

Differentialgeometrie I

Möuste

WS 19/20

Linus Krause

Eine Riemannsche Mannigfaltigkeit (M, g)

ein Raum, der im Kleinen (topologisch)

wie ein offenes Menge in \mathbb{R}^n aussieht.

Das erlaubt uns, über differentialen Abbildungen

auf M zu sprechen. Die Riemannsche Metrik

g ist ein Skalarprodukt, mit dem man

Winkel zwisch Geschwindigkeitsvektoren sowie

Kurvenlängen messen kann. Das führt zum

sogenannt Krümmungstensor R , einer multi-

linearen Abbildung, und zu weiteren Maßen

für "Krümmung" von M in einem Punkt

$p \in M$. Ein interessant Frage ist dann,

wie mit dem ^(lokal) Krümmungsverhalten von M

die Struktur und Geometrie von M "im Großen"

beeinflusst. Dafür werden wir in der Vorlesung

verschieden Beispiele sehen.

Ein einfaches Beispiel ist die 2-Sphäre

$$S^2 = \{ v \in \mathbb{R}^3 \mid \langle v, v \rangle = 1 \}, \text{ dabei ist } \langle, \rangle \text{ das Standard-Skalarprodukt, } \langle u, v \rangle = \sum_{j=1}^3 u_j v_j.$$

Für $p \in S^2$ wird der Winkel zwischen Geschwindigkeitsvektoren u, v durch p mit \langle, \rangle gemessen.

Kürzest Kurven auf der Kugeloberfläche S^2 sind Großkreissegmente, die Krümmung der 2-Sphäre ist überall gleich und positiv. Die Summe der Innenwinkel eines (klinen) Dreiecks auf S^2 ist stets größer als $180^\circ = \pi$ (im Gegensatz zum Euklid \mathbb{E}^2).

In der Bibliothek gibt es ein Scienceapparat mit (viele) Büchern. Besonders empfehlenswert ist die Bücher von Boothby und O'Neill.

Thematisch orientiert sich die Vorlesung am üblichen Zyklus zur Differentialgeometrie