

Zwischenpräsentation zum Praktikum "Nichtlineare Modellierung in den Naturwissenschaften"



Christoph Fricke, Natascha von Aspern, Carla Tameling

12.06.2012

WESTFÄLISCHE WILHELMS-UNIVERSITÄT MÜNSTER

Die Modellierung einer Lithium-Batterie 2

Inhalt

Das Modell

Randbedingungen

Differentialgleichungen

Ausblick



Aufbau

Lithiumfolie als Anode, fester Elektrolyt, poröse Kathode



Abbildung: Modell der Batterie



Modellannahmen

Reduktion der Batteriezelle auf 1-D Modell



- Reduktion der Batteriezelle auf 1-D Modell
- glatte Grenzfläche zwischen dem Elektrolyten und den Elektroden

- Reduktion der Batteriezelle auf 1-D Modell
- glatte Grenzfläche zwischen dem Elektrolyten und den Elektroden
- elektrochemische Reaktionen laufen nur auf der planaren Grenzfläche ab



- Reduktion der Batteriezelle auf 1-D Modell
- glatte Grenzfläche zwischen dem Elektrolyten und den Elektroden
- elektrochemische Reaktionen laufen nur auf der planaren Grenzfläche ab
- konstanter Diffusionskoeffizient f
 ür die Lithium-Ionen im Elektrolyt



- Reduktion der Batteriezelle auf 1-D Modell
- glatte Grenzfläche zwischen dem Elektrolyten und den Elektroden
- elektrochemische Reaktionen laufen nur auf der planaren Grenzfläche ab
- konstanter Diffusionskoeffizient f
 ür die Lithium-Ionen im Elektrolyt
- keine Modellierung des Elektronentransports



Stern-Doppelschicht I



Abbildung: Helmholtz-Doppelschicht: a) Schematische Darstellung und b) Verlauf des elektrischen Potentials



Stern-Doppelschicht II

Besteht aus 2 verschiedenen Schichten



Stern-Doppelschicht II

- Besteht aus 2 verschiedenen Schichten
- In der Helmholtzschicht ist eine lineare Abhängingkeit der Stromstärke zu beobachten



Stern-Doppelschicht II

- Besteht aus 2 verschiedenen Schichten
- In der Helmholtzschicht ist eine lineare Abhängingkeit der Stromstärke zu beobachten
- Überspannung



Stern-Doppelschicht II

- Besteht aus 2 verschiedenen Schichten
- In der Helmholtzschicht ist eine lineare Abhängingkeit der Stromstärke zu beobachten
- Überspannung
- Wird hier über einen Plattenkondensator modelliert



Resultierende Robin-Randbedingung

Mit Gauß-Gesetz $E = -\partial_{X_1} \Phi$ und Plattenkondensator-Ansatz erhält man dann die **Robin-Randbedingungen**:

Resultierende Robin-Randbedingung

Mit Gauß-Gesetz $E = -\partial_{X_1} \Phi$ und Plattenkondensator-Ansatz erhält man dann die **Robin-Randbedingungen:** Auf der Anoden-Seite

$$\frac{\partial \Phi}{\partial n}|_{X_1=0} + \frac{C_S}{\epsilon_0 \epsilon_r} \Phi|_{X_1=0} = \frac{C_S}{\epsilon_0 \epsilon_r} \Phi_0 \tag{1}$$

Resultierende Robin-Randbedingung

Mit Gauß-Gesetz $E = -\partial_{X_1} \Phi$ und Plattenkondensator-Ansatz erhält man dann die **Robin-Randbedingungen**: Auf der Anoden-Seite

$$\frac{\partial \Phi}{\partial n} |_{\chi_1=0} + \frac{C_S}{\epsilon_0 \epsilon_r} \Phi |_{\chi_1=0} = \frac{C_S}{\epsilon_0 \epsilon_r} \Phi_0 \tag{1}$$

und auf der Kathoden-Seite

$$\frac{\partial \Phi}{\partial n} |_{X_1 = L_1} + \frac{C_S}{\epsilon_0 \epsilon_r} \Phi |_{X_1 = L_1} = 0$$
(2)



Die Butler-Volmer-Gleichung I

Redox-Reaktion erster Ordnung:

$$\frac{\partial C_A}{\partial t} = -k_f C_A + k_b C_B \tag{3}$$



Die Butler-Volmer-Gleichung I

Redox-Reaktion erster Ordnung:

$$\frac{\partial C_A}{\partial t} = -k_f C_A + k_b C_B \tag{3}$$

Gleichung für den Koeffizienten der Reaktionsrate *k_i* (Arrheniusgleichung):

$$k_i = \frac{k_B T}{h} \exp\left(\frac{-\Delta G_i}{RT}\right) \tag{4}$$

wissen.leben WWU Münste



Die Butler-Volmer-Gleichung II



Abbildung: Veränderung der Energiebarrieren einer chemischen Reaktion durch zusätzliche Potentialdifferenzen



Die Butler-Volmer Gleichung III

(3) und (4) zusammen ergibt:

$$\frac{\partial}{\partial t}C_{A}(X,t) = -k_{f}C_{A}(X,t)e^{\alpha\Delta\Phi_{S}(X,t)} + k_{b}C_{B}(X,t)e^{-(1-\alpha)\Delta\Phi_{S}(X,t)}$$
(5)

Dabei ist $\alpha \in [0, 1]$ ein dimensionsloser Symmetriefaktor.



