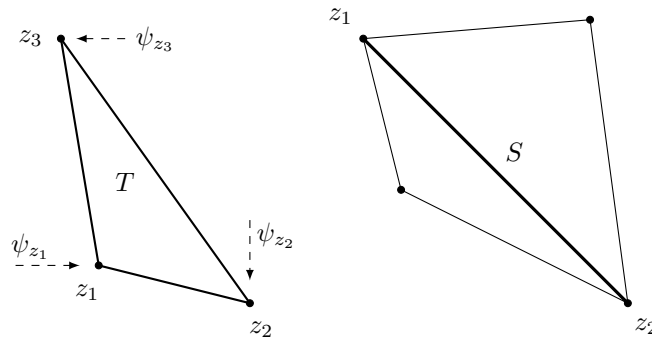


Numerik partieller Differentialgleichungen

Blatt 11, Abgabe 26. 1. 2017

Aufgabe 1 (4 Punkte). In der Vorlesung wurden Kanten- und Element-Blasenfunktionen definiert.



1. Für eine Kante S zwischen zwei Dreiecken war $\varphi_S = \psi_{z_1}\psi_{z_2}$ gesetzt worden, wobei z_1, z_2 Anfangs- und Endpunkt der Kante ist und ψ_{z_j} die in dem jeweiligen Punkt lokalisierte Hütchenfunktion bezeichnet. Zeigen Sie, dass φ_S folgende Eigenschaften besitzt

- $\varphi_S \geq 0$,
- $\int_S p^2(x) \varphi_S(x) dx \sim \int_S p^2(x) dx$,
- $\|\varphi_S\|_{L^\infty(N(S))} + h_S \|\nabla \varphi_S\|_{L^\infty(N(S))} \lesssim 1$,

wobei die Konstanten von der Quasiuniformität der Triangulierung abhängen.

2. Ein Beispiel einer Element-Blasenfunktion wurde durch $\psi_T = c\psi_{z_1}\psi_{z_2}\psi_{z_3}$ gegeben. Zeigen Sie, dass bei geeigneter Wahl von c folgende Eigenschaften von ψ_T gelten:

- $\psi_T \in W_0^{1,\infty}(T)$,
- $\int_T \psi_T(x) dx = 1$,
- $\|\nabla \psi_T\|_{L^\infty} \lesssim h_T$.

Aufgabe 2 (12 Punkte). In der Vorlesung hatten Sie einen lokalen Residuenfehlerschätzer für Probleme mit homogenen Dirichlet-Randbedingungen kennengelernt. In dieser Aufgabe sollen Sie die Zuverlässigkeit eines modifizierten lokalen Residuenfehlerschätzers zeigen, der auf das Problem

$$\begin{aligned} -\Delta u &= f && \text{in } \Omega \subset \mathbb{R}^2 \\ u &= 0 && \text{auf } \Gamma_D \\ \frac{\partial u}{\partial n} &= g && \text{auf } \Gamma_N \end{aligned}$$

anwendbar ist, wobei $\Gamma = \Gamma_D \cup \Gamma_N$, $\Gamma_D \cap \Gamma_N = \emptyset$ und $\text{meas}(\Gamma_D) > 0$.

1. Zeigen Sie, dass die schwache Formulierung des gegebenen Problems die Gestalt

$$\text{finde } u \in X \text{ sodass } \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v = \int_{\Omega} f v + \int_{\Gamma_N} g v \quad \forall v \in X \quad (1)$$

hat. Dabei ist $X = \{v \in H^1(\Omega) \mid v|_{\Gamma_D} = 0\}$.

2. Sei nun $X_h \subset X$ ein Raum von linearen Finiten Elementen zu einer quasi-uniformen Triangulierung \mathcal{T} von Ω . Stellen Sie die diskrete Formulierung des Problems (1) auf, deren Lösung mit u_h bezeichnet sei, und leiten Sie folgende Identität her:

$$\int_{\Omega} \nabla(u - u_h) \cdot \nabla v = \int_{\Omega} f v + \int_{\Gamma_N} g v - \int_{\Omega} \nabla u_h \cdot \nabla v$$

3. Zeigen Sie mit Hilfe der Poincare-Ungleichung die Abschätzung:

$$c \|v\|_{H^1(\Omega)} \leq \sup_{\substack{w \in X \\ \|w\|_X = 1}} \int_{\Omega} \nabla v \cdot \nabla w \quad (2)$$

Folgern Sie mit Hilfe von Gleichung (2) die Gültigkeit von

$$\tilde{c} \|u - u_h\|_{H^1(\Omega)} \leq \sup_{\substack{w \in X \\ \|w\|_X = 1}} \left[\int_{\Omega} f w + \int_{\Gamma_N} g w - \int_{\Omega} \nabla u_h \cdot \nabla w \right].$$

4. Leiten Sie folgende Darstellung des Residuums her:

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} f w + \int_{\Gamma_N} g w - \int_{\Omega} \nabla u_h \cdot \nabla w &= \sum_{K \in \mathcal{T}} \int_K R_K(u_h) w + \sum_{E \in \mathcal{E}} \int_E R_E(u_h) w \\ R_K(u_h) &:= f + \Delta u_h \\ R_E(u_h) &:= \begin{cases} -[n_E \cdot u_h] & \text{falls } E \cap \tilde{\Omega} \neq \emptyset \\ g - n_E \cdot \nabla u_h & \text{falls } E \subset \Gamma_N \\ 0 & \text{falls } E \subset \Gamma_D \end{cases} \end{aligned}$$

Betrachten Sie, falls nötig, wie in der Vorlesung die Lokalisierung des Residuums angegangen wurde.

5. Zeigen Sie mit Hilfe der vorangegangenen Aufgabenteile

$$\int_{\Omega} f w + \int_{\Gamma_N} g w - \int_{\Omega} \nabla u_h \cdot \nabla w \leq C \left(\sum_{K \in \mathcal{T}} h_K^2 \|R_K(u_h)\|_{L^2(K)}^2 + \sum_{E \in \mathcal{E}} h_E \|R_E(u_h)\|_{L^2(E)}^2 \right)^{\frac{1}{2}} \|w\|_{H^1}$$

und damit die Zuverlässigkeit des Fehlerschätzers

$$\|u - u_h\|_{H^1(\Omega)} \leq \tilde{C} \left(\sum_{K \in \mathcal{T}} h_K^2 \|R_K(u_h)\|_{L^2(K)}^2 + \sum_{E \in \mathcal{E}} h_E \|R_E(u_h)\|_{L^2(E)}^2 \right)^{\frac{1}{2}}.$$