

Übungen zur Vorlesung Numerische Lineare Algebra

Übungsblatt 9, Abgabe: Donnerstag, 12.01.12, 12.00 Uhr

Aufgabe 1: (4 Punkte)

Gegeben sei ein lineares Gleichungssystem $Ax = b$ mit $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ und $b \in \mathbb{R}^n$. A sei regulär, aber nicht notwendigerweise symmetrisch oder positiv definit. Statt $Ax = b$ zu lösen, betrachten wir nun $A^T Ax = A^T b$.

- (a) Warum konvergiert das CG-Verfahren für das lineare Gleichungssystem $A^T Ax = A^T b$ auf jeden Fall?
- (b) Vergleichen Sie die Kondition von A und $A^T A$ und deuten Sie das Ergebnis bezüglich der Konvergenzgeschwindigkeit.

Aufgabe 2: (4 Punkte)

Sei $A = L + D + R \in \mathbb{R}^{n \times n}$ mit $D = I_n$, wobei I_n die Einheitsmatrix in $\mathbb{R}^{n \times n}$ bezeichnet. Sei T die zugehörige Iterationsmatrix des Gesamtschrittverfahrens zur Lösung von $Ax = b$. Die Eigenwerte λ_i der Matrix T seien reell und erfüllen $-1 < \lambda_1 \leq \dots \leq \lambda_n < 1$. Für $\omega \in \mathbb{R}$ sei das Relaxationsverfahren durch die Iterationsmatrix $T(\omega) = (1 - \omega)I_n + \omega T$ und die Iterationsvorschrift $x^{k+1} = T(\omega)x^k + D^{-1}, x^0 \in \mathbb{R}^n$ definiert.

- (a) Zeigen Sie, dass $T(\omega)$ die Eigenwerte $\mu_i = 1 - \omega + \omega\lambda_i, i = 1, \dots, n$ besitzt.
- (b) Bestimmen Sie ω_0 so, dass der Spektralradius von $T(\omega_0)$ minimal wird.
- (c) Zeigen Sie, dass der Spektralradius von $T(\omega_0)$ für $|\lambda_1| \neq |\lambda_n|$ kleiner als der Spektralradius von $T(1) = T$ ist.

Aufgabe 3: (4 Punkte)

Vergleichen Sie zur Berechnung des Gleichungssystems $Ax = b$ mit

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 4 \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix},$$

die Richardson-Iteration $x^{k+1} = b + (I - A)x^k$ mit der vorkonditionierten Richardson Iteration $x^{k+1} = D^{-1}b + (I - D^{-1}A)x^k$. Beginnen Sie mit dem Nullvektor als Startwert. Vergleichen Sie nun die Lösung der beiden Verfahren nach 4 Iterationsschritten mit der exakten Lösung und interpretieren Sie Ihre Ergebnisse.

Hinweis: D steht für die Diagonale der Matrix A.

Aufgabe 4: (Programmieraufgabe, Abgabe: 12.01.2012, 12.00 Uhr)

Betrachten Sie das Randwertproblem $-u''(x) = f(x), x \in (0, 1), u(0) = u(1) = 0$. Durch $x_i := hi, h := \frac{1}{n+1}, i = 0, \dots, n + 1$ ist eine Zerlegung des Intervalls $(0, 1)$ gegeben. Eine Diskretisierung des Randwertproblems führt auf das lineare Gleichungssystem

$$\frac{-u_{i+1} + 2u_i - u_{i-1}}{h^2} = f(x_i), \quad i = 1, \dots, n,$$

wobei $u_0 = u_{n+1} = 0$ gegeben sind und $u_i, i = 1, \dots, n$ die gesuchten Näherungswerte für $u(x_i)$ sind. Implementieren Sie das Gesamtschritt- und das Einzelschrittverfahren zur Lösung dieser Randwertaufgabe, wobei die rechte Seite $f(x)$ gegeben ist durch

$$f(x) = \pi^2 \sin(\pi x),$$

d.h. die exakte Lösung u des Randwertproblems ist gegeben durch $u(x) = \sin(\pi x)$. Ihr Programm sollte terminieren, wenn maximale Fehler $\max_i |u_i - u(x_i)|$ kleiner ist als die vorgegebene Schranke $TOL = 10^{-3}$ ist. Verwenden Sie als Startvektor den Nullvektor und berechnen Sie die Näherungslösung $u_h = (u_1, \dots, u_n)$ und den maximalen Fehler $\max_i |u_i - u(x_i)|$. Ihr Programm sollte folgende Elemente enthalten:

- (a) Einlesen der Anzahl der Teilintervalle n und Abfrage, ob das Gesamtschrittverfahren oder das Einzelschrittverfahren verwendet werden soll.
- (b) Berechnung des Ergebnisses.
- (c) Ausgabe der berechneten Näherungslösung, des maximalen Fehlers und der Anzahl der Iterationsschritte.

Testen Sie Ihr Programm jeweils mit $n \in [20, 40]$ für das GSV und das ESV.

Zusatzfrage: (1 Bonuspunkt) Welches dieser Verfahren (GSV oder ESV) eignet sich besonders gut zur Parallelisierung, d.h. zur Berechnung auf mehreren Prozessoren gleichzeitig? Begründen Sie Ihre Antwort!

Bonusaufgabe 5: (Programmieraufgabe, Abgabe: 12.01.2012, 12.00 Uhr)

Implementieren Sie das cg-Verfahren zur Lösung eines linearen Gleichungssystems

$$Ax = b$$

mit $A \in \mathbb{R}^{n \times n}, b \in \mathbb{R}^n$ gegeben und A positiv definit und symmetrisch. Die Funktion zur Lösung des LGS sollte von der Form `cg(A, b, z1, eps)` sein und neben der Näherungslösung auch die Anzahl der durchgeführten Iterationen zurückgeben. Der Parameter `eps` sollte für das Abbruchkriterium $|r_n| \leq \text{eps}$ verwendet werden.

- (a) Testen Sie Ihr Verfahren mit $m = 601$ anhand der Matrix $A = (a_{ij})$ mit $i, j = 1, \dots, m$:

$$a_{ii} = 4, a_{ij} = -1 \text{ falls } j \neq i \text{ und } j = i + 1, j = i - 1, j = m + 1 - i$$

und der rechten Seite

$$b_i = -m - 1 + 3i \text{ für } i \neq m, b_{\frac{m}{2}} = m + 1, b_m = 3m.$$

Die exakte Lösung ist $x_i = i$.

(b) Hilbert Matrix: Ein notorisch schlecht konditioniertes Problem ist $Ax = b$ mit

$$a_{ij} = (i + j - 1)^{-1}, b_i = \sum_{j=1}^m (-1)^{j-1}(i + j - 1)^{-1}, (i, j = 1, \dots, m)$$

und exakter Lösung $x_i = (-1)^{i-1}i = 1, \dots, m$. Testen Sie das cg-Verfahren mit $m = 5$ und $m = 10$.

Wählen Sie für eps zum einen 1e-13 und zum anderen 1e-8. Verwenden Sie als Startvektor den Nullvektor. Geben Sie jeweils den maximalen Fehler zur exakten Lösung sowie die Anzahl der Iterationen im cg-Verfahren an.