V(z) \leq u_\infty(z) \text{ für } \mu\text{-f.a. } z \in S \setminus S^+, \right. \\ &\quad \left. \text{und } v(z) = u_\infty(z) \text{ für } \mu\text{-f.a. } z \in S^+, \int_S v d\mu = \alpha + \int_{S^+} u_\infty d\mu \right\} \\ &= \inf \{ E(v|u_\infty) : v \in \mathcal{C}, V(z) \leq u_\infty(z) \text{ für } \mu\text{-f.a. } z \in S \setminus S^+, \\ &\quad \text{und } v(z) = u_\infty(z) \text{ für } \mu\text{-f.a. } z \in S^+, \int_S v d\mu = (1 - \theta)M \} \\ &\geq \inf \{ E(V|u_\infty) : v \in \mathcal{C}_{(1-\theta)M}, v(z) \leq u_\infty(z) \text{ für } \mu\text{-f.a. } z \in S \} \\ &= A_0(1 - \theta) = A_0 \left(1 - \frac{\|u - u_\infty\|_{L^1(d\mu)}}{2M} \right) = H_0(\|u - u_\infty\|_{L^1(d\mu)}) \end{aligned}$$

Schritt 4: Nun genügt es eine Funktion A_0 zu finden, die die geforderten Eigenschaften besitzt.

Schritt 4: Nun genügt es eine Funktion A_\circ zu finden, die die geforderten Eigenschaften besitzt.

Lemma

Vorausgesetzt A.1-A.5. Dann ist die Funktion

$$A_\circ : (0, 1) \rightarrow \mathbb{R}^+ \cup \{\infty\}, A_\circ(\theta) = \inf_{C_{\theta M}} E(\cdot|u_\infty)$$

fallend.

Schritt 4: Nun genügt es eine Funktion A_\circ zu finden, die die geforderten Eigenschaften besitzt.

Lemma

Vorausgesetzt A.1-A.5. Dann ist die Funktion

$$A_\circ : (0, 1) \rightarrow \mathbb{R}^+ \cup \{\infty\}, A_\circ(\theta) = \inf_{C_{\theta M}} E(\cdot|u_\infty)$$

fallend.

Man kann nun etwa für $\Phi(t) = t(\log(t) - 1)$, $u_\infty = 1$ und $\mu(S) = 1$ zeigen, dass

$$\|u - 1\|_{L^1(d\mu)} \leq \sqrt{4 \int_S u \log(u) d\mu}$$

Danke für die Aufmerksamkeit!