

DIFFERENTIALGEOMETRIE I

Blatt 6

Abgabe am **21.11.2019** bis **8:15 Uhr** im Briefkasten **Nr. 37**

Aufgabe 1: Zusammenhänge verstehen (2 + 2 Punkte)

(a) Wir betrachten die eingebettete Sphäre $\mathbb{S}^2(r)$ vom Radius r für $r > 0$, d.h.

$$\mathbb{S}^2(r) = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 : x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 = r^2\} \subset \mathbb{R}^3.$$

Diese lässt sich (bis auf den Meridian $\varphi = 0$) über die Karte

$$c : (0, \pi) \times (0, 2\pi) \rightarrow \mathbb{S}^2(r), (\theta, \varphi) \mapsto (r \sin \theta \cos \varphi, r \sin \theta \sin \varphi, r \cos \theta)$$

parametrisieren. Die euklidische Metrik auf \mathbb{R}^3 induziert eine Metrik auf $\mathbb{S}^2(r)$, vgl. Beispiel nach Definition 20 in Kapitel 2 im Skript.

Zeigen Sie, dass diese gegeben ist durch

$$g = r^2 d\theta \otimes d\theta + r^2 \sin^2 \theta d\varphi \otimes d\varphi.$$

Berechnen Sie außerdem die *Christoffel-Symbole*.

(b) Für $r > 0$ betrachten wir den Zylinder T_r mit Radius r , d.h.

$$T_r := \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 : x_1^2 + x_2^2 = r^2\} \subset \mathbb{R}^3.$$

Dieser hat (bis auf die Nahtstelle $\varphi = 0$) die Parametrisierung

$$c : (0, 2\pi) \times \mathbb{R} \rightarrow T_r, (\varphi, z) \mapsto (r \cos \varphi, r \sin \varphi, z).$$

Zeigen Sie, dass die von \mathbb{R}^3 induzierte Metrik durch

$$g = dz \otimes dz + r^2 d\varphi \otimes d\varphi$$

gegeben ist.

Berechnen Sie die *Christoffel-Symbole*.

Aufgabe 2: Levi-Civita-Zusammenhang auf eingebetteten Untermannigfaltigkeiten von \mathbb{R}^n (4 Punkte)

Auf einer eingebetteten glatten Untermannigfaltigkeit $M \subset \mathbb{R}^n$ betrachten wir Vektorfelder X und Y mit beliebigen Fortsetzungen \tilde{X} und \tilde{Y} auf \mathbb{R}^n . Sei ∇ der Levi-Civita-Zusammenhang auf \mathbb{R}^n mit der euklidischen Metrik und sei ∇^M der Levi-Civita-Zusammenhang auf M bezüglich der induzierten Metrik. Zeigen Sie, dass

$$\nabla_X^M Y = (\nabla_{\tilde{X}} \tilde{Y})^\top,$$

wobei $^\top$ die orthogonale Projektion auf TM bezeichnet.

Aufgabe 3: Paralleltransport (1 + 3 Punkte)

- (a) Wir betrachten \mathbb{R}^2 mit den Standardkoordinaten (x_1, x_2) .

Zeigen Sie, dass das Vektorfeld

$$x_2 \frac{\partial}{\partial x_1} - x_1 \frac{\partial}{\partial x_2}$$

parallel auf $\mathbb{S}^1 \subset \mathbb{R}^2$ ist.

Skizzieren Sie das Vektorfeld!

- (b) Betrachten Sie $\mathbb{S}^2 \subset \mathbb{R}^3$ mit der induzierten Metrik. Seien $\alpha \in [0, 2\pi)$, $p \in \mathbb{S}^2$ und $v \in T_p \mathbb{S}^2 \setminus \{0\}$ beliebig.

Konstruieren Sie eine stückweise glatte geschlossene Kurve γ auf \mathbb{S}^2 (mit Start- und Endpunkt p), sodass der Winkel zwischen v und dem entlang γ parallel verschobenen Vektor $P_\gamma(v)$ gleich α ist.

Zeichnen Sie die Kurve γ für $\alpha = \pi/2$.

Aufgabe 4: Tangentialvektoren von \mathbb{S}^2 (1 + 1 + 2 Punkte)

Wir betrachten

$$\mathbb{S}^2 := \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 \mid x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 = 1\}$$

mit dem *Nordpol* $N = (0, 0, 1)$ und dem *Südpol* $S = (0, 0, -1)$ und dem Atlas mit den Karten (U_1, φ_1) und (U_2, φ_2) , wobei $U_1 = \mathbb{S}^2 \setminus \{N\}$,

$$\varphi_1 : U_1 \rightarrow \mathbb{R}^2, (x_1, x_2, x_3) \mapsto \left(\frac{x_1}{1-x_3}, \frac{x_2}{1-x_3} \right)$$

und $U_2 = \mathbb{S}^2 \setminus \{S\}$,

$$\varphi_2 = -\varphi_1(-(x_1, x_2, x_3)).$$

- (a) Zeigen Sie, dass der Kartenwechsel gegeben ist durch

$$\varphi_2 \circ \varphi_1^{-1}(u_1, u_2) = \left(\frac{u_1}{u_1^2 + u_2^2}, \frac{u_2}{u_1^2 + u_2^2} \right).$$

- (b) Sei $\xi \in T_p \mathbb{S}^2$ ein Tangentialvektor, der bezüglich (U_1, φ_1) als $\xi_1 \frac{\partial}{\partial u_1} + \xi_2 \frac{\partial}{\partial u_2}$ dargestellt wird. Wie wird dieser Vektor bezüglich der Karte (U_2, φ_2) dargestellt?

- (c) Sei $p = \varphi_1^{-1}(\sqrt{3}/2, 1/2)$. Geben Sie die Koordinaten des Vektors ξ aufgefasst als Element von $T_p \mathbb{R}^3 \cong \mathbb{R}^3$ an.