
Übung zur Vorlesung
Numerik partieller Differentialgleichungen I
WiSe 2018/2019 — Blatt 8

Abgabe: Freitag 7. Dezember, 2018, 10 Uhr

Aufgabe 1 (Koerzivität von nicht-konformen Bilinearformen)

(4 Punkte)

(a) Zeigen Sie, dass

$$\|v_h\|_h := \left(\sum_{T \in \mathcal{T}_h} \|\nabla v_h\|_{L^2(T)}^2 \right)^{\frac{1}{2}} \quad (1)$$

eine Norm auf dem Crouzeix-Raviart Finite-Elemente-Raum definiert.

(b) Zeigen Sie, dass die Bilinearform

$$a(u, v) = \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v \, dx \quad (2)$$

koerziv, auf dem Crouzeix-Raviart Finite-Elemente Raum, bzgl. der diskreten Norm $\|\cdot\|_h$ ist.

(c) Zeigen Sie, dass die Bilinearform der NIPG-Formulierung

$$\begin{aligned} a(u_h, v_h) &= \int_{\Omega} \nabla u_h \cdot \nabla v_h \, dx \\ &+ \sum_{e \in \mathcal{E}_h} \int_e -\{\nabla u_h \cdot \vec{n}\} \llbracket v_h \rrbracket + \{\nabla v_h \cdot \vec{n}\} \llbracket u_h \rrbracket + \frac{\eta}{h_e} \llbracket u_h \rrbracket \llbracket v_h \rrbracket \, ds \end{aligned} \quad (3)$$

koerziv auf dem “Broken-Sobolevspace”

$$H^1(\mathcal{T}_h) := \left\{ u \in L^2(\Omega) \mid u|_T \in H^1(T), \forall T \in \mathcal{T}_h \right\} \quad (4)$$

ist.

Hinweis: Verwenden Sie eine geeignete Norm (Zeigen Sie, dass es sich wirklich um eine Norm handelt).

Aufgabe 2 (Ortsabhängige Parameter)

(8 Punkte)

Es sei $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ ein Gebiet und $D \in C^1(\Omega, \mathbb{R}^{d \times d})$. Weiter sei D uniform elliptisch. D.h. Für alle $x \in \Omega, \xi \in \mathbb{R}^d$ gilt

$$\xi^T D(x) \xi \geq c \|\xi\|^2 \quad (5)$$

mit einer von x unabhängigen Konstanten $c > 0$.

Betrachten Sie die partielle Differentialgleichung

$$\begin{aligned} -\nabla \cdot D \nabla u &= f && \text{in } \Omega \\ u &= 0 && \text{auf } \partial\Omega \end{aligned} \quad (6)$$

- (a) Leiten Sie die schwache Formulierung her.
- (b) Zeigen Sie, dass die Bilinearform a in der schwachen Formulierung koerziv und stetig ist.
- (c) Sei \mathcal{T}_h ein reguläres Dreiecksgitter. Wir wollen die Lösung in $\mathcal{P}^1(\mathcal{T}_h)$ approximieren, dazu verwenden wir die diskrete Bilinearform

$$a_h(u_h, v_h) = \sum_{T \in \mathcal{T}_h} |T| D(x_T) \nabla u(x_T) \cdot \nabla v(x_T) \, dx.$$

Dabei bezeichnet x_T den Mittelpunkt des Dreiecks T . D.h. wir approximieren das Integral auf einem Dreieck durch die Mittelpunktsregel (exakt auf P^1). Geben Sie mithilfe des ersten Lemmas von Strang eine Fehlerabschätzung für $\|u - u_h\|_{H^1}$ an.

Aufgabe 3 (Programmier- und Nikolausaufgabe)

(8 Punkte)

Die Programmieraufgaben finden Sie unter <https://metatron.uni-muenster.de:8000>.