Resultierende Neumann-Randbedingung

Ist J_A der Fluss von der Spezies A durch die Grenzfläche, so gilt (mit der äußeren Normale n)

$$nJ_A = -\partial_t C_A \tag{6}$$

Resultierende Neumann-Randbedingung

Ist J_A der Fluss von der Spezies A durch die Grenzfläche, so gilt (mit der äußeren Normale n)

$$nJ_A = -\partial_t C_A \tag{6}$$

Dann ergibt sich die (nichtlineare) Neumann-Randbedingung

$$nJ_{A} = k_{f} \left[C_{A} e^{\alpha \Delta \Phi_{S}} \right] \Big|_{\partial \Omega_{1}} - k_{b} \left[C_{B} e^{-(1-\alpha)\Delta \Phi_{S}} \right] \Big|_{\partial \Omega_{2}}$$
(7)



PDE I

Außerdem benötigt man noch partielle Differentialgleichungen im Inneren der Gebiete. **Massenbilanzgleichung**:

$$\frac{\partial C_i}{\partial t} = -\frac{\partial J_i}{\partial X_i} \tag{8}$$



PDE I

Außerdem benötigt man noch partielle Differentialgleichungen im Inneren der Gebiete. **Massenbilanzgleichung**:

$$\frac{\partial C_i}{\partial t} = -\frac{\partial J_i}{\partial X_j} \tag{8}$$

Fluss der geladenen Teilchen im Elektrolyt:

$$J_{Li^{+}} = -\left(D_{Li^{+}}\frac{\partial C_{Li^{+}}}{\partial X_{1}} + \mu_{Li^{+}}C_{Li^{+}}\frac{\partial \Phi}{\partial x_{1}}\right)$$
(9)

-UNIVERSITÄT

Die Modellierung einer Lithium-Batterie 12

PDE I

Außerdem benötigt man noch partielle Differentialgleichungen im Inneren der Gebiete. Massenbilanzgleichung:

$$\frac{\partial C_i}{\partial t} = -\frac{\partial J_i}{\partial X_j} \tag{8}$$

Fluss der geladenen Teilchen im Elektrolyt:

$$J_{Li^+} = -\left(D_{Li^+}\frac{\partial C_{Li^+}}{\partial X_1} + \mu_{Li^+}C_{Li^+}\frac{\partial \Phi}{\partial x_1}\right)$$
(9)

Aus (8) und (9) folgt die Advektions-Diffusions-Gleichung

$$\frac{\partial C_{i}}{\partial t} = D_{Li^{+}} \frac{\partial^{2} C_{Li^{+}}}{\partial X_{1}^{2}} + \mu_{Li^{+}} \frac{\partial}{\partial X_{1}} \left(C_{Li^{+}} \frac{\partial \Phi}{\partial X_{1}} \right)$$
(10)



PDE II

Fluss der entladenen Teilchen in der Kathode:

$$J_{Li} = -D_{Li} \frac{\partial C_{Li}}{\partial X_2} \tag{11}$$



PDE II

Fluss der entladenen Teilchen in der Kathode:

$$J_{Li} = -D_{Li} \frac{\partial C_{Li}}{\partial X_2} \tag{11}$$

Aus (8) und (11) folgt die Transportgleichung

$$\frac{\partial C_{Li}}{\partial t} = D_{Li} \frac{\partial^2 C_{Li}}{\partial X_2^2}$$

(12)



PDE III

Das elektrische Potential im Elektrolyt ergibt sich wegen des Gauß-Gesetzes $E = -\partial_{X_1} \Phi$ durch die **Possion-Gleichung**

$$-\epsilon_b \frac{\partial^2 \Phi}{\partial X_1^2} = \rho \tag{13}$$



PDE III

Das elektrische Potential im Elektrolyt ergibt sich wegen des Gauß-Gesetzes $E = -\partial_{X_1} \Phi$ durch die **Possion-Gleichung**

$$-\epsilon_b \frac{\partial^2 \Phi}{\partial X_1^2} = \rho \tag{13}$$

Dabei gilt für die Ladungsdichte

$$\rho = F(C_{Li^+} - C_A) \tag{14}$$

PDE III

Das elektrische Potential im Elektrolyt ergibt sich wegen des Gauß-Gesetzes $E = -\partial_{\chi_1} \Phi$ durch die **Possion-Gleichung**

$$-\epsilon_b \frac{\partial^2 \Phi}{\partial X_1^2} = \rho \tag{13}$$

Dabei gilt für die Ladungsdichte

$$\rho = F(C_{Li^+} - C_A) \tag{14}$$

F ist die Faraday-Konstante, C_A die (konstant angenommene) Anionen-Konzentration im Elektrolyt und ϵ_b die dielektrische Feldkonstante.



Ausblick auf die 2. Hälfte des Praktikums

Lösen des Systems von gekoppelten PDEs



Ausblick auf die 2. Hälfte des Praktikums

- Lösen des Systems von gekoppelten PDEs
- Dazu zunächst Programmierung von Lösern für einfache PDE mit Dirchlet-RB



Ausblick auf die 2. Hälfte des Praktikums

- Lösen des Systems von gekoppelten PDEs
- Dazu zunächst Programmierung von Lösern für einfache PDE mit Dirchlet-RB
- Schrittweiser Übergang zu komplexeren Problemen



Vielen Dank für die Aufmerksamkeit